

## " التحليل العاملي لبعض المتغيرات الديناميكية لمهارة مورتى - سيبو -

### • ناجى في الجودو "

م.د/ خلف محمود الدسوقي

م.د/ ابراهيم فوزي مصطفى

#### تقديم :

يعتبر التحليل الميكانيكى للأداء الرياضى هو الوسيلة التى يتم عن طريقها دراسة الأداء المهارى للتعرف على العناصر المكونة له حيث يبحث فى عناصره الأولية كلاً على حدة حتى يتثنى له فهم أعمق للأداء المهارى مما يساعد على تطويره وتحسينه. ( ١٥ : ٢ )  
وتتطلب دراسة حركة جسم الإنسان الدقة فى عملية التحليل سواء كان كمى أو كفى من خلال معرفة ما يحدث خلال الحركة بالإضافة إلى ما يمكن أن يحكم هذه الحركات من قوانين ومبادئ ميكانيكية تساعد فى خلق قاعدة من المعلومات المتكاملة التى تساعد فى فاعلية وكفاءة الأداء.

ويعتبر التحليل الديناميكي إحدى فروع عملية التحليل الكمي للحركات الرياضية والذي يبحث فى الحركة ودراسة مقوماتها وينقسم داخياً إلى التحليل الكينماتيكي والتحليل الكينماتيكي. ( ١١ : ٣ )، ( ٢٩ : ١٠٣ )

ويرتبط علم الكينماتيكا بهندسة الحركة وتوصيفها فى ضوء التغير الزماني والمكاني بما فى ذلك سرعة وعجلة الأجسام، أما علم الكينماتيكا فهذا الجانب يهتم بالقوى المسببة أو المصاحبة للحركة فهى أكثر عمقاً من الكينماتيكا. ( ١١ : ٣ )، ( ١٤ : ١١ )، ( ١٦ : ٢ )، ( ٢٩ : ١٠٣ )، ( ٣٤ : ٣ )

وتعتبر رياضة الجودو من الرياضات التنافسية التى تتميز حركاتها بالتعقيد حيث تؤدى حركاتها فى أكثر من مستوى للحركة وحول أكثر من محور للحركة وتتميز هذه الحركات بطابع الأداء السريع والتفاعل والديناميكية طوال المباراة وتتميز بالهجوم المستمر نظراً لطبيعة القوانين التى تحكم هذه اللعبة.

وتعتبر مهارة مورتى - سيبو - ناجى إحدى مهارات الجودو التى تدخل ضمن مجموعة مهارات الرمي باليدين (تى وازا) حيث تدخل ضمن متطلبات الترقى لدرجة الحزام الأخضر

\* مدرس بقسم التدريب الرياضى بكلية التربية الرياضية ببورسعيد جامعة قناة السويس.

\*\* مدرس بقسم علوم الرياضة بكلية التربية الرياضية ببورسعيد جامعة قناة السويس.

ولذلك فإن جميع لاعبي الجودو والحاصلون على درجة الحزام الأخضر والدرجات التي تليها يتعلمون طريقة أداء هذه المهارة. (٦ : ٧٥)

حيث يرى توني راى Tony Reay (١٩٨٧م) أن اختيار اللاعب لمهارة مثل مورتى-سيو-ناجى كتكنيك خاص لأدائها خلال المباريات فإنه قام باختيار المهارة المناسبة تماماً لإحراز أعلى النقاط (إيبون) وبشكل مضمون خلال المباريات. (٣٥ : ٢٧) وتدخل هذه المهارة ضمن أكثر المهارات استخداماً وشيوعاً فى المنافسات وعند استخدامها بالدقة المطلوبة يصعب تفاديها من قبل المنافس. (٢٤ : ١٥٣)

ويتفق كلاً من طارق عوض (١٩٩٧م)، خلف الدسوقي (٢٠٠٠م) أن مهارة مورتى-سيو-ناجى لها أهمية كبيرة فى فعالية المباريات وذلك من خلال تحليلهما لبطولتى العالم للشباب (١٩٩٤م) ولل كبار (١٩٩٧م). (١٣ : ٢٠٩)، (٩ : ١٣٦) وقد قام الباحثان بتحليل مدى فاعلية مهارة مورتى سيو ناجى ببطولة مصر الدولية ٢٠٠٤م وأظهرت النتائج حصول المهارة على أعلى نسبة فعالية فى الرسمى حيث حققت نسبة ١٨,٣٠% وهى أعلى نسبة فعالية فى الرسمى بالنسبة للمهارات التى نفذت (مرفق ٧).

### مشكلة البحث :

مع التطور التكنولوجى لوسائل عمليتى التصوير والتحليل أمكن تحليل الحركات الرياضية بصورة أسرع وأدق مما كانت عليه فى الماضى وكذلك أمكن الحصول على العديد من المتغيرات الميكانيكية التى تؤدى إلى معرفة الدقائق الحركية المختلفة. وعلى الرغم من كثرة المتغيرات الميكانيكية إلا أن الباحثان قد لاحظا من خلال المسح المرجعى للدراسات والبحوث فى مجال الميكانيكا الحيوية والخاصة برياضة الجودو مرفق (١) أن الباحثين فى ذلك المجال إنما يقومون باختيار بعض المتغيرات الميكانيكية ويهمل باقى المتغيرات التى ربما أن يكون لها دور رئيسى فى دراسته البحثية، ونظراً لكثرة هذه المتغيرات وكثرة التكاليف يؤدى الباحث اختيار بعض المتغيرات الكينماتيكية أو الكينماتيكية الخاصة بمركز ثقل الجسم كنظام أو يقوم بدراسة هذه المتغيرات لبعض مراكز أعضاء جسم اللاعب كنظام على حدة ويمكن أن يعتمد الباحث فى دراسته على الحركات الخطية فقط أو الدورانية فقط ويقوم الباحث باختيار هذه المتغيرات معتمداً على الدراسات

السابقة والتي ربما تكون قد نهجت نفس النهج، أو يجتهد الباحث في اختيار بعض المتغيرات التي تحقق هدف دراسته حسب منطقية وطبيعة أداء مهارة بحثه، ويقوم بإهمال باقي المتغيرات والتي قد يكون لها أثر كبير في دراسته، لكن هل يمكن للباحث الاعتماد على نموذج موضوعي مختصر للمتغيرات الديناميكية ويعتبر دالة لباقي المتغيرات الأخرى، وهو ما حذا بالباحثين القيام بدراسة التحليل العاى للمتغيرات الديناميكية للمهارة قيد البحث.

### أهمية البحث :

تكمن أهمية البحث فى الوصول إلى نموذج مختصر من المتغيرات الديناميكية لمهارة مورتى-سيو-ناجى كدالة لباقي المتغيرات الديناميكية للمهارة قيد البحث مما يساعد فى التحديد الموضوعى للمتغيرات الديناميكية وتوفير الوقت والمال والجهد.

### هدف البحث :

إيجاد نموذج مختصر للمتغيرات الديناميكية لمهارة مورتى-سيو-ناجى فى الجودو.

### تساؤل البحث :

ما هو النموذج المختصر للمتغيرات الديناميكية المؤثرة على درجة أداء مهارة مورتى-سيو-ناجى.

### الدراسات المرتبطة :

- قام إبراهيم جزر (١٩٩٠م) بدراسة لوضع بطارية للقياسات الجسمية وبعض الصفات البدنية للمصارعين تحت ١٢ سنة وكان قوام عينة البحث ١١٠ مصارع واستخدم الباحث المنهج الوصفى وتم معالجة البيانات باستخدام التحليل العاى واستخلص ثلاث عوامل للمقاييس الجسمية وعامل واحد للصفات البدنية كإطار للبطارية. (١)

- قام سامى محب (١٩٩٢م) بدراسة لوضع بطارية لقياس بعض المدركات الحس-حركية لدى لاعبي الملاكمة وكان قوام عينة البحث ٨٣ لاعب من الدرجة الأولى واستخدم الباحث المنهج الوصفي وتم معالجة البيانات باستخدام التحليل العاملى واستخلص سبع عوامل كإطار للبطارية. (١٠)
- قام خلف الدسوقي (١٩٩٦م) بدراسة لوضع بطارية اختبار لبعض الصفات البدنية الخاصة والقياسات الأنتروبومترية لناشئ الجودو وكان قوام عينة البحث ٧٢ ناشئ واستخدم الباحث المنهج الوصفي وتم معالجة البيانات باستخدام التحليل العاملى واستخلص مجموعة من الاختبارات كإطار للبطارية. (٩)
- قام محمد عقل (١٩٩٦م) بدراسة التحليل العاملى لبعض الجوانب الحركية المرتبطة بفعالية الأداء للمصارعين وكان قوام عينة البحث ٥٤ مصارع واستخدم الباحث المنهج الوصفي وتم معالجة البيانات باستخدام التحليل العاملى واستخلص مجموعة من الاختبارات كإطار للبطارية. (٢٣)
- قام مجدى عليوة (١٩٩٨م) بدراسة لوضع بطارية اختبار لقياس المهارات الأساسية فى المصارعة وكان قوام عينة البحث ٢٦ مصارع واستخدم الباحث المنهج الوصفي وتم معالجة البيانات باستخدام التحليل العاملى واستخلص خمس اختبارات لقياس المهارات الأساسية للمصارعين. (١٩)
- قام على عزام (٢٠٠٢م) بدراسة لوضع بطارية لبعض القدرات البدنية المرتبطة بالأنشطة الفردية والجماعية للمرحلة الإعدادية وكان قوام عينة البحث ٤٤٤ تلميذ واستخدم الباحث المنهج الوصفي وتم معالجة البيانات باستخدام التحليل العاملى واستخلص خمس اختبارات كإطار للبطارية. (١٨).
- قامت انتصار سكوتى (٢٠٠٣م) بدراسة لوضع بطارية اختبار للصفات والقدرات البدنية الأساسية لانتقاء تلميذات المدارس الرياضية التجريبية فى جمهورية مصر العربية وكان قوام عينة البحث ٣٠٠ تلميذة واستخدمت الباحثة المنهج الوصفي وتم معالجة البيانات باستخدام التحليل العاملى واستخلصت خمسة اختبارات بدنية وست خصائص جسمية كإطار للبطارية. (٥)
- قام أحمد سيد أحمد (٢٠٠٥م) بدراسة التحليل العاملى للاختبارات الفسيولوجية الرياضية وكان قوام عينة البحث ٤٥ لاعب كرة قدم واستخدم الباحث المنهج الوصفي

وتم معالجة البيانات باستخدام التحليل العاىلى واستخلص عاىلىن كإطار للبطارية  
المستخلصة. (٤)

ومما سبق استفاد الباحثان من هذه الدراسات ما يلى :

- ١- تحديد النهج العلمى المناسب وهو النهج الوصفى.
- ٢- بناء الفروض والأهداف فى هذه الدراسة.
- ٣- التعرف على الأساليب الإحصائية المناسبة.

### إجراءات البحث :

- منهج البحث :

استخدم الباحثان النهج الوصفى باستخدام طريقة التحليل الحركى لمناسبته لطبيعة  
هذه الدراسة.

- عينة البحث :

تم اختيار أحد لاعبى المنتخب الوطنى والحاصل على العديد من البطولات على  
المستوى المحلى والدولى فى وزن ٦٦ كجم مرفق (٥) وقد أدى اللاعب المهارة قيد البحث  
ثلاث محاولات كانت هى عدد محاولات الدراسة.

- وسائل جمع البيانات :

استخدم الباحثان الوسائل التالية لجمع البيانات :

أ- الميزان الطبى : لتحديد وزن اللاعب.

ب- الرستاميتز : لتحديد طول اللاعب.

ج- التصوير بالفيدىو ذو الثلاث أبعاد : استخدم الباحثان عدد ٢ كاميرا فيدىو ماركة  
باناسونيك Panasonic تعمل بمصدر ضوئى ذات تردد عالى ٢٥ كادر/ث وتم التصوير  
بكلية التربية الرياضية ببورسعيد جامعة قناة السويس، حيث قام اللاعب بتأدية ثلاث  
محاولات للمهارة قيد الدراسة.

د- التحليل الحركي : استخدم الباحثان محلل وين Winalyze بمعمل الميكانيكا الحيوية بكلية التربية الرياضية ببورسعيد جامعة قناة السويس لتحليل الثلاث محاولات للاعب وفق نموذج بيرنشتاين.

هـ- التحكم بطريقة المحلفين : وهنا قام كل خبير من الثلاث خبراء بتقييم أداء اللاعب وقد حصل اللاعب على (٩,٢ - ٨,٨ - ٨,٨) على الترتيب خلال أداء اللاعب للمحاولات الثلاثة، مرفق (٣)، (٤).

القياسات الديناميكية :

قام الباحثان بالاستعانة بالمتغيرات الديناميكية وفق النموذج التخطيطي شكل (١) حيث قاما بتصنيف المتغيرات الديناميكية إلى :

أ- متغيرات خطية. ب- متغيرات دورانية.

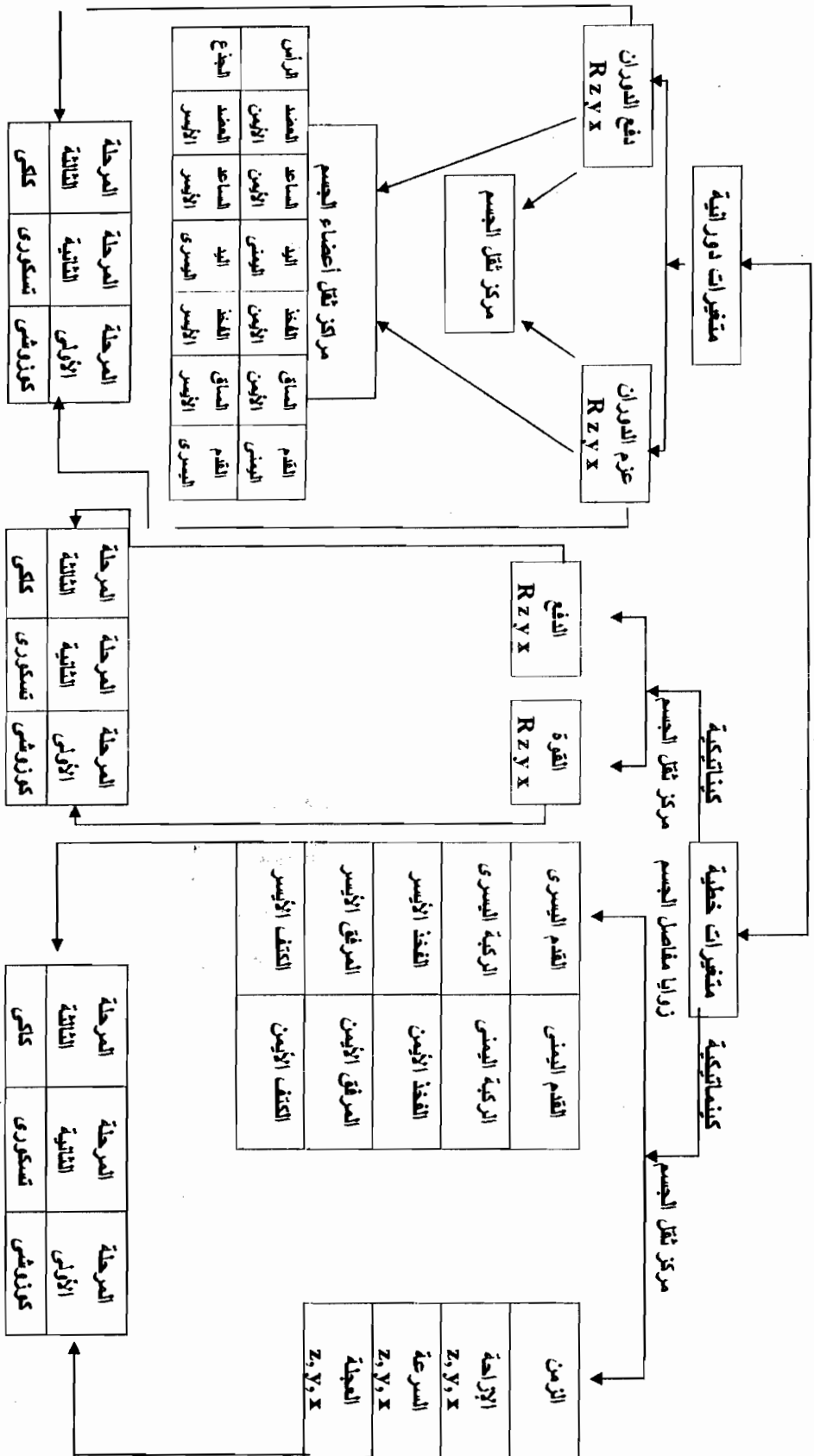
وقاما بتقسيم المتغيرات الخطية إلى :

١- متغيرات كينماتيكية : وتشمل الزمن والإزاحة والسرعة والعجلة لمركز ثقل كتلة الجسم على المحاور الرئيسية للحركة وزوايا مفاصل الجسم في نهاية كل مرحلة من مراحل أداء المهارة قيد البحث مرفق (٢).

٢- متغيرات كينماتيكية : وتشمل القوة والدفق لمركز ثقل كتلة الجسم على المحاور الرئيسية للحركة في نهاية كل مرحلة من مراحل أداء المهارة قيد البحث.

أما بالنسبة للمتغيرات الدورانية: فقد قام الباحثان بحساب عزم الدوران ودفق الدوران لمركز ثقل كتلة الجسم ومراكز ثقل أجزاء الجسم على محاور الحركة الرئيسية في نهاية كل مرحلة من مراحل أداء المهارة قيد البحث.

المتغيرات الديناميكية لمهارة مورتي - سيبو - ناجي



شكل (١)

المتغيرات الديناميكية لمهارة مورتي - سيبو - ناجي

## - المعالجة الإحصائية :

تمت المعالجة الإحصائية بواسطة حزمة البرنامج الإحصائي للعلوم الاجتماعية (SPSS) باستخدام المتوسط الحسابي والانحراف المعياري، ومعامل الالتواء والتحليل العاملي بطريقة المكونات الأساسية، وهي واحدة من أهم طرق التحليل العاملي وتأتي في مقدمة الطرق لبساطتها ودقتها وإمكانية استخلاص أقصى تباين لكل عامل. (٢٦ : ٢٦)

حيث أن العامل الأساسي هو عبارة عن تركيب خطي من متغيرات الاستجابة Response variables باعتبار أن لدينا P من متغيرات الاستجابة فإن العامل الأساسي الأول يعبر عنه كما يلي :

$$Z_1 = a_{11} x_1 + a_{21} x_2 + \dots + a_{p1} x_p$$

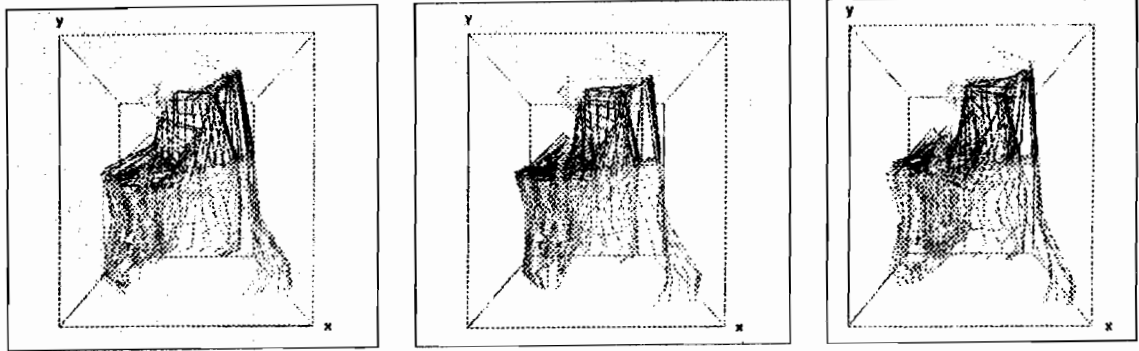
حيث أن  $a_{11}$  تمثل تشبعات loadings لمتغيرات الاستجابة بالعامل الأول.

أما العامل الأساسي الثاني فيعبر عنه كما يلي :

$$Z_2 = a_{12} x_1 + a_{22} x_2 + \dots + a_{p2} x_p$$

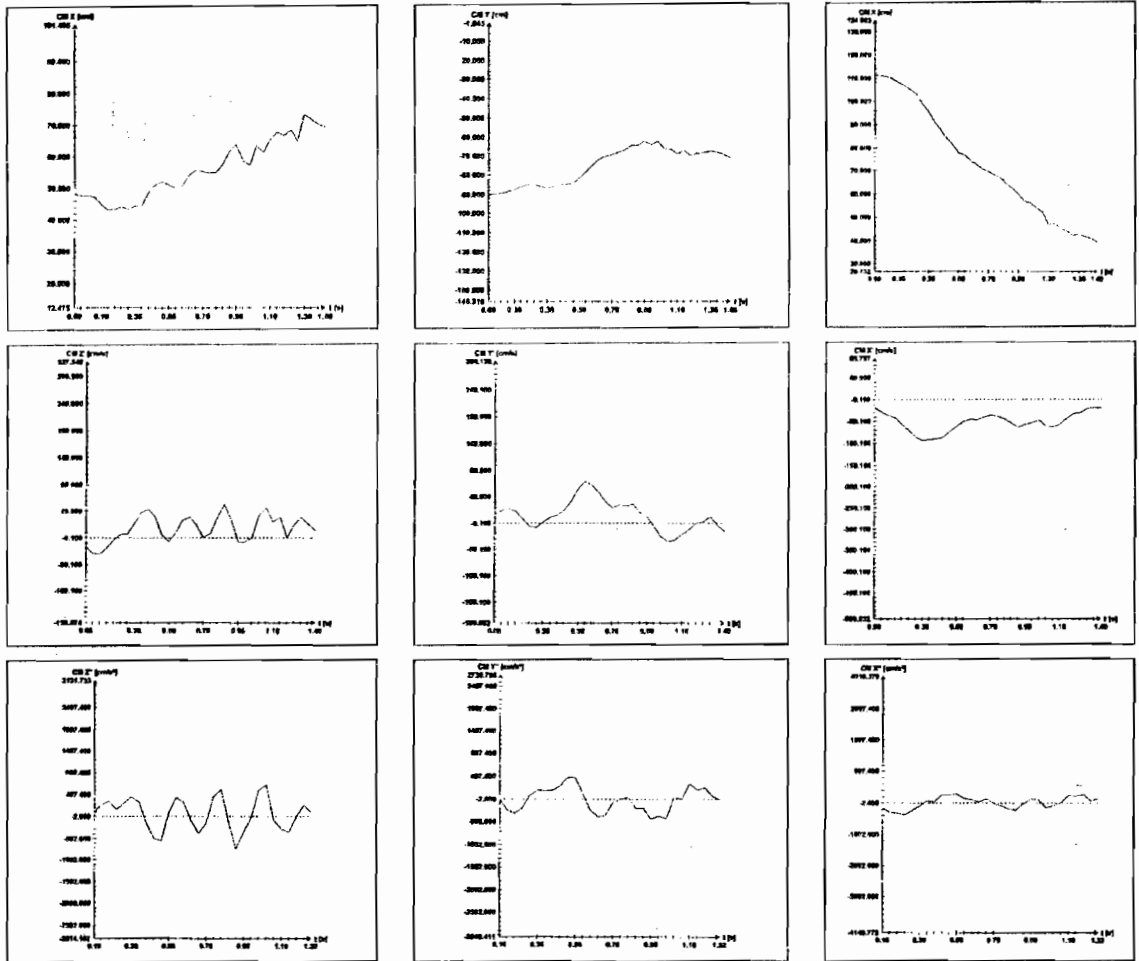
حيث أن العامل الأول له أكبر نسبة تباين Variance أي يفسر أكبر نسبة من التباينات لمتغيرات الاستجابة يليه العامل الثاني... وهكذا، وإن هذه العوامل تكون متعامدة فيما بينها Orthogonal، وقد تم حساب العوامل باستعمال طريقة مصفوفة الارتباط Correlation matrix لمتغيرات الاستجابة باستعمال المتغيرات المعيارية Standardized variables نظراً لاختلاف وحدات القياس لمتغيرات الاستجابة.





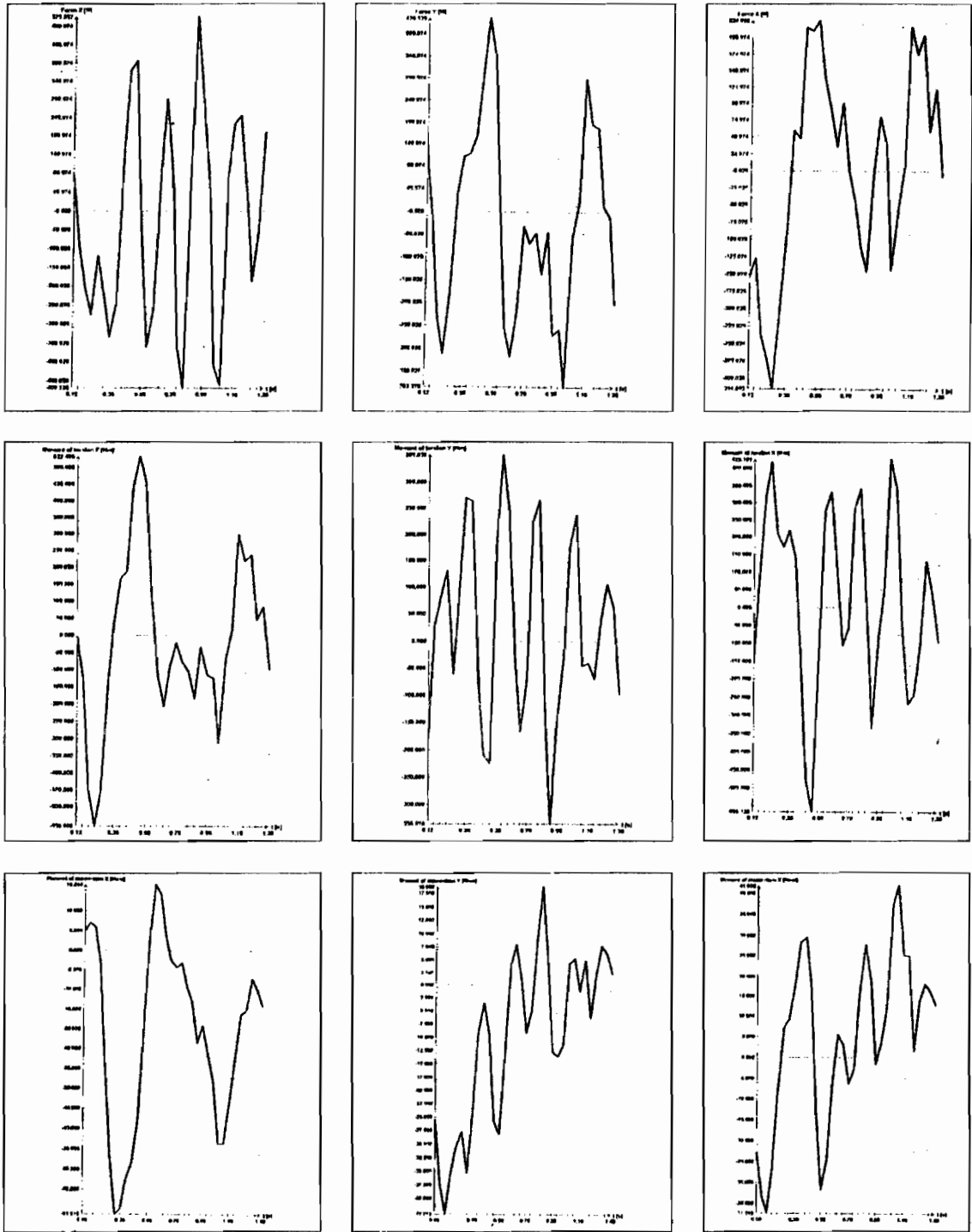
شكل (٢)

الصور المتتابعة للمحاولات الثلاث



شكل (٣)

منحنيات الإزاحة والسرعة والعجلة لمركز ثقل كتلة الجسم كدالة  
بالنسبة للزمن لأفضل محاولة من المحاولات الثلاث



شكل (٤)

منحنيات القوة وعزم الدوران ودفع الدوران لمركز ثقل كتلة الجسم كدالة  
بالنسبة للزمن لأفضل محاولة من المحاولات الثلاث

عرض النتائج :

جدول (١) المتوسط الحسابي والانحراف المعياري ومعامل الارتواء للمتغيرات الكينماتيكية وزوايا الجسم خلال مراحل أداء المهارة قيد البحث

| م  | المتغير         | المتوسط الحسابي | الانحراف المعياري | معامل الارتواء | م  | المتغير         | المتوسط الحسابي | الانحراف المعياري | معامل الارتواء | م  | المتغير         | المتوسط الحسابي | الانحراف المعياري | معامل الارتواء | م  | المتغير         | المتوسط الحسابي | الانحراف المعياري | معامل الارتواء |
|----|-----------------|-----------------|-------------------|----------------|----|-----------------|-----------------|-------------------|----------------|----|-----------------|-----------------|-------------------|----------------|----|-----------------|-----------------|-------------------|----------------|
| ١  | X <sub>1</sub>  | ٥٤٦٧            | ١٠٠٨٣             | ١,٢٤٣          | ٢٤ | X <sub>24</sub> | ١٢٨,١٧٩         | ١٥٤,٨٨٠           | ١,٢٤٨-         | ٢٤ | X <sub>24</sub> | ١٠٠٨٣           | ١٠٠٨٣             | ١,٢٤٣          | ٢٤ | X <sub>24</sub> | ٥٤٦٧            | ١٠٠٨٣             | ١,٢٤٣          |
| ٢  | X <sub>2</sub>  | ٩٨,٣١٢          | ٥,٤٢٣             | ١,٢٤٨-         | ٢٥ | X <sub>25</sub> | ١٥٤,٨٨٠         | ١٢٨,١٧٩           | ١,٢٤٨-         | ٢٥ | X <sub>25</sub> | ١٠٠٨٣           | ١٠٠٨٣             | ١,٢٤٣          | ٢٥ | X <sub>25</sub> | ٥٤٦٧            | ١٠٠٨٣             | ١,٢٤٣          |
| ٣  | X <sub>3</sub>  | ٨٥,٤٤٩-         | ١٠,٦٧             | ١,٢٤٨-         | ٢٦ | X <sub>26</sub> | ١٢٨,١٧٩         | ١٥٤,٨٨٠           | ١,٢٤٨-         | ٢٦ | X <sub>26</sub> | ١٠٠٨٣           | ١٠٠٨٣             | ١,٢٤٣          | ٢٦ | X <sub>26</sub> | ٥٤٦٧            | ١٠٠٨٣             | ١,٢٤٣          |
| ٤  | X <sub>4</sub>  | ٤٦,٠١٣          | ٦,٤٣٥             | ١,٢٤٨-         | ٢٧ | X <sub>27</sub> | ١٥٤,٨٨٠         | ١٢٨,١٧٩           | ١,٢٤٨-         | ٢٧ | X <sub>27</sub> | ١٠٠٨٣           | ١٠٠٨٣             | ١,٢٤٣          | ٢٧ | X <sub>27</sub> | ٥٤٦٧            | ١٠٠٨٣             | ١,٢٤٣          |
| ٥  | X <sub>5</sub>  | ١٠٠,٨٣٣-        | ١١,٥٩٨            | ١,٢٤٨-         | ٢٨ | X <sub>28</sub> | ١٢٨,١٧٩         | ١٥٤,٨٨٠           | ١,٢٤٨-         | ٢٨ | X <sub>28</sub> | ١٠٠٨٣           | ١٠٠٨٣             | ١,٢٤٣          | ٢٨ | X <sub>28</sub> | ٥٤٦٧            | ١٠٠٨٣             | ١,٢٤٣          |
| ٦  | X <sub>6</sub>  | ١٢,٥٢٣          | ٤,٧١٢             | ١,٢٤٣          | ٢٩ | X <sub>29</sub> | ١٥٤,٨٨٠         | ١٢٨,١٧٩           | ١,٢٤٨-         | ٢٩ | X <sub>29</sub> | ١٠٠٨٣           | ١٠٠٨٣             | ١,٢٤٣          | ٢٩ | X <sub>29</sub> | ٥٤٦٧            | ١٠٠٨٣             | ١,٢٤٣          |
| ٧  | X <sub>7</sub>  | ٣٠,٥٥٧          | ١٨,٧٨١            | ١,٢٤٣          | ٣٠ | X <sub>30</sub> | ١٢٨,١٧٩         | ١٥٤,٨٨٠           | ١,٢٤٨-         | ٣٠ | X <sub>30</sub> | ١٠٠٨٣           | ١٠٠٨٣             | ١,٢٤٣          | ٣٠ | X <sub>30</sub> | ٥٤٦٧            | ١٠٠٨٣             | ١,٢٤٣          |
| ٨  | X <sub>8</sub>  | ٦٨,١٦٥-         | ١٤,٠٩١            | ١,٢٤٣          | ٣١ | X <sub>31</sub> | ١٥٤,٨٨٠         | ١٢٨,١٧٩           | ١,٢٤٨-         | ٣١ | X <sub>31</sub> | ١٠٠٨٣           | ١٠٠٨٣             | ١,٢٤٣          | ٣١ | X <sub>31</sub> | ٥٤٦٧            | ١٠٠٨٣             | ١,٢٤٣          |
| ٩  | X <sub>9</sub>  | ٨٥,٠٨١-         | ١٢,٤٤٦            | ١,٢٤٣          | ٣٢ | X <sub>32</sub> | ١٢٨,١٧٩         | ١٥٤,٨٨٠           | ١,٢٤٨-         | ٣٢ | X <sub>32</sub> | ١٠٠٨٣           | ١٠٠٨٣             | ١,٢٤٣          | ٣٢ | X <sub>32</sub> | ٥٤٦٧            | ١٠٠٨٣             | ١,٢٤٣          |
| ١٠ | X <sub>10</sub> | ١٣٩,٥٦٧         | ١١,٤٤٦            | ١,٢٤٣          | ٣٣ | X <sub>33</sub> | ١٥٤,٨٨٠         | ١٢٨,١٧٩           | ١,٢٤٨-         | ٣٣ | X <sub>33</sub> | ١٠٠٨٣           | ١٠٠٨٣             | ١,٢٤٣          | ٣٣ | X <sub>33</sub> | ٥٤٦٧            | ١٠٠٨٣             | ١,٢٤٣          |
| ١١ | X <sub>11</sub> | ٣١٧,٧٦٦         | ٢٣٤,٣٢٢           | ١,٢٤٣          | ٣٤ | X <sub>34</sub> | ١٢٨,١٧٩         | ١٥٤,٨٨٠           | ١,٢٤٨-         | ٣٤ | X <sub>34</sub> | ١٠٠٨٣           | ١٠٠٨٣             | ١,٢٤٣          | ٣٤ | X <sub>34</sub> | ٥٤٦٧            | ١٠٠٨٣             | ١,٢٤٣          |
| ١٢ | X <sub>12</sub> | ١٠٠,٧٠          | ١٣٩,٥٠٣           | ١,٢٤٣          | ٣٥ | X <sub>35</sub> | ١٥٤,٨٨٠         | ١٢٨,١٧٩           | ١,٢٤٨-         | ٣٥ | X <sub>35</sub> | ١٠٠٨٣           | ١٠٠٨٣             | ١,٢٤٣          | ٣٥ | X <sub>35</sub> | ٥٤٦٧            | ١٠٠٨٣             | ١,٢٤٣          |
| ١٣ | X <sub>13</sub> | ١٠٠,٧٠          | ١٣٩,٥٠٣           | ١,٢٤٣          | ٣٦ | X <sub>36</sub> | ١٢٨,١٧٩         | ١٥٤,٨٨٠           | ١,٢٤٨-         | ٣٦ | X <sub>36</sub> | ١٠٠٨٣           | ١٠٠٨٣             | ١,٢٤٣          | ٣٦ | X <sub>36</sub> | ٥٤٦٧            | ١٠٠٨٣             | ١,٢٤٣          |
| ١٤ | X <sub>14</sub> | ٧٨,٤٥٠          | ١٠٠,٧٠            | ١,٢٤٣          | ٣٧ | X <sub>37</sub> | ١٥٤,٨٨٠         | ١٢٨,١٧٩           | ١,٢٤٨-         | ٣٧ | X <sub>37</sub> | ١٠٠٨٣           | ١٠٠٨٣             | ١,٢٤٣          | ٣٧ | X <sub>37</sub> | ٥٤٦٧            | ١٠٠٨٣             | ١,٢٤٣          |
| ١٥ | X <sub>15</sub> | ٧٣,٣٧٧-         | ٤٠,٥٠             | ١,٢٤٣          | ٣٨ | X <sub>38</sub> | ١٢٨,١٧٩         | ١٥٤,٨٨٠           | ١,٢٤٨-         | ٣٨ | X <sub>38</sub> | ١٠٠٨٣           | ١٠٠٨٣             | ١,٢٤٣          | ٣٨ | X <sub>38</sub> | ٥٤٦٧            | ١٠٠٨٣             | ١,٢٤٣          |
| ١٦ | X <sub>16</sub> | ٧٣,٣٧٧-         | ٤٠,٥٠             | ١,٢٤٣          | ٣٩ | X <sub>39</sub> | ١٥٤,٨٨٠         | ١٢٨,١٧٩           | ١,٢٤٨-         | ٣٩ | X <sub>39</sub> | ١٠٠٨٣           | ١٠٠٨٣             | ١,٢٤٣          | ٣٩ | X <sub>39</sub> | ٥٤٦٧            | ١٠٠٨٣             | ١,٢٤٣          |
| ١٧ | X <sub>17</sub> | ٧٣,٣٧٧-         | ٤٠,٥٠             | ١,٢٤٣          | ٤٠ | X <sub>40</sub> | ١٢٨,١٧٩         | ١٥٤,٨٨٠           | ١,٢٤٨-         | ٤٠ | X <sub>40</sub> | ١٠٠٨٣           | ١٠٠٨٣             | ١,٢٤٣          | ٤٠ | X <sub>40</sub> | ٥٤٦٧            | ١٠٠٨٣             | ١,٢٤٣          |
| ١٨ | X <sub>18</sub> | ٨٤,٣٧٠          | ٣٣,٤٣٠            | ١,٢٤٣          | ٤١ | X <sub>41</sub> | ١٥٤,٨٨٠         | ١٢٨,١٧٩           | ١,٢٤٨-         | ٤١ | X <sub>41</sub> | ١٠٠٨٣           | ١٠٠٨٣             | ١,٢٤٣          | ٤١ | X <sub>41</sub> | ٥٤٦٧            | ١٠٠٨٣             | ١,٢٤٣          |
| ١٩ | X <sub>19</sub> | ١٦,٩٨٣          | ٢٠,٧٨٧            | ١,٢٤٣          | ٤٢ | X <sub>42</sub> | ١٢٨,١٧٩         | ١٥٤,٨٨٠           | ١,٢٤٨-         | ٤٢ | X <sub>42</sub> | ١٠٠٨٣           | ١٠٠٨٣             | ١,٢٤٣          | ٤٢ | X <sub>42</sub> | ٥٤٦٧            | ١٠٠٨٣             | ١,٢٤٣          |
| ٢٠ | X <sub>20</sub> | ٩٢,٥١٣-         | ٤٤,٣٥٥            | ١,٢٤٣          | ٤٣ | X <sub>43</sub> | ١٥٤,٨٨٠         | ١٢٨,١٧٩           | ١,٢٤٨-         | ٤٣ | X <sub>43</sub> | ١٠٠٨٣           | ١٠٠٨٣             | ١,٢٤٣          | ٤٣ | X <sub>43</sub> | ٥٤٦٧            | ١٠٠٨٣             | ١,٢٤٣          |
| ٢١ | X <sub>21</sub> | ٩٨,٣٤١          | ٨٦,٤٤١            | ١,٢٤٣          | ٤٤ | X <sub>44</sub> | ١٢٨,١٧٩         | ١٥٤,٨٨٠           | ١,٢٤٨-         | ٤٤ | X <sub>44</sub> | ١٠٠٨٣           | ١٠٠٨٣             | ١,٢٤٣          | ٤٤ | X <sub>44</sub> | ٥٤٦٧            | ١٠٠٨٣             | ١,٢٤٣          |
| ٢٢ | X <sub>22</sub> | ٣٧,١٧٣-         | ٢٣٢,٤٠٢           | ١,٢٤٣          |    |                 |                 |                   |                |    |                 |                 |                   |                |    |                 |                 |                   |                |

يوضح الجدول (١) السابق المتوسط الحسابي والانحراف المعياري ومعامل الارتواء للمتغيرات الكينماتيكية وزوايا الجسم قيد البحث وعددها ٢٦

تغير.

جدول (٢)

المتوسط الحسابي والانحراف المعياري ومعامل الالتواء للمتغيرات  
الكيناتيكية خلال أداء المهارة قيد البحث

| م  | المتغير | المتوسط الحسابي | الانحراف المعياري | معامل الالتواء |
|----|---------|-----------------|-------------------|----------------|
| ١  | ١S      | ٧٦,٦٣٣-         | ٨,٨١١             | ٠,٨٧٣-         |
| ٢  | ٢S      | ٩,٥٩٧           | ٣,٥٨٢             | ٠,٩١٩          |
| ٣  | ٣S      | ٢٣,٣٧٣          | ١٤,٢٧١            | ٠,٣٤١-         |
| ٤  | ٤S      | ٨١,٦٤٣          | ٧,٩٢٤             | ١,٤٤٤          |
| ٥  | ٥S      | ٦٤,٦٦٠-         | ١٣١,٠٤٩           | ٠,٧٣٩-         |
| ٦  | ٦S      | ٩٩,٩٩٣          | ٤٦,٦٨٠            | ١,٢٢٢-         |
| ٧  | ٧S      | ٢٤١,٤٧٠         | ١٨١,٨٨٥           | ٠,٢٠٤-         |
| ٨  | ٨S      | ٣١٤,٩٦٧         | ١١١,١٨١           | ٠,٩٤٥          |
| ٩  | ٩S      | ٥٥,٥٩٧-         | ١٨,٧٣٩            | ١,١٣١          |
| ١٠ | ١٠S     | ٦٤,١٢٠          | ٢٥,٧٨٣            | ١,٣٩٦          |
| ١١ | ١١S     | ١٢,٩٠٧          | ١٥,٧٩٦            | ٠,٤٧٠          |
| ١٢ | ١٢S     | ٨٧,٨٣٧          | ٢٧,٣٠٨            | ٠,٨٢٥          |
| ١٣ | ١٣S     | ٧٤,٧٣٧          | ٦٥,٧٣٤            | ١,٦٢٢          |
| ١٤ | ١٤S     | ٢٤,٣٠٣-         | ٢٤٠,٦١٥           | ١,٢٤٤-         |
| ١٥ | ١٥S     | ٩٧,٤١٧          | ١٨٦,٢٦٠           | ٠,٢٤٣          |
| ١٦ | ١٦S     | ٢٧٥,٨٨٠         | ٧٩,٠٢٣            | ١,٥٧٦-         |
| ١٧ | ١٧S     | ١٩,٨٧٧-         | ٣,٦٠٩             | ١,٦٥٥          |
| ١٨ | ١٨S     | ٢٠,٣٢٧-         | ٢٦,٦٦٩            | ١,١٠٧          |
| ١٩ | ١٩S     | ١٢,٥٣٠          | ٢٢,٢٠٠            | ١,٤٥١-         |
| ٢٠ | ٢٠S     | ٤١,٣٩٧          | ٩,٧٤٢             | ١,٦٠١          |
| ٢١ | ٢١S     | ١٣٨,٩١٣         | ٤٧,٧٥٨            | ١,٤٤٥          |
| ٢٢ | ٢٢S     | ٥٣,٥٧٣          | ١٥٩,٩٨١           | ١,٤٢١          |
| ٢٣ | ٢٣S     | ١٢٥,٥١٧-        | ٢٠٢,٠٧٧           | ٠,٥٣٤-         |
| ٢٤ | ٢٤S     | ٢٥٠,٤٩٠         | ١٧٧,٤١١           | ١,٦٩٩          |

يبين الجدول (٢) السابق المتوسط الحسابي والانحراف المعياري ومعامل الالتواء

للمتغيرات الكيناتيكية الخطية خلال أداء المهارة قيد البحث وعددها ٢٤ متغير.

**جدول (3)**  
**المتوسط الحسابي والانحراف المعياري ومعامل الالتواء لدفع الدوران وعزم الدوران لكل من الطرفين السفلي والعلوي والراس والجذع ومركز ثقل كتلة الجسم خلال مراحل أداء المهارة قيد البحث**

| م  | المتغير           | المتوسط الحسابي | م  | المتغير           | المتوسط الحسابي | م  | المتغير           | المتوسط الحسابي | م  | المتغير           | المتوسط الحسابي |
|----|-------------------|-----------------|----|-------------------|-----------------|----|-------------------|-----------------|----|-------------------|-----------------|
| 1  | معدل الالتواء     | 1.613           | 11 | معدل الالتواء     | 1.601           | 11 | معدل الالتواء     | 1.601           | 11 | معدل الالتواء     | 1.601           |
| 2  | الانحراف المعياري | 0.378           | 11 | الانحراف المعياري | 0.378           | 11 | الانحراف المعياري | 0.378           | 11 | الانحراف المعياري | 0.378           |
| 3  | المتوسط الحسابي   | 1.816           | 11 | المتوسط الحسابي   | 1.816           | 11 | المتوسط الحسابي   | 1.816           | 11 | المتوسط الحسابي   | 1.816           |
| 4  | المتغير           | 1.731           | 11 | المتغير           | 1.731           | 11 | المتغير           | 1.731           | 11 | المتغير           | 1.731           |
| 5  | المتغير           | 1.516           | 11 | المتغير           | 1.516           | 11 | المتغير           | 1.516           | 11 | المتغير           | 1.516           |
| 6  | المتغير           | 1.611           | 11 | المتغير           | 1.611           | 11 | المتغير           | 1.611           | 11 | المتغير           | 1.611           |
| 7  | المتغير           | 1.711           | 11 | المتغير           | 1.711           | 11 | المتغير           | 1.711           | 11 | المتغير           | 1.711           |
| 8  | المتغير           | 1.800           | 11 | المتغير           | 1.800           | 11 | المتغير           | 1.800           | 11 | المتغير           | 1.800           |
| 9  | المتغير           | 1.916           | 11 | المتغير           | 1.916           | 11 | المتغير           | 1.916           | 11 | المتغير           | 1.916           |
| 10 | المتغير           | 2.035           | 11 | المتغير           | 2.035           | 11 | المتغير           | 2.035           | 11 | المتغير           | 2.035           |
| 11 | المتغير           | 2.118           | 11 | المتغير           | 2.118           | 11 | المتغير           | 2.118           | 11 | المتغير           | 2.118           |
| 12 | المتغير           | 2.217           | 11 | المتغير           | 2.217           | 11 | المتغير           | 2.217           | 11 | المتغير           | 2.217           |
| 13 | المتغير           | 2.317           | 11 | المتغير           | 2.317           | 11 | المتغير           | 2.317           | 11 | المتغير           | 2.317           |
| 14 | المتغير           | 2.417           | 11 | المتغير           | 2.417           | 11 | المتغير           | 2.417           | 11 | المتغير           | 2.417           |
| 15 | المتغير           | 2.517           | 11 | المتغير           | 2.517           | 11 | المتغير           | 2.517           | 11 | المتغير           | 2.517           |
| 16 | المتغير           | 2.617           | 11 | المتغير           | 2.617           | 11 | المتغير           | 2.617           | 11 | المتغير           | 2.617           |
| 17 | المتغير           | 2.717           | 11 | المتغير           | 2.717           | 11 | المتغير           | 2.717           | 11 | المتغير           | 2.717           |
| 18 | المتغير           | 2.817           | 11 | المتغير           | 2.817           | 11 | المتغير           | 2.817           | 11 | المتغير           | 2.817           |
| 19 | المتغير           | 2.917           | 11 | المتغير           | 2.917           | 11 | المتغير           | 2.917           | 11 | المتغير           | 2.917           |
| 20 | المتغير           | 3.017           | 11 | المتغير           | 3.017           | 11 | المتغير           | 3.017           | 11 | المتغير           | 3.017           |



تابع جدول (٣)

| م   | الفترة | المتوسط الحسابي | الانحراف المعياري | م   | م   | الفترة | المتوسط الحسابي | الانحراف المعياري | م   | م   | الفترة | المتوسط الحسابي | الانحراف المعياري | م   | م   |
|-----|--------|-----------------|-------------------|-----|-----|--------|-----------------|-------------------|-----|-----|--------|-----------------|-------------------|-----|-----|
| ١٢١ | ١١٢    | ١٠٨٨٧-          | ١٠٨٨٧             | ١١١ | ١١١ | ١١٢    | ١٠٨٨٧           | ١٠٨٨٧             | ١١١ | ١١١ | ١١٢    | ١٠٨٨٧           | ١٠٨٨٧             | ١١١ | ١١١ |
| ١٢٢ | ١١٢    | ١٠٨٨٧-          | ١٠٨٨٧             | ١١٢ | ١١٢ | ١١٢    | ١٠٨٨٧           | ١٠٨٨٧             | ١١٢ | ١١٢ | ١١٢    | ١٠٨٨٧           | ١٠٨٨٧             | ١١٢ | ١١٢ |
| ١٢٣ | ١١٢    | ١٠٨٨٧-          | ١٠٨٨٧             | ١١٣ | ١١٣ | ١١٣    | ١٠٨٨٧           | ١٠٨٨٧             | ١١٣ | ١١٣ | ١١٣    | ١٠٨٨٧           | ١٠٨٨٧             | ١١٣ | ١١٣ |
| ١٢٤ | ١١٣    | ١٠٨٨٧-          | ١٠٨٨٧             | ١١٤ | ١١٤ | ١١٤    | ١٠٨٨٧           | ١٠٨٨٧             | ١١٤ | ١١٤ | ١١٤    | ١٠٨٨٧           | ١٠٨٨٧             | ١١٤ | ١١٤ |
| ١٢٥ | ١١٤    | ١٠٨٨٧-          | ١٠٨٨٧             | ١١٥ | ١١٥ | ١١٥    | ١٠٨٨٧           | ١٠٨٨٧             | ١١٥ | ١١٥ | ١١٥    | ١٠٨٨٧           | ١٠٨٨٧             | ١١٥ | ١١٥ |
| ١٢٦ | ١١٤    | ١٠٨٨٧-          | ١٠٨٨٧             | ١١٦ | ١١٦ | ١١٦    | ١٠٨٨٧           | ١٠٨٨٧             | ١١٦ | ١١٦ | ١١٦    | ١٠٨٨٧           | ١٠٨٨٧             | ١١٦ | ١١٦ |
| ١٢٧ | ١١٤    | ١٠٨٨٧-          | ١٠٨٨٧             | ١١٧ | ١١٧ | ١١٧    | ١٠٨٨٧           | ١٠٨٨٧             | ١١٧ | ١١٧ | ١١٧    | ١٠٨٨٧           | ١٠٨٨٧             | ١١٧ | ١١٧ |
| ١٢٨ | ١١٤    | ١٠٨٨٧-          | ١٠٨٨٧             | ١١٨ | ١١٨ | ١١٨    | ١٠٨٨٧           | ١٠٨٨٧             | ١١٨ | ١١٨ | ١١٨    | ١٠٨٨٧           | ١٠٨٨٧             | ١١٨ | ١١٨ |
| ١٢٩ | ١١٤    | ١٠٨٨٧-          | ١٠٨٨٧             | ١١٩ | ١١٩ | ١١٩    | ١٠٨٨٧           | ١٠٨٨٧             | ١١٩ | ١١٩ | ١١٩    | ١٠٨٨٧           | ١٠٨٨٧             | ١١٩ | ١١٩ |
| ١٣٠ | ١١٤    | ١٠٨٨٧-          | ١٠٨٨٧             | ١٢٠ | ١٢٠ | ١٢٠    | ١٠٨٨٧           | ١٠٨٨٧             | ١٢٠ | ١٢٠ | ١٢٠    | ١٠٨٨٧           | ١٠٨٨٧             | ١٢٠ | ١٢٠ |
| ١٣١ | ١١٤    | ١٠٨٨٧-          | ١٠٨٨٧             | ١٢١ | ١٢١ | ١٢١    | ١٠٨٨٧           | ١٠٨٨٧             | ١٢١ | ١٢١ | ١٢١    | ١٠٨٨٧           | ١٠٨٨٧             | ١٢١ | ١٢١ |
| ١٣٢ | ١١٤    | ١٠٨٨٧-          | ١٠٨٨٧             | ١٢٢ | ١٢٢ | ١٢٢    | ١٠٨٨٧           | ١٠٨٨٧             | ١٢٢ | ١٢٢ | ١٢٢    | ١٠٨٨٧           | ١٠٨٨٧             | ١٢٢ | ١٢٢ |
| ١٣٣ | ١١٤    | ١٠٨٨٧-          | ١٠٨٨٧             | ١٢٣ | ١٢٣ | ١٢٣    | ١٠٨٨٧           | ١٠٨٨٧             | ١٢٣ | ١٢٣ | ١٢٣    | ١٠٨٨٧           | ١٠٨٨٧             | ١٢٣ | ١٢٣ |
| ١٣٤ | ١١٤    | ١٠٨٨٧-          | ١٠٨٨٧             | ١٢٤ | ١٢٤ | ١٢٤    | ١٠٨٨٧           | ١٠٨٨٧             | ١٢٤ | ١٢٤ | ١٢٤    | ١٠٨٨٧           | ١٠٨٨٧             | ١٢٤ | ١٢٤ |
| ١٣٥ | ١١٤    | ١٠٨٨٧-          | ١٠٨٨٧             | ١٢٥ | ١٢٥ | ١٢٥    | ١٠٨٨٧           | ١٠٨٨٧             | ١٢٥ | ١٢٥ | ١٢٥    | ١٠٨٨٧           | ١٠٨٨٧             | ١٢٥ | ١٢٥ |
| ١٣٦ | ١١٤    | ١٠٨٨٧-          | ١٠٨٨٧             | ١٢٦ | ١٢٦ | ١٢٦    | ١٠٨٨٧           | ١٠٨٨٧             | ١٢٦ | ١٢٦ | ١٢٦    | ١٠٨٨٧           | ١٠٨٨٧             | ١٢٦ | ١٢٦ |
| ١٣٧ | ١١٤    | ١٠٨٨٧-          | ١٠٨٨٧             | ١٢٧ | ١٢٧ | ١٢٧    | ١٠٨٨٧           | ١٠٨٨٧             | ١٢٧ | ١٢٧ | ١٢٧    | ١٠٨٨٧           | ١٠٨٨٧             | ١٢٧ | ١٢٧ |
| ١٣٨ | ١١٤    | ١٠٨٨٧-          | ١٠٨٨٧             | ١٢٨ | ١٢٨ | ١٢٨    | ١٠٨٨٧           | ١٠٨٨٧             | ١٢٨ | ١٢٨ | ١٢٨    | ١٠٨٨٧           | ١٠٨٨٧             | ١٢٨ | ١٢٨ |
| ١٣٩ | ١١٤    | ١٠٨٨٧-          | ١٠٨٨٧             | ١٢٩ | ١٢٩ | ١٢٩    | ١٠٨٨٧           | ١٠٨٨٧             | ١٢٩ | ١٢٩ | ١٢٩    | ١٠٨٨٧           | ١٠٨٨٧             | ١٢٩ | ١٢٩ |
| ١٤٠ | ١١٤    | ١٠٨٨٧-          | ١٠٨٨٧             | ١٣٠ | ١٣٠ | ١٣٠    | ١٠٨٨٧           | ١٠٨٨٧             | ١٣٠ | ١٣٠ | ١٣٠    | ١٠٨٨٧           | ١٠٨٨٧             | ١٣٠ | ١٣٠ |

تابع جدول (٣)

| م   | المتغير | المتوسط الحسابي | الانحراف المعياري | م     | م   | م   | م   | م   | م   | م   | م   | م   |
|-----|---------|-----------------|-------------------|-------|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|
| ١٨١ | ١٨١     | ٤٤٤٣            | ١٦٠٧٠٦            | ١٦٠٧٦ | ٢٠١ | ٢٠١ | ٢٠١ | ٢٠١ | ٢٠١ | ٢٠١ | ٢٠١ | ٢٠١ |
| ١٨٢ | ١٨٢     | ٧٩٠٥٣           | ١١٠٣٠٧            | ١١٠٣٤ | ٢٠٣ | ٢٠٣ | ٢٠٣ | ٢٠٣ | ٢٠٣ | ٢٠٣ | ٢٠٣ | ٢٠٣ |
| ١٨٣ | ١٨٣     | ٧٠٦٣٧           | ١٤٤٩٧             | ١٤٤٩٧ | ٢٠٤ | ٢٠٤ | ٢٠٤ | ٢٠٤ | ٢٠٤ | ٢٠٤ | ٢٠٤ | ٢٠٤ |
| ١٨٤ | ١٨٤     | ٢١٠٨١٠          | ١٠٠٨٣             | ١٠٠٨٣ | ٢٠٥ | ٢٠٥ | ٢٠٥ | ٢٠٥ | ٢٠٥ | ٢٠٥ | ٢٠٥ | ٢٠٥ |
| ١٨٥ | ١٨٥     | ٠٠٣٦٠           | ٠٠٠٨٣             | ٠٠٠٨٣ | ٢٠٦ | ٢٠٦ | ٢٠٦ | ٢٠٦ | ٢٠٦ | ٢٠٦ | ٢٠٦ | ٢٠٦ |
| ١٨٦ | ١٨٦     | ٠٠٠٠            | ٠٠٠٠٠             | ٠٠٠٠٠ | ٢٠٧ | ٢٠٧ | ٢٠٧ | ٢٠٧ | ٢٠٧ | ٢٠٧ | ٢٠٧ | ٢٠٧ |
| ١٨٧ | ١٨٧     | ٠٠٠٠            | ٠٠٠٠٠             | ٠٠٠٠٠ | ٢٠٨ | ٢٠٨ | ٢٠٨ | ٢٠٨ | ٢٠٨ | ٢٠٨ | ٢٠٨ | ٢٠٨ |
| ١٨٨ | ١٨٨     | ١٠٠٠٣           | ١٠٠٠٣             | ١٠٠٠٣ | ٢٠٩ | ٢٠٩ | ٢٠٩ | ٢٠٩ | ٢٠٩ | ٢٠٩ | ٢٠٩ | ٢٠٩ |
| ١٨٩ | ١٨٩     | ٣٠٠٠            | ٣٠٠٠              | ٣٠٠٠  | ٢١٠ | ٢١٠ | ٢١٠ | ٢١٠ | ٢١٠ | ٢١٠ | ٢١٠ | ٢١٠ |
| ١٩٠ | ١٩٠     | ٤٤٤٣            | ١٠٠٠٠             | ١٠٠٠٠ | ٢١١ | ٢١١ | ٢١١ | ٢١١ | ٢١١ | ٢١١ | ٢١١ | ٢١١ |
| ١٩١ | ١٩١     | ١٨٠٣٠           | ١٨٠٣٠             | ١٨٠٣٠ | ٢١٢ | ٢١٢ | ٢١٢ | ٢١٢ | ٢١٢ | ٢١٢ | ٢١٢ | ٢١٢ |
| ١٩٢ | ١٩٢     | ١٠٠٠٠           | ١٠٠٠٠             | ١٠٠٠٠ | ٢١٣ | ٢١٣ | ٢١٣ | ٢١٣ | ٢١٣ | ٢١٣ | ٢١٣ | ٢١٣ |
| ١٩٣ | ١٩٣     | ٠٠٠٠٠           | ٠٠٠٠٠             | ٠٠٠٠٠ | ٢١٤ | ٢١٤ | ٢١٤ | ٢١٤ | ٢١٤ | ٢١٤ | ٢١٤ | ٢١٤ |
| ١٩٤ | ١٩٤     | ٠٠٠٠٠           | ٠٠٠٠٠             | ٠٠٠٠٠ | ٢١٥ | ٢١٥ | ٢١٥ | ٢١٥ | ٢١٥ | ٢١٥ | ٢١٥ | ٢١٥ |
| ١٩٥ | ١٩٥     | ٠٠٠٠٠           | ٠٠٠٠٠             | ٠٠٠٠٠ | ٢١٦ | ٢١٦ | ٢١٦ | ٢١٦ | ٢١٦ | ٢١٦ | ٢١٦ | ٢١٦ |
| ١٩٦ | ١٩٦     | ٠٠٠٠٠           | ٠٠٠٠٠             | ٠٠٠٠٠ | ٢١٧ | ٢١٧ | ٢١٧ | ٢١٧ | ٢١٧ | ٢١٧ | ٢١٧ | ٢١٧ |
| ١٩٧ | ١٩٧     | ٠٠٠٠٠           | ٠٠٠٠٠             | ٠٠٠٠٠ | ٢١٨ | ٢١٨ | ٢١٨ | ٢١٨ | ٢١٨ | ٢١٨ | ٢١٨ | ٢١٨ |
| ١٩٨ | ١٩٨     | ٠٠٠٠٠           | ٠٠٠٠٠             | ٠٠٠٠٠ | ٢١٩ | ٢١٩ | ٢١٩ | ٢١٩ | ٢١٩ | ٢١٩ | ٢١٩ | ٢١٩ |
| ١٩٩ | ١٩٩     | ٠٠٠٠٠           | ٠٠٠٠٠             | ٠٠٠٠٠ | ٢٢٠ | ٢٢٠ | ٢٢٠ | ٢٢٠ | ٢٢٠ | ٢٢٠ | ٢٢٠ | ٢٢٠ |
| ٢٠٠ | ٢٠٠     | ٠٠٠٠٠           | ٠٠٠٠٠             | ٠٠٠٠٠ | ٢٢١ | ٢٢١ | ٢٢١ | ٢٢١ | ٢٢١ | ٢٢١ | ٢٢١ | ٢٢١ |





تابع جدول (٣)

| م   | المتغير | المتوسط الحسابي | الانحراف المعياري | م   | المتغير | المتوسط الحسابي | الانحراف المعياري | م   | المتغير | المتوسط الحسابي | الانحراف المعياري | م   | المتغير | المتوسط الحسابي | الانحراف المعياري | م   |
|-----|---------|-----------------|-------------------|-----|---------|-----------------|-------------------|-----|---------|-----------------|-------------------|-----|---------|-----------------|-------------------|-----|
| ٣٠١ | ٢٠١     | ٤,٨٨٠           | ٤,٨٨٠             | ٣٢١ | ٢٢١     | ١٠,١٣٠          | ١٠,١٣٠            | ٣٢١ | ٢٢١     | ١٠,١٣٠          | ١٠,١٣٠            | ٣٢١ | ٢٢١     | ١٠,١٣٠          | ١٠,١٣٠            | ٣٢١ |
| ٣٠٢ | ٢٠٢     | ٤,١٤٨           | ٤,١٤٨             | ٣٢٢ | ٢٢٢     | ١٠,١٤٠          | ١٠,١٤٠            | ٣٢٢ | ٢٢٢     | ١٠,١٤٠          | ١٠,١٤٠            | ٣٢٢ | ٢٢٢     | ١٠,١٤٠          | ١٠,١٤٠            | ٣٢٢ |
| ٣٠٣ | ٢٠٣     | ٤,٣٧٥           | ٤,٣٧٥             | ٣٢٣ | ٢٢٣     | ١٠,١٧٠          | ١٠,١٧٠            | ٣٢٣ | ٢٢٣     | ١٠,١٧٠          | ١٠,١٧٠            | ٣٢٣ | ٢٢٣     | ١٠,١٧٠          | ١٠,١٧٠            | ٣٢٣ |
| ٣٠٤ | ٢٠٤     | ٤,٤١٤           | ٤,٤١٤             | ٣٢٤ | ٢٢٤     | ١٠,٢٣٧          | ١٠,٢٣٧            | ٣٢٤ | ٢٢٤     | ١٠,٢٣٧          | ١٠,٢٣٧            | ٣٢٤ | ٢٢٤     | ١٠,٢٣٧          | ١٠,٢٣٧            | ٣٢٤ |
| ٣٠٥ | ٢٠٥     | ٤,٤١٣           | ٤,٤١٣             | ٣٢٥ | ٢٢٥     | ١٠,٢٣٨          | ١٠,٢٣٨            | ٣٢٥ | ٢٢٥     | ١٠,٢٣٨          | ١٠,٢٣٨            | ٣٢٥ | ٢٢٥     | ١٠,٢٣٨          | ١٠,٢٣٨            | ٣٢٥ |
| ٣٠٦ | ٢٠٦     | ٤,٤٢٠           | ٤,٤٢٠             | ٣٢٦ | ٢٢٦     | ١٠,٢٤٧          | ١٠,٢٤٧            | ٣٢٦ | ٢٢٦     | ١٠,٢٤٧          | ١٠,٢٤٧            | ٣٢٦ | ٢٢٦     | ١٠,٢٤٧          | ١٠,٢٤٧            | ٣٢٦ |
| ٣٠٧ | ٢٠٧     | ٤,٤٥٧           | ٤,٤٥٧             | ٣٢٧ | ٢٢٧     | ١٠,٢٤٣          | ١٠,٢٤٣            | ٣٢٧ | ٢٢٧     | ١٠,٢٤٣          | ١٠,٢٤٣            | ٣٢٧ | ٢٢٧     | ١٠,٢٤٣          | ١٠,٢٤٣            | ٣٢٧ |
| ٣٠٨ | ٢٠٨     | ٤,٤٥٣           | ٤,٤٥٣             | ٣٢٨ | ٢٢٨     | ١٠,٢٤٧          | ١٠,٢٤٧            | ٣٢٨ | ٢٢٨     | ١٠,٢٤٧          | ١٠,٢٤٧            | ٣٢٨ | ٢٢٨     | ١٠,٢٤٧          | ١٠,٢٤٧            | ٣٢٨ |
| ٣٠٩ | ٢٠٩     | ٤,٤٤٠           | ٤,٤٤٠             | ٣٢٩ | ٢٢٩     | ١٠,٢٤٧          | ١٠,٢٤٧            | ٣٢٩ | ٢٢٩     | ١٠,٢٤٧          | ١٠,٢٤٧            | ٣٢٩ | ٢٢٩     | ١٠,٢٤٧          | ١٠,٢٤٧            | ٣٢٩ |
| ٣١٠ | ٢١٠     | ٤,٤٤٠           | ٤,٤٤٠             | ٣٣٠ | ٢٣٠     | ١٠,٢٤٧          | ١٠,٢٤٧            | ٣٣٠ | ٢٣٠     | ١٠,٢٤٧          | ١٠,٢٤٧            | ٣٣٠ | ٢٣٠     | ١٠,٢٤٧          | ١٠,٢٤٧            | ٣٣٠ |
| ٣١١ | ٢١١     | ٤,٤٤٠           | ٤,٤٤٠             | ٣٣١ | ٢٣١     | ١٠,٢٤٧          | ١٠,٢٤٧            | ٣٣١ | ٢٣١     | ١٠,٢٤٧          | ١٠,٢٤٧            | ٣٣١ | ٢٣١     | ١٠,٢٤٧          | ١٠,٢٤٧            | ٣٣١ |
| ٣١٢ | ٢١٢     | ٤,٤٤٠           | ٤,٤٤٠             | ٣٣٢ | ٢٣٢     | ١٠,٢٤٧          | ١٠,٢٤٧            | ٣٣٢ | ٢٣٢     | ١٠,٢٤٧          | ١٠,٢٤٧            | ٣٣٢ | ٢٣٢     | ١٠,٢٤٧          | ١٠,٢٤٧            | ٣٣٢ |
| ٣١٣ | ٢١٣     | ٤,٤٤٠           | ٤,٤٤٠             | ٣٣٣ | ٢٣٣     | ١٠,٢٤٧          | ١٠,٢٤٧            | ٣٣٣ | ٢٣٣     | ١٠,٢٤٧          | ١٠,٢٤٧            | ٣٣٣ | ٢٣٣     | ١٠,٢٤٧          | ١٠,٢٤٧            | ٣٣٣ |
| ٣١٤ | ٢١٤     | ٤,٤٤٠           | ٤,٤٤٠             | ٣٣٤ | ٢٣٤     | ١٠,٢٤٧          | ١٠,٢٤٧            | ٣٣٤ | ٢٣٤     | ١٠,٢٤٧          | ١٠,٢٤٧            | ٣٣٤ | ٢٣٤     | ١٠,٢٤٧          | ١٠,٢٤٧            | ٣٣٤ |
| ٣١٥ | ٢١٥     | ٤,٤٤٠           | ٤,٤٤٠             | ٣٣٥ | ٢٣٥     | ١٠,٢٤٧          | ١٠,٢٤٧            | ٣٣٥ | ٢٣٥     | ١٠,٢٤٧          | ١٠,٢٤٧            | ٣٣٥ | ٢٣٥     | ١٠,٢٤٧          | ١٠,٢٤٧            | ٣٣٥ |
| ٣١٦ | ٢١٦     | ٤,٤٤٠           | ٤,٤٤٠             | ٣٣٦ | ٢٣٦     | ١٠,٢٤٧          | ١٠,٢٤٧            | ٣٣٦ | ٢٣٦     | ١٠,٢٤٧          | ١٠,٢٤٧            | ٣٣٦ | ٢٣٦     | ١٠,٢٤٧          | ١٠,٢٤٧            | ٣٣٦ |
| ٣١٧ | ٢١٧     | ٤,٤٤٠           | ٤,٤٤٠             | ٣٣٧ | ٢٣٧     | ١٠,٢٤٧          | ١٠,٢٤٧            | ٣٣٧ | ٢٣٧     | ١٠,٢٤٧          | ١٠,٢٤٧            | ٣٣٧ | ٢٣٧     | ١٠,٢٤٧          | ١٠,٢٤٧            | ٣٣٧ |
| ٣١٨ | ٢١٨     | ٤,٤٤٠           | ٤,٤٤٠             | ٣٣٨ | ٢٣٨     | ١٠,٢٤٧          | ١٠,٢٤٧            | ٣٣٨ | ٢٣٨     | ١٠,٢٤٧          | ١٠,٢٤٧            | ٣٣٨ | ٢٣٨     | ١٠,٢٤٧          | ١٠,٢٤٧            | ٣٣٨ |
| ٣١٩ | ٢١٩     | ٤,٤٤٠           | ٤,٤٤٠             | ٣٣٩ | ٢٣٩     | ١٠,٢٤٧          | ١٠,٢٤٧            | ٣٣٩ | ٢٣٩     | ١٠,٢٤٧          | ١٠,٢٤٧            | ٣٣٩ | ٢٣٩     | ١٠,٢٤٧          | ١٠,٢٤٧            | ٣٣٩ |
| ٣٢٠ | ٢٢٠     | ٤,٤٤٠           | ٤,٤٤٠             | ٣٤٠ | ٢٤٠     | ١٠,٢٤٧          | ١٠,٢٤٧            | ٣٤٠ | ٢٤٠     | ١٠,٢٤٧          | ١٠,٢٤٧            | ٣٤٠ | ٢٤٠     | ١٠,٢٤٧          | ١٠,٢٤٧            | ٣٤٠ |

يبين جدول (٣) السليق المتوسط الحسابي والانحراف المعياري ومعامل الارتداء لمقدرات دفع الدوران وعزم الدوران لكل من الطرفين السفلي والعلوي والرأس والجذع ومركز ثقل الجسم خلال مراحل أداء المهارة قيد البحث وعددها ٣٦٠ متغير.

جدول (4)  
مصنوفة العوامل المستخلصة قبل التدوير للمتغيرات الكينماتيكية وزوايا الجسم قيد البحث

| العامل الرابع | العامل الثالث | العامل الثاني | العامل الأول |                 | العامل الرابع | العامل الثالث | العامل الثاني | العامل الأول |                 | العامل الرابع | العامل الثالث | العامل الثاني | العامل الأول |         | العامل الرابع   |
|---------------|---------------|---------------|--------------|-----------------|---------------|---------------|---------------|--------------|-----------------|---------------|---------------|---------------|--------------|---------|-----------------|
|               |               |               | العامل       | المعيار         |               |               |               | العامل       | المعيار         |               |               |               | العامل       | المعيار |                 |
|               |               | ٠,٤٣٤-        | ٠,٣٥٧        | X <sub>10</sub> |               |               | ٠,٤٣٧-        | ٠,٥٩٩        | X <sub>33</sub> |               |               |               | ٠,٧٢٧        | ٠,٦٠٤   | X <sub>1</sub>  |
|               |               | ٠,١٥٤         | ٠,٩٩٩        | X <sub>12</sub> |               |               | ٠,٣٨٩         | ٠,٩٢١-       | X <sub>31</sub> |               |               |               | ١,٠٠٠        | ٠,٣٤٧   | X <sub>6</sub>  |
|               |               | ٠,٤٦٥-        | ٠,٩٨٨        | X <sub>17</sub> |               |               | ٠,١١٨         | ٠,٤٩٣        | X <sub>36</sub> |               |               |               | ٠,٩٣٨        |         | X <sub>4</sub>  |
|               |               | ٠,١٤٤         | ٠,٨٨٥        | X <sub>1٨</sub> |               |               | ٠,١٧٥-        | ٠,٩٨٥        | X <sub>3٨</sub> |               |               |               | ٠,٩٩٨        |         | X <sub>1</sub>  |
|               |               | ٠,٥١٤-        | ٠,٩٩٠        | X <sub>1٩</sub> |               |               | ٠,٤٤٨         | ٠,٣٩٩        | X <sub>39</sub> |               |               |               | ٠,٧٣٠-       | ٠,٦٨٤-  | X <sub>6</sub>  |
|               |               | ٠,٨٩١-        | ٠,٨٥٨        | X <sub>2٠</sub> |               |               | ٠,٨٦٨         | ٠,٤٣٩        | X <sub>٤٠</sub> |               |               |               | ٠,٩٩٨        |         | X <sub>1</sub>  |
|               |               | ٠,٤٨٥         | ٠,٤٥٣        | X <sub>2١</sub> |               |               | ٠,٢١٧-        | ٠,٩٧٦-       | X <sub>٤١</sub> |               |               |               | ٠,٤٥٤        | ٠,٨٩١-  | X <sub>4</sub>  |
|               |               |               | ٠,٨٧٤-       | X <sub>22</sub> |               |               | ٠,٣٩٤-        | ٠,٩١٧-       | X <sub>٤٢</sub> |               |               |               | ٠,٣٨٨-       | ٠,٩٥٥-  | X <sub>٨</sub>  |
|               |               |               | ٠,٩٩٨        | X <sub>23</sub> |               |               | ٠,٦٧٢         | ٠,٧٤١-       | X <sub>٤٣</sub> |               |               |               | ٠,٧١٠-       | ٠,٧٠٥-  | X <sub>1</sub>  |
|               |               |               | ١,٠٠٠        | X <sub>24</sub> |               |               | ٠,٩٩٠         | ٠,١٤٣        | X <sub>٤٤</sub> |               |               |               | ٠,٧٨٥-       | ٠,٦١٩-  | X <sub>١</sub>  |
|               |               | ٠,٤٧٩         | ٠,٨٧٨        | X <sub>2٥</sub> |               |               | ٠,٩١٢-        | ٠,٤٣٣        | X <sub>٤٥</sub> |               |               |               | ٠,٩٩٧-       |         | X <sub>١١</sub> |
|               |               | ٠,٤٦٢-        | ٠,٨٨٧        | X <sub>2٦</sub> |               |               | ٠,٩٠٥-        | ٠,٤٢٥        | X <sub>٤٦</sub> |               |               |               | ٠,٨٧١-       | ٠,٤٤١-  | X <sub>١١</sub> |
|               |               | ٠,٤٤٣         | ٠,٨٨٧        | X <sub>2٧</sub> |               |               | ٠,٤٨٨         | ٠,٨٧٣-       | X <sub>٤٧</sub> |               |               |               | ٠,٩١٩        | ٠,٣٩٤   | X <sub>١٧</sub> |
|               |               | ٠,٤٦٧         | ٠,٢٥٦        | X <sub>2٨</sub> |               |               | ٠,٦٨٠         | ٠,٧٣٣-       | X <sub>٤٨</sub> |               |               |               | ٠,٩٦٣-       | ٠,٩٦٥   | X <sub>1١</sub> |
|               |               | ٠,٧٥٤         | ٠,٦٥٧-       | X <sub>2٩</sub> |               |               | ٠,٦١٥-        | ٠,٧٨٨-       | X <sub>٤٩</sub> |               |               |               | ٠,٨٤٤        | ٠,٥٣٧-  | X <sub>١٥</sub> |
|               |               | ٠,١١٠         | ٠,٩٩٤        | X <sub>3٠</sub> |               |               | ٠,٧٧١-        | ٠,٣٣٧-       | X <sub>٥٠</sub> |               |               |               | ٠,٨٤٠        | ٠,٥٤٣-  | X <sub>١٩</sub> |
|               |               | ٠,٤٨٢         | ٠,١٩٠        | X <sub>3١</sub> |               |               | ٠,٩٤٤-        | ٠,٣١٤-       | X <sub>٥١</sub> |               |               |               | ٠,٣٩٤-       | ٠,٩١٩-  | X <sub>١٧</sub> |
|               |               | ٠,٧٦٦-        | ٠,١٤٢        | X <sub>32</sub> |               |               | ٠,٣٦٤-        | ٠,٩٣٢        | X <sub>٥٢</sub> |               |               |               | ٠,٨١٦        | ٠,٥٧٨   | X <sub>١٨</sub> |
|               |               | ٠,٤٩٩         |              | X <sub>33</sub> |               |               | ٠,٩٥٣-        | ٠,٣٠٢        | X <sub>٥٣</sub> |               |               |               | ٠,٥٢٣-       | ٠,٨٥٢-  | X <sub>١٩</sub> |
|               |               | ٠,٦٨٧         | ٠,٧٢٧-       | X <sub>34</sub> |               |               | ١,٠٠٠         | ٠,١٧٤        | X <sub>٥٤</sub> |               |               |               | ٠,٥٨٧-       | ٠,٨١٠-  | X <sub>١</sub>  |
|               |               | ٠,٩٥٤-        | ٠,٢٨٢        | X <sub>3٥</sub> |               |               | ٠,٢٢٢-        | ٠,٩٧٤        | X <sub>٥٥</sub> |               |               |               | ٠,٨٦٥        | ٠,٥٠١   | X <sub>١١</sub> |
|               |               | ٠,١٩٢-        | ٠,٤٨١-       | X <sub>3٦</sub> |               |               | ٠,٥٩٩         | ٠,٨١١-       | X <sub>٥٦</sub> |               |               |               | ٠,١٠٨-       | ٠,٩٩٤   | X <sub>١١</sub> |

يبين جدول (٤) السابق مصفوفة العوامل بطريقة المكونات الأساسية والتي تتضمن تشبعات العوامل الأربعة التي تم استخلاصها، حيث ان التشبع عبارة عن معامل الارتباط البسيط بين العامل والمتغير، وقد تم إهمال التشبعات التي تقل عن  $+0.25$ ، وبملاحظة أن العامل الأساسي الأول تشبع عليه ٣٦ متغير هي  $(٢، ٧، ٨، ١٤، ١٧، ١٩، ٢٠، ٢٢، ٢٣، ٢٤، ٢٥، ٢٦، ٢٩، ٣٠، ٣١، ٣٥، ٣٦، ٣٧، ٤٠، ٤٢، ٤٣، ٤٤، ٤٦، ٤٧، ٤٨، ٤٩)$  وكان أقوى المتغيرات الكينماتيكية وزوايا الجسم ارتباطاً بالعامل الأول المتغيرات  $(٢، ٤٢، ٥٤)$  حيث كانت نسبة تشبع كل منهم به  $(١.٠٠)$  وكان أقل المتغيرات ارتباطاً بالعامل الأول المتغير  $(٥٨)$  حيث كانت نسبة تشبعه به  $٠.٢٥٦$ ، كما يلاحظ أن العامل الثاني تشبع عليه ٣٠ متغير هي  $(١، ٣، ٤، ٥، ٦، ٩، ١٠، ١١، ١٢، ١٣، ١٥، ١٦، ١٨، ٢١، ٢٧، ٢٨، ٣٢، ٣٣، ٣٤، ٣٨، ٣٩، ٤١، ٤٥، ٤٤، ٥٤، ٥٨، ٥٩، ٦١، ٦٢، ٦٣، ٦٥)$ ، وكان أقوى المتغيرات الكينماتيكية وزوايا الجسم ارتباطاً بالعامل الثاني المتغيرين  $(٤، ٦)$  حيث بلغت نسبة تشبع كل منها  $(٠.٨٨٩)$  وكان أقل المتغيرات ارتباطاً بالعامل الثاني المتغير  $(١٤)$  حيث بلغت نسبة تشبعه به  $(٠.٢٦٣)$ .

مصنوفة العوامل المستخلصة بعد التدوير وحذف التشبهات أقل من +0.3 ، للمتغيرات الكينماتيكية وزوايا الجسم خلال أداء المهارة قيد البحث  
جدول (٥)

| العامل الرابع | العامل الثالث | العامل الثاني | العامل الأول | العامل          | العامل الرابع | العامل الثالث | العامل الثاني | العامل الأول | العامل          | العامل الرابع | العامل الثالث | العامل الثاني | العامل الأول | العامل          | العامل الرابع | العامل الثالث | العامل الثاني | العامل الأول | العامل          |
|---------------|---------------|---------------|--------------|-----------------|---------------|---------------|---------------|--------------|-----------------|---------------|---------------|---------------|--------------|-----------------|---------------|---------------|---------------|--------------|-----------------|
|               |               |               |              | المعغير         |               |               |               |              | المعغير         |               |               |               |              | المعغير         |               |               |               |              | المعغير         |
| ٠.٧٠٨-        | ٠.٧٠٦         | ٠.٧٠٦         | ٠.٧٠٦        | X <sub>10</sub> | ٠.٤٤٤         | ٠.٤٤٤         | ٠.٤٤٤         | ٠.٤٤٤        | X <sub>10</sub> | ٠.٧٠٤         | ٠.٧٠٤         | ٠.٧٠٤         | ٠.٧٠٤        | X <sub>10</sub> | ٠.٧٠٤         | ٠.٧٠٤         | ٠.٧٠٤         | ٠.٧٠٤        | X <sub>10</sub> |
| ٠.٥٤٣         | ٠.٥٤٣         | ٠.٥٤٣         | ٠.٥٤٣        | X <sub>11</sub> | ١.٠٠٠-        | ١.٠٠٠-        | ١.٠٠٠-        | ١.٠٠٠-       | X <sub>11</sub> | ٠.٤٤٨         | ٠.٤٤٨         | ٠.٤٤٨         | ٠.٤٤٨        | X <sub>11</sub> | ٠.٤٤٨         | ٠.٤٤٨         | ٠.٤٤٨         | ٠.٤٤٨        | X <sub>11</sub> |
| ٠.٥٤٣         | ٠.٥٤٣         | ٠.٥٤٣         | ٠.٥٤٣        | X <sub>12</sub> | ٠.٤٤٨         | ٠.٤٤٨         | ٠.٤٤٨         | ٠.٤٤٨        | X <sub>12</sub> | ٠.٤٣٦         | ٠.٤٣٦         | ٠.٤٣٦         | ٠.٤٣٦        | X <sub>12</sub> | ٠.٤٣٦         | ٠.٤٣٦         | ٠.٤٣٦         | ٠.٤٣٦        | X <sub>12</sub> |
| ٠.٥٤٣         | ٠.٥٤٣         | ٠.٥٤٣         | ٠.٥٤٣        | X <sub>13</sub> | ٠.٤٤٨         | ٠.٤٤٨         | ٠.٤٤٨         | ٠.٤٤٨        | X <sub>13</sub> | ٠.٤٤٥-        | ٠.٤٤٥-        | ٠.٤٤٥-        | ٠.٤٤٥-       | X <sub>13</sub> | ٠.٤٤٥-        | ٠.٤٤٥-        | ٠.٤٤٥-        | ٠.٤٤٥-       | X <sub>13</sub> |
| ٠.٥٤٣         | ٠.٥٤٣         | ٠.٥٤٣         | ٠.٥٤٣        | X <sub>14</sub> | ٠.٤٤٨         | ٠.٤٤٨         | ٠.٤٤٨         | ٠.٤٤٨        | X <sub>14</sub> | ٠.٤٣٩         | ٠.٤٣٩         | ٠.٤٣٩         | ٠.٤٣٩        | X <sub>14</sub> | ٠.٤٣٩         | ٠.٤٣٩         | ٠.٤٣٩         | ٠.٤٣٩        | X <sub>14</sub> |
| ٠.٥٤٣         | ٠.٥٤٣         | ٠.٥٤٣         | ٠.٥٤٣        | X <sub>15</sub> | ٠.٤٤٨         | ٠.٤٤٨         | ٠.٤٤٨         | ٠.٤٤٨        | X <sub>15</sub> | ٠.٤٤٤-        | ٠.٤٤٤-        | ٠.٤٤٤-        | ٠.٤٤٤-       | X <sub>15</sub> | ٠.٤٤٤-        | ٠.٤٤٤-        | ٠.٤٤٤-        | ٠.٤٤٤-       | X <sub>15</sub> |
| ٠.٥٤٣         | ٠.٥٤٣         | ٠.٥٤٣         | ٠.٥٤٣        | X <sub>16</sub> | ٠.٤٤٨         | ٠.٤٤٨         | ٠.٤٤٨         | ٠.٤٤٨        | X <sub>16</sub> | ٠.٤٤٤-        | ٠.٤٤٤-        | ٠.٤٤٤-        | ٠.٤٤٤-       | X <sub>16</sub> | ٠.٤٤٤-        | ٠.٤٤٤-        | ٠.٤٤٤-        | ٠.٤٤٤-       | X <sub>16</sub> |
| ٠.٥٤٣         | ٠.٥٤٣         | ٠.٥٤٣         | ٠.٥٤٣        | X <sub>17</sub> | ٠.٤٤٨         | ٠.٤٤٨         | ٠.٤٤٨         | ٠.٤٤٨        | X <sub>17</sub> | ٠.٤٤٤-        | ٠.٤٤٤-        | ٠.٤٤٤-        | ٠.٤٤٤-       | X <sub>17</sub> | ٠.٤٤٤-        | ٠.٤٤٤-        | ٠.٤٤٤-        | ٠.٤٤٤-       | X <sub>17</sub> |
| ٠.٥٤٣         | ٠.٥٤٣         | ٠.٥٤٣         | ٠.٥٤٣        | X <sub>18</sub> | ٠.٤٤٨         | ٠.٤٤٨         | ٠.٤٤٨         | ٠.٤٤٨        | X <sub>18</sub> | ٠.٤٤٤-        | ٠.٤٤٤-        | ٠.٤٤٤-        | ٠.٤٤٤-       | X <sub>18</sub> | ٠.٤٤٤-        | ٠.٤٤٤-        | ٠.٤٤٤-        | ٠.٤٤٤-       | X <sub>18</sub> |
| ٠.٥٤٣         | ٠.٥٤٣         | ٠.٥٤٣         | ٠.٥٤٣        | X <sub>19</sub> | ٠.٤٤٨         | ٠.٤٤٨         | ٠.٤٤٨         | ٠.٤٤٨        | X <sub>19</sub> | ٠.٤٤٤-        | ٠.٤٤٤-        | ٠.٤٤٤-        | ٠.٤٤٤-       | X <sub>19</sub> | ٠.٤٤٤-        | ٠.٤٤٤-        | ٠.٤٤٤-        | ٠.٤٤٤-       | X <sub>19</sub> |
| ٠.٥٤٣         | ٠.٥٤٣         | ٠.٥٤٣         | ٠.٥٤٣        | X <sub>20</sub> | ٠.٤٤٨         | ٠.٤٤٨         | ٠.٤٤٨         | ٠.٤٤٨        | X <sub>20</sub> | ٠.٤٤٤-        | ٠.٤٤٤-        | ٠.٤٤٤-        | ٠.٤٤٤-       | X <sub>20</sub> | ٠.٤٤٤-        | ٠.٤٤٤-        | ٠.٤٤٤-        | ٠.٤٤٤-       | X <sub>20</sub> |
| ٠.٥٤٣         | ٠.٥٤٣         | ٠.٥٤٣         | ٠.٥٤٣        | X <sub>21</sub> | ٠.٤٤٨         | ٠.٤٤٨         | ٠.٤٤٨         | ٠.٤٤٨        | X <sub>21</sub> | ٠.٤٤٤-        | ٠.٤٤٤-        | ٠.٤٤٤-        | ٠.٤٤٤-       | X <sub>21</sub> | ٠.٤٤٤-        | ٠.٤٤٤-        | ٠.٤٤٤-        | ٠.٤٤٤-       | X <sub>21</sub> |
| ٠.٥٤٣         | ٠.٥٤٣         | ٠.٥٤٣         | ٠.٥٤٣        | X <sub>22</sub> | ٠.٤٤٨         | ٠.٤٤٨         | ٠.٤٤٨         | ٠.٤٤٨        | X <sub>22</sub> | ٠.٤٤٤-        | ٠.٤٤٤-        | ٠.٤٤٤-        | ٠.٤٤٤-       | X <sub>22</sub> | ٠.٤٤٤-        | ٠.٤٤٤-        | ٠.٤٤٤-        | ٠.٤٤٤-       | X <sub>22</sub> |

يلاحظ من الجدول (٥) أن العامل الأساسي الأول تشبع عليه (٣٦) متغير من المتغيرات الكينماتيكية وزوايا الجسم قيد البحث وهي  $\times (٢, ٧, ٨, ١٤, ١٥, ١٦, ٢٢, ٢٣, ٢٤, ٢٥, ٢٦, ٢٩, ٣١, ٣٣, ٣٤, ٣٥, ٣٦, ٤٠, ٤٢, ٤٣, ٤٤, ٤٦, ٤٧, ٤٨, ٤٩, ٥٠, ٥١, ٥٢, ٥٣, ٥٤, ٥٦, ٥٩, ٦٠, ٦٢, ٦٤, ٦٦)$ ، وكان أقوى المتغيرات ارتباطاً بالعامل الأول هو المتغير  $\times (٢٤)$  حيث كانت نسبة تشبعه به (١,٠٠) وأقل المتغيرات ارتباطاً بالعامل الأول هو  $\times (٢٠)$  وكانت نسبة تشبعه به (٠,٥٠١)، كما يلاحظ أن العامل الثاني تشبع عليه (٣٠) متغير هي  $\times (١, ٣, ٤, ٥, ٦, ٩, ١٠, ١١, ١٢, ١٣, ١٧, ١٨, ١٩, ٢٠, ٢١, ٢٧, ٢٨, ٣٠, ٣٢, ٣٧, ٣٨, ٣٩, ٤١, ٤٥, ٥٥, ٥٧, ٥٨, ٦١, ٦٣, ٦٥)$  وكان أقوى المتغيرات ارتباطاً بالعامل الثاني هو المتغير  $\times (٢٨)$  حيث كانت نسبة تشبعه به (٠,٩٩٩) وكانت أقل المتغيرات ارتباطاً بالعامل الثاني هو المتغير  $\times (٢٥)$  وكانت نسبة تشبعه به (٠,٥١٢).

### جدول (٦)

الجزور الكامنة لمصفوفة ارتباط المتغيرات الكينماتيكية وزوايا الجسم قيد البحث والنسبة المئوية لتباين العوامل قبل وبعد التدوير المتعامد

| العوامل       | الجزر الكامن |             | النسبة المئوية |             |
|---------------|--------------|-------------|----------------|-------------|
|               | قبل التدوير  | بعد التدوير | قبل التدوير    | بعد التدوير |
| العامل الأول  | ٣٦,٢٧٢       | ٣٥,١٨٨      | ٥٤,٩٥٨         | ٥٣,٣١٤      |
| العامل الثاني | ٢٩,٧٢٨       | ٣٠,٨١٢      | ٤٥,٠٤٢         | ٤٦,٦٨٦      |

يتضح من الجدول (٦) اختلاف بين الجزر الكامن والنسبة المئوية لتباين العوامل قبل التدوير المتعامد وبعده، بعد حذف التشبعات أقل من  $\pm ٠,٥$  ويلاحظ أن الجزر الكامن قبل التدوير للعامل الأول كان ٣٦,٢٧٢ ويفسر ٥٤,٩٥٨% من التباينات الكلية للمتغيرات الكينماتيكية وزوايا الجسم، وتم حساب النسبة المئوية لتباين كل عامل على حدة عن طريق المعادلة :

$$\text{نسبة التباين} = \frac{\text{الجزر الكامن}}{\text{التباين الارتباطي}} \times 100$$

(١٠ : ١٦٦)

في حين أن الجزر الكامن بعد التدوير قل إلى ٣٥,١٨٨ ويفسر ٥٣,٣١٤% من التباينات الكلية، أما بالنسبة للعامل الثاني كان الجزر الكامن قبل التدوير ٢٩,٧٢٨ ويفسر ٤٥,٠٤٢% من التباينات الكلية في حين زاد الجزر الكامن بعد التدوير إلى ٣٠,٨١٢ ويفسر ٤٦,٦٨٦% من التباينات الكلية.

### جدول (٧)

المتغيرات الكينماتيكية وزوايا الجسم التي حققت أعلى تشبعات على العوامل المستخلصة لأداء المهارة قيد البحث

| م | ترتيب العامل | المتغير   | قيمة التشبع على العامل |
|---|--------------|---|------------------------|
| ١ | الأول        | محصلة عجلة مركز أقل كتلة الجسم في نهاية المرحلة الثانية       | ١,٠٠٠-                 |
| ٢ | الثاني       | الإزاحة السهمية لمركز ثقل كتلة الجسم في نهاية المرحلة الثالثة | ٠,٩٩٩                  |

أسفر نتائج التدوير المتعامد عن عاملين أساسيين كما يوضح الجدول (٥) بالنسبة للمتغيرات الكينماتيكية وزوايا الجسم خلال مراحل أداء المهارة قيد البحث وهي :

- العامل الأول : تشبع عليه ٣٦ متغير من المتغيرات الكينماتيكية وزوايا الجسم وقد حققت محصلة عجلة مركز ثقل كتلة الجسم في نهاية المرحلة الثانية أعلى نسبة تشبع به وهي -١,٠٠٠، ويقترح الباحثان أن يمثل البطارية الكينماتيكية وزوايا الجسم هذا المتغير ويسمى العامل الأول باسمه.

- العامل الثاني : تشبع عليه ٣٠ متغير من المتغيرات الكينماتيكية وزوايا الجسم وقد حققت الإزاحة السهمية لمركز ثقل كتلة الجسم في نهاية المرحلة الثالثة أعلى نسبة تشبع به وهي (٠,٩٩٩). ويقترح الباحثان أن يمثل البطارية الكينماتيكية وزوايا الجسم هذا المتغير ويسمى العامل الثاني باسمه.

جدول (٨)

مصنوفة العوامل المستخلصة قبل التدوير للمتغيرات الكينماتيكية قيد البحث

| العامل الرابع | العامل الثالث | العامل الثاني | العامل الأول | العوامل المتغيرات |
|---------------|---------------|---------------|--------------|-------------------|
|               |               |               | ٠,٩٧٣        | ١S                |
|               |               | ٠,٤٣٨         | ٠,٨٩٩-       | ٢S                |
|               |               | ٠,٩٩٩         |              | ٣S                |
|               |               | ٠,٣٠٦         | ٠,٩٥٢-       | ٤S                |
|               |               | ٠,٢٥٨         | ٠,٩٦٦        | ٥S                |
|               |               |               | ٠,٩٨٩        | ٦S                |
|               |               | ٠,٥٦٥-        | ٠,٨٢٥        | ٧S                |
|               |               | ٠,٧٣٩-        | ٠,٦٧٣        | ٨S                |
|               |               | ٠,٦٠١         | ٠,٧٩٩        | ٩S                |
|               |               |               | ٠,٩٩٥-       | ١٠S               |
|               |               | ٠,٤٧٤         | ٠,٨٧٤        | ١١S               |
|               |               | ٠,٢٤٠-        | ٠,٩٧١-       | ١٢S               |
|               |               |               | ١,٠٠-        | ١٣S               |
|               |               | ٠,٩٠٣-        | ٠,٤٣٠-       | ١٤S               |
|               |               | ٠,٩٩٨-        |              | ١٥S               |
|               |               | ٠,٢٥٦-        | ٠,٩٦٧        | ١٦S               |
|               |               | ٠,٧٣٩         | ٠,٦٧٤        | ١٧S               |
|               |               | ٠,٥٩٦         | ٠,٨٠٣        | ١٨S               |
|               |               | ٠,٩٧٧         |              | ١٩S               |
|               |               |               | ١,٠٠-        | ٢٠S               |
|               |               | ٠,٨٢٤-        | ٠,٥٦٦        | ٢١S               |
|               |               | ٠,٨١٩-        | ٠,٥٧٣        | ٢٢S               |
|               |               | ١,٠٠          |              | ٢٣S               |
|               |               | ٠,٩٤٢-        | ٠,٣٣٦        | ٢٤S               |



يمثل الجدول (٨) مصفوفة العوامل المستخلصة التي تتضمن تشبعات العوامل الأربعة وقد تم إهمال التشبعات التي تقل عن  $+0,25$  ، بالعامل ويلاحظ أن العامل الأساسي الأول تشبع عليه ١٤ متغير من المتغيرات الكيناتيكية هي S(١، ٢، ٤، ٥، ٦، ٧، ٩، ١٠، ١١، ١٢، ١٣، ١٦، ١٨، ٢٠) وكان أقوى المتغيرات الكيناتيكية ارتباطاً بالعامل الأول المتغيران S(١٣، ٢٠) حيث بلغ تشبع كل منها بالعامل الأول (-١,٠٠) وكان أقل المتغيرات الكيناتيكية ارتباطاً بالعامل الأول المتغير ٢٤ حيث بلغ تشبعه به (٠,٣٣٦). أما العامل الثاني فقد تشبع عليه (١٠) متغيرات من المتغيرات الكيناتيكية هي S(٣، ٨، ١٤، ١٥، ١٧، ١٩، ٢١، ٢٢، ٢٣، ٢٤). وكان أقوى المتغيرات الكيناتيكية قيد البحث ارتباطاً بالعامل الثاني هو المتغير S(٢٣) حيث بلغت نسبة تشبعه به (١,٠٠) وأقل المتغيرات الكيناتيكية ارتباطاً بالعامل الثاني المتغير S(١٦) حيث بلغت نسبة تشبعه به (-٠,٢٥٦).

جدول (٩)

مصفوفة العوامل المستخلصة بعد التدوير وحذف التشبعات أقل من

٠,٥٠+ للمتغيرات الكينماتيكية قيد البحث

| العامل الرابع | العامل الثالث | العامل الثاني | العامل الأول | العوامل<br>المتغيرات |
|---------------|---------------|---------------|--------------|----------------------|
|               |               |               | ١,٠٠         | ١S                   |
|               |               | ٠,٦٣٦-        | ٠,٧٧١-       | ٢S                   |
|               |               | ٠,٩٥٩-        |              | ٣S                   |
|               |               | ٠,٥٢١-        | ٠,٨٥٤-       | ٤S                   |
|               |               |               | ١,٠٠         | ٥S                   |
|               |               |               | ٠,٩٩٦        | ٦S                   |
|               |               | ٠,٧٤٣         | ٠,٦٧٠        | ٧S                   |
|               |               | ٠,٨٧٧         |              | ٨S                   |
|               |               |               | ٠,٩١٨        | ٩S                   |
|               |               |               | ٠,٩٠٠-       | ١٠S                  |
|               |               |               | ٠,٩٦٦        | ١١S                  |
|               |               |               | ١,٠٠-        | ١٢S                  |
|               |               |               | ٠,٩٧٣-       | ١٣S                  |
|               |               | ٠,٧٧٧         | ٠,٦٣٠-       | ١٤S                  |
|               |               | ٠,٩٥٤         |              | ١٥S                  |
|               |               |               | ٠,٨٨٠        | ١٦S                  |
|               |               | ٠,٥٦٠-        | ٠,٨٢٨        | ١٧S                  |
|               |               |               | ٠,٩٢٠        | ١٨S                  |
|               |               | ١,٠٠-         |              | ١٩S                  |
|               |               |               | ٠,٩٧٥-       | ٢٠S                  |
|               |               | ٠,٩٣٤         |              | ٢١S                  |
|               |               | ٠,٩٣١         |              | ٢٢S                  |
|               |               | ٠,٩٦٩-        |              | ٢٣S                  |
|               |               | ٠,٩٩٤         |              | ٢٤S                  |

يبين الجدول (٩) مصفوفة العوامل التي تتضمن تشبعات العوامل الأربعة التي تم استخلاصها وقد تم حذف التشبعات التي تقل عن  $\pm 0,50$ ، وبالمثل، ويلاحظ أن العامل الأول تشبع عليه ١٤ متغير من المتغيرات الكيناتيكية قيد البحث وهي (١، ٢، ٤، ٥، ٦، ٩، ١٠، ١١، ١٢، ١٣، ١٦، ١٧، ١٨، ٢٠)، وكان أقوى المتغيرات الكيناتيكية قيد البحث بالعامل الأول ارتباطاً المتغيرين (٥، ١٢) حيث بلغ تشبع كل منهما به على التوالي (١,٠٠ - ١,٠٠)، وكان أقل المتغيرات الكيناتيكية قيد الدراسة ارتباطاً بالعامل الأول المتغير (١٤) حيث بلغت نسبة تشبعه به (-٠,٦٣٠) كما يلاحظ أن العامل الثاني تشبع عليه (١٠) متغيرات من المتغيرات الكيناتيكية قيد البحث هي (٣، ٧، ٨، ١٤، ١٥، ١٩، ٢١، ٢٢، ٢٣، ٢٤)، وكان أقوى المتغيرات الكيناتيكية ارتباطاً بالعامل الثاني المتغير (١٩) حيث بلغت نسبة تشبعه به (-١,٠٠) وكان أقل المتغيرات الكيناتيكية ارتباطاً بالعامل الثاني المتغير (٤) حيث بلغت نسبة تشبعه به (-٠,٥٢١).

#### جدول (١٠)

الجذور الكامنة لمصفوفة ارتباط المتغيرات الكيناتيكية والنسبة المئوية لتباين العوامل قبل وبعد التدوير المتعامد

| العوامل       | الجذر الكامن |             | النسبة المئوية |             |
|---------------|--------------|-------------|----------------|-------------|
|               | قبل التدوير  | بعد التدوير | قبل التدوير    | بعد التدوير |
| العامل الأول  | ١٤,٠٨٥       | ١٣,٨٥٦      | ٥٨,٦٨٨         | ٥٧,٧٣٤      |
| العامل الثاني | ٩,٩١٥        | ١٠,١٤٤      | ٤١,٣١٢         | ٤٢,٢٦٦      |

يوضح الجدول (١٠) السابق الاختلاف بين الجذر الكامن والنسبة المئوية لتباين العوامل قبل التدوير المتعامد وبعده، بعد حذف التشبعات أقل من  $\pm 0,50$ ، ويلاحظ أن الجذر الكامن قبل التدوير للعامل الأول كان ١٤,٠٨٥ ويفسر ٥٨,٦٨٨% من التباينات الكلية للمتغيرات الكيناتيكية في حين أن الجذر الكامن بعد التدوير قل إلى ١٣,٨٥٦ ويفسر ٥٧,٧٣٤% من التباينات الكلية، أما بالنسبة للعامل الثاني كان الجذر الكامن له قبل التدوير

٩,٩١٥ ويفسر ٤١,٣١٢% من التباينات الكلية فى حين أن الجذر الكامن بعد التدوير زاد إلى ١٠,١٤٤ ويفسر ٤٢,٢٦٦% من التباينات الكلية.

### جدول (١١)

المتغيرات الكيناتيكية التى حققت أعلى تشبعات على العوامل  
المستخلصة لأداء المهارة قيد البحث

| م | ترتيب العامل | المتغير   | قيمة التشبع على العامل |
|---|--------------|---|------------------------|
| ١ | الأول        | - القوة فى اتجاه المركبة الأفقية لمركز ثقل الجسم فى نهاية المرحلة الأولى  | ١,٠٠٠                  |
|   |              | - محصلة الدفع لمركز ثقل الجسم فى نهاية المرحلة الثانية                    | ١,٠٠٠-                 |
| ٢ | الثانى       | - الدفع فى اتجاه المركبة السهمية لمركز ثقل الجسم فى نهاية المرحلة الثالثة | ١,٠٠٠-                 |

أوضحت نتائج التدوير المتعامد عن استخلاص عاملين أساسيين كما فى جدول (٩) بالنسبة للمتغيرات الكيناتيكية خلال مراحل المهارة قيد البحث وهى :

- العامل الأول : وتشبع عليه ١٤ متغير من المتغيرات الكيناتيكية وقد حقق كل من القوة فى اتجاه المركبة الأفقية لمركز ثقل الجسم فى نهاية المرحلة الأولى، ومحصلة الدفع لمركز ثقل الجسم فى نهاية المرحلة الثانية أى نسبة تشبع على العامل الأول وهى على التوالي (١,٠٠٠، -١,٠٠٠) ويرى الباحثان تمثيل هذين المتغيرين لبطارية الاختبارات الكيناتيكية خلال مراحل أداء المهارة قيد البحث ويسمى العامل الأول باسمهما معاً، أما بالنسبة للعامل الثانى فقد تشبع عليه ١٠ متغيرات كيناتيكية وقد حقق الدفع فى اتجاه المركبة السهمية لمركز ثقل الجسم فى نهاية المرحلة الثالثة أعلى تشبع به وكان (-١,٠٠٠) ويرى الباحثان تمثيله فى بطارية الاختبارات الكيناتيكية خلال مراحل أداء المهارة قيد البحث ويسمى العامل الثانى باسمه.

جدول (١٢)

مصنوفة العوامل المستخلصة قبل التدوير لمتغيرات دفع ووزم الدوران لكل من الطرفين السفلي والظري والرأس والجنب ومركز ثقل الجسم خلال المرحلة الأولى لأداء المهارة قيد البحث

| العامل  | العامل الثالث | العامل الثاني | العامل الأول | العامل  | العامل الرابع | العامل الثالث | العامل الثاني | العامل الأول | العامل  | العامل الرابع | العامل الثالث | العامل الثاني | العامل الأول | العامل  |
|---------|---------------|---------------|--------------|---------|---------------|---------------|---------------|--------------|---------|---------------|---------------|---------------|--------------|---------|
| المعيار | المعيار       | المعيار       | المعيار      | المعيار | المعيار       | المعيار       | المعيار       | المعيار      | المعيار | المعيار       | المعيار       | المعيار       | المعيار      | المعيار |
| ٠.٤٤٤-  | ٠.٨٩٦-        | ٠.٩٩٩         | ٠.٩٩٩        | ٠.٣     | ٠.٣٩٥-        | ٠.٩٩٤-        | ٠.٩٩٩-        | ٠.٩٩٤-       | ٠.٣     | ٠.٨٧٣-        | ٠.٩٨٣         | ٠.٥٩٥-        | ٠.٨٢٥-       | ٠.٣     |
| ٠.٩٩٩   | ٠.٩٩٩         | ٠.٣           | ٠.٣          | ٠.٣     | ٠.٣٧٤         | ٠.٨٩٩         | ٠.٨٩٩         | ٠.٨٩٩        | ٠.٣     | ٠.٣٩٥-        | ٠.٩٩٤-        | ٠.٩٩٩-        | ٠.٩٩٤-       | ٠.٣     |
| ٠.٣٣١-  | ٠.٨٢٩         | ٠.٣           | ٠.٣          | ٠.٣     | ٠.٣٧٩         | ٠.٨٧٩         | ٠.٨٧٩         | ٠.٨٧٩        | ٠.٣     | ٠.٣٧٤         | ٠.٨٩٩         | ٠.٨٩٩         | ٠.٨٩٩        | ٠.٣     |
| ٠.٩٩٩   | ٠.٩٤٤         | ٠.٣           | ٠.٣          | ٠.٣     | ٠.٧٧٩         | ٠.٧٤٤         | ٠.٧٤٤         | ٠.٧٤٤        | ٠.٣     | ٠.٣٧٩         | ٠.٨٧٩         | ٠.٨٧٩         | ٠.٨٧٩        | ٠.٣     |
| ٠.٨٧٥-  | ٠.٤٨٤         | ٠.٣           | ٠.٣          | ٠.٣     | ٠.٧٧٤-        | ٠.٣٣٩         | ٠.٣٣٩         | ٠.٣٣٩        | ٠.٣     | ٠.٣٧٤         | ٠.٨٧٩         | ٠.٨٧٩         | ٠.٨٧٩        | ٠.٣     |
| ٠.٩٩٠   | ٠.٣٨٠-        | ٠.٣           | ٠.٣          | ٠.٣     | ٠.٣٨٦         | ٠.٤٣٣-        | ٠.٤٣٣-        | ٠.٤٣٣-       | ٠.٣     | ٠.٣٧٤         | ٠.٨٧٩         | ٠.٨٧٩         | ٠.٨٧٩        | ٠.٣     |
| ٠.٩٩٤   | ٠.٣٦٧-        | ٠.٣           | ٠.٣          | ٠.٣     | ٠.٣٨٦         | ٠.٤٣٣-        | ٠.٤٣٣-        | ٠.٤٣٣-       | ٠.٣     | ٠.٣٧٤         | ٠.٨٧٩         | ٠.٨٧٩         | ٠.٨٧٩        | ٠.٣     |
| ٠.٨٥٩   | ٠.٥٩٢-        | ٠.٣           | ٠.٣          | ٠.٣     | ٠.٣٩٤-        | ٠.٤٣٣-        | ٠.٤٣٣-        | ٠.٤٣٣-       | ٠.٣     | ٠.٣٧٤         | ٠.٨٧٩         | ٠.٨٧٩         | ٠.٨٧٩        | ٠.٣     |
| ٠.٧٣٢-  | ٠.٣٨٢-        | ٠.٣           | ٠.٣          | ٠.٣     | ٠.٣٩٤-        | ٠.٤٣٣-        | ٠.٤٣٣-        | ٠.٤٣٣-       | ٠.٣     | ٠.٣٧٤         | ٠.٨٧٩         | ٠.٨٧٩         | ٠.٨٧٩        | ٠.٣     |
| ٠.٣٩٨   | ٠.٧٩٩         | ٠.٣           | ٠.٣          | ٠.٣     | ٠.٣٩٤-        | ٠.٤٣٣-        | ٠.٤٣٣-        | ٠.٤٣٣-       | ٠.٣     | ٠.٣٧٤         | ٠.٨٧٩         | ٠.٨٧٩         | ٠.٨٧٩        | ٠.٣     |
| ٠.٣٤٦   | ٠.٧٦٣         | ٠.٣           | ٠.٣          | ٠.٣     | ٠.٣٩٤-        | ٠.٤٣٣-        | ٠.٤٣٣-        | ٠.٤٣٣-       | ٠.٣     | ٠.٣٧٤         | ٠.٨٧٩         | ٠.٨٧٩         | ٠.٨٧٩        | ٠.٣     |
| ٠.٨٩٩-  | ٠.٤٣٨         | ٠.٣           | ٠.٣          | ٠.٣     | ٠.٣٩٤-        | ٠.٤٣٣-        | ٠.٤٣٣-        | ٠.٤٣٣-       | ٠.٣     | ٠.٣٧٤         | ٠.٨٧٩         | ٠.٨٧٩         | ٠.٨٧٩        | ٠.٣     |
| ٠.٣٦٧-  | ٠.٧٤٥-        | ٠.٣           | ٠.٣          | ٠.٣     | ٠.٣٩٤-        | ٠.٤٣٣-        | ٠.٤٣٣-        | ٠.٤٣٣-       | ٠.٣     | ٠.٣٧٤         | ٠.٨٧٩         | ٠.٨٧٩         | ٠.٨٧٩        | ٠.٣     |
| ٠.٩٩٩   | ٠.٣٧٨         | ٠.٣           | ٠.٣          | ٠.٣     | ٠.٣٩٤-        | ٠.٤٣٣-        | ٠.٤٣٣-        | ٠.٤٣٣-       | ٠.٣     | ٠.٣٧٤         | ٠.٨٧٩         | ٠.٨٧٩         | ٠.٨٧٩        | ٠.٣     |
| ٠.٩٨٣   | ٠.٣٧٨         | ٠.٣           | ٠.٣          | ٠.٣     | ٠.٣٩٤-        | ٠.٤٣٣-        | ٠.٤٣٣-        | ٠.٤٣٣-       | ٠.٣     | ٠.٣٧٤         | ٠.٨٧٩         | ٠.٨٧٩         | ٠.٨٧٩        | ٠.٣     |
| ٠.٩٩٣-  | ١.٠٠٠-        | ٠.٣           | ٠.٣          | ٠.٣     | ٠.٣٩٥-        | ٠.٤٣٣-        | ٠.٤٣٣-        | ٠.٤٣٣-       | ٠.٣     | ٠.٣٧٤         | ٠.٨٧٩         | ٠.٨٧٩         | ٠.٨٧٩        | ٠.٣     |

تابع جدول (١٢)

| العامل الرابع | العامل الثالث | العامل الثاني | العامل الأول | العامل  |        | العامل الرابع | العامل الثالث | العامل الثاني | العامل الأول | العامل  |        | العامل الرابع | العامل الثالث | العامل الثاني | العامل الأول | العامل |      |  |
|---------------|---------------|---------------|--------------|---------|--------|---------------|---------------|---------------|--------------|---------|--------|---------------|---------------|---------------|--------------|--------|------|--|
|               |               |               |              | المتغير | الثابت |               |               |               |              | المتغير | الثابت |               |               |               |              |        |      |  |
|               |               |               |              | ١٠٠٠    | ١٠٠٠   |               |               |               |              | ١٠٠٠    | ١٠٠٠   |               |               |               |              | ١٠٠٠   | ١٠٠٠ |  |
|               |               |               |              |         |        |               |               |               |              |         |        |               |               |               |              |        |      |  |
|               |               |               |              |         |        |               |               |               |              |         |        |               |               |               |              |        |      |  |
|               |               |               |              |         |        |               |               |               |              |         |        |               |               |               |              |        |      |  |
|               |               |               |              |         |        |               |               |               |              |         |        |               |               |               |              |        |      |  |
|               |               |               |              |         |        |               |               |               |              |         |        |               |               |               |              |        |      |  |
|               |               |               |              |         |        |               |               |               |              |         |        |               |               |               |              |        |      |  |
|               |               |               |              |         |        |               |               |               |              |         |        |               |               |               |              |        |      |  |
|               |               |               |              |         |        |               |               |               |              |         |        |               |               |               |              |        |      |  |
|               |               |               |              |         |        |               |               |               |              |         |        |               |               |               |              |        |      |  |
|               |               |               |              |         |        |               |               |               |              |         |        |               |               |               |              |        |      |  |
|               |               |               |              |         |        |               |               |               |              |         |        |               |               |               |              |        |      |  |
|               |               |               |              |         |        |               |               |               |              |         |        |               |               |               |              |        |      |  |
|               |               |               |              |         |        |               |               |               |              |         |        |               |               |               |              |        |      |  |
|               |               |               |              |         |        |               |               |               |              |         |        |               |               |               |              |        |      |  |
|               |               |               |              |         |        |               |               |               |              |         |        |               |               |               |              |        |      |  |
|               |               |               |              |         |        |               |               |               |              |         |        |               |               |               |              |        |      |  |
|               |               |               |              |         |        |               |               |               |              |         |        |               |               |               |              |        |      |  |
|               |               |               |              |         |        |               |               |               |              |         |        |               |               |               |              |        |      |  |
|               |               |               |              |         |        |               |               |               |              |         |        |               |               |               |              |        |      |  |
|               |               |               |              |         |        |               |               |               |              |         |        |               |               |               |              |        |      |  |
|               |               |               |              |         |        |               |               |               |              |         |        |               |               |               |              |        |      |  |
|               |               |               |              |         |        |               |               |               |              |         |        |               |               |               |              |        |      |  |
|               |               |               |              |         |        |               |               |               |              |         |        |               |               |               |              |        |      |  |
|               |               |               |              |         |        |               |               |               |              |         |        |               |               |               |              |        |      |  |
|               |               |               |              |         |        |               |               |               |              |         |        |               |               |               |              |        |      |  |
|               |               |               |              |         |        |               |               |               |              |         |        |               |               |               |              |        |      |  |
|               |               |               |              |         |        |               |               |               |              |         |        |               |               |               |              |        |      |  |
|               |               |               |              |         |        |               |               |               |              |         |        |               |               |               |              |        |      |  |
|               |               |               |              |         |        |               |               |               |              |         |        |               |               |               |              |        |      |  |

يمثل الجدول (١٢) السابق مصفوفة العوامل المستخلصة التي تتضمن تشبعات العوامل الأربعة وقد تم إهمال التشبعات التي تقل عن  $\pm 0,25$ ، بالعامل ويلاحظ أن العامل الأول تشبع عليه (٦٨) متغير هي  $y(2, 4, 5, 6, 7, 12, 13, 14, 15, 16, 17, 18, 20, 21, 22, 23, 24, 25, 26, 28, 29, 30, 32, 33, 34, 36, 37, 38, 40, 41, 42, 43, 44, 46, 53, 54, 56, 59, 61, 62, 64, 65, 67, 68, 72, 75, 83, 87, 88, 94, 98, 100, 101, 102, 104, 106, 108, 109, 110, 111, 112, 113, 114, 116, 117, 118, 120)$  وكان أقوى متغيرات دفع وعزم الدوران قيد البحث بالعامل الأول ارتباطاً المتغيرات  $y(14, 26, 32, 59, 110, 120)$  حيث بلغ تشبع كل منهم على التوالي  $(-1,00, 1,00, -1,00, 1,00, 1,00, 1,00)$ ، وأن أقل متغيرات عزم ودفع الدوران قيد البحث بالعامل الأول ارتباطاً المتغير  $y(49)$  حيث بلغ نسبة تشبعه  $(-0,267)$ .

أما بالنسبة للعامل الثاني فقد تشبع عليه (٥٢) متغير دفع وعزم الدوران هي  $y(1, 3, 8, 9, 11, 19, 27, 31, 35, 39, 45, 47, 48, 49, 50, 51, 52, 55, 57, 58, 60, 63, 66, 69, 70, 71, 73, 74, 76, 77, 78, 79, 80, 81, 82, 84, 85, 86, 89, 90, 91, 92, 93, 95, 96, 97, 99, 103, 105, 107, 115, 119)$  وكان أقوى متغيرات دفع وعزم الدوران قيد البحث ارتباطاً بالعامل الثاني المتغيرين  $y(11, 85)$  حيث بلغ تشبع كل منها بالعامل الثاني  $(1,00)$ ، وكان أقل متغيرات دفع وعزم الدوران قيد البحث ارتباطاً بالعامل الثاني المتغير  $y(21)$  حيث بلغت تشبعه  $(0,265)$ .

جدول (١٣)

مصنوفة العوامل المستخلصة بعد التدوير المتعامد لمتغيرات دفع وعزم الدوران بعد حذف التثبيطات أقل من  $\pm 0.5$  لكل من الطرفين السفلي والعنوي والرأس والجناح ومركز ثقل الجسم خلال المرحلة الأولى لأداء المهارة قيد البحث

| العامل الرابع | العامل الثالث | العامل الثاني | العامل الأول | العامل  | العامل الرابع | العامل الثالث | العامل الأول | العامل  | العامل الرابع | العامل الثالث | العامل الأول | العامل  | العامل الرابع | العامل الثالث | العامل الأول | العامل  |
|---------------|---------------|---------------|--------------|---------|---------------|---------------|--------------|---------|---------------|---------------|--------------|---------|---------------|---------------|--------------|---------|
| ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-      | ٠.٩٤٤٤- | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-      | ٠.٩٤٤٤- | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-      | ٠.٩٤٤٤- | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-      | ٠.٩٤٤٤- |
| ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-      | ٠.٩٤٤٤- | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-      | ٠.٩٤٤٤- | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-      | ٠.٩٤٤٤- | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-      | ٠.٩٤٤٤- |
| ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-      | ٠.٩٤٤٤- | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-      | ٠.٩٤٤٤- | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-      | ٠.٩٤٤٤- | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-      | ٠.٩٤٤٤- |
| ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-      | ٠.٩٤٤٤- | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-      | ٠.٩٤٤٤- | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-      | ٠.٩٤٤٤- | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-      | ٠.٩٤٤٤- |
| ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-      | ٠.٩٤٤٤- | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-      | ٠.٩٤٤٤- | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-      | ٠.٩٤٤٤- | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-      | ٠.٩٤٤٤- |
| ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-      | ٠.٩٤٤٤- | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-      | ٠.٩٤٤٤- | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-      | ٠.٩٤٤٤- | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-      | ٠.٩٤٤٤- |
| ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-      | ٠.٩٤٤٤- | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-      | ٠.٩٤٤٤- | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-      | ٠.٩٤٤٤- | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-      | ٠.٩٤٤٤- |
| ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-      | ٠.٩٤٤٤- | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-      | ٠.٩٤٤٤- | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-      | ٠.٩٤٤٤- | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-      | ٠.٩٤٤٤- |
| ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-      | ٠.٩٤٤٤- | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-      | ٠.٩٤٤٤- | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-      | ٠.٩٤٤٤- | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-      | ٠.٩٤٤٤- |
| ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-      | ٠.٩٤٤٤- | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-      | ٠.٩٤٤٤- | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-      | ٠.٩٤٤٤- | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-      | ٠.٩٤٤٤- |
| ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-      | ٠.٩٤٤٤- | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-      | ٠.٩٤٤٤- | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-      | ٠.٩٤٤٤- | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-      | ٠.٩٤٤٤- |
| ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-      | ٠.٩٤٤٤- | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-      | ٠.٩٤٤٤- | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-      | ٠.٩٤٤٤- | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-      | ٠.٩٤٤٤- |
| ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-      | ٠.٩٤٤٤- | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-      | ٠.٩٤٤٤- | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-      | ٠.٩٤٤٤- | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-       | ٠.٩٤٤٤-      | ٠.٩٤٤٤- |



تابع جدول (١٣)

| المعلم الرابع | المعلم الثالث | المعلم الثاني | المعلم الأول | المعلم | المعلم الرابع | المعلم الثالث | المعلم الثاني | المعلم الأول | المعلم | المعلم الرابع | المعلم الثالث | المعلم الثاني | المعلم الأول | المعلم |
|---------------|---------------|---------------|--------------|--------|---------------|---------------|---------------|--------------|--------|---------------|---------------|---------------|--------------|--------|
| ٠,٥١٧         |               | ٠,٥٨٩٦        | ٠,٥٨٩٦       | ١٠٠٪   |               |               | ٠,٤٥٧         | ٠,٤٨١٠       | ٨١٪    |               |               | ٠,٤١٦٦        |              | ١٠٠٪   |
| ٠,٤٧٣-        |               | ٠,٤٤٩١        | ٠,٤٤٩١       | ١٠٠٪   |               |               | ٠,٤٦٦١        |              | ٨٢٪    |               |               | ٠,٤٥٠٠        |              | ١٠٠٪   |
| ٠,٧٣٧-        |               | ٠,٦٧٥         | ٠,٦٧٥        | ١٠٠٪   |               |               | ٠,٤٨٩         |              | ٨٢٪    |               |               | ٠,٤٤٧-        |              | ١٠٠٪   |
|               |               | ٠,٨٩٨         | ٠,٨٩٨        | ١٠٠٪   |               |               | ٠,٨٧٠         |              | ٨٥٪    |               |               | ٠,٤٢٨         |              | ١٠٠٪   |
| ٠,٤٧٢-        |               | ٠,٤٩٩         | ٠,٤٩٩        | ١٠٠٪   |               |               | ٠,٤٤٣         | ٠,٧٢١        | ٨٢٪    |               |               | ١,٠٠٠         |              | ١٠٠٪   |
|               |               | ٠,٩٨٩٦        | ٠,٩٨٩٦       | ١٠٠٪   |               |               | ٠,٨٥٤-        | ٠,٥١٣        | ٨٢٪    |               |               | ٠,٨٥٣-        |              | ١٠٠٪   |
| ٠,٥٠٧-        |               | ٠,٩٧٨         | ٠,٩٧٨        | ١٠٠٪   |               |               | ٠,٥٨٦         | ٠,٨١٠        | ٨٢٪    |               |               | ٠,٩٤٦         |              | ١٠٠٪   |
| ٠,٧٦١-        |               | ٠,٨٦٢         | ٠,٨٦٢        | ١٠٠٪   |               |               | ٠,٥٥٤         | ٠,٦٥٧        | ٨٢٪    |               |               | ٠,٤٨٦         |              | ١٠٠٪   |
|               |               | ٠,٦٤٨         | ٠,٦٤٨        | ١٠٠٪   |               |               | ٠,٥٥٣         | ٠,٤٨٧        | ٨٢٪    |               |               | ٠,٣٦٨-        |              | ١٠٠٪   |
|               |               | ٠,٩٦١-        | ٠,٩٦١-       | ١٠٠٪   |               |               | ٠,٤٤٤-        | ٠,٦٧٤        | ١٠٠٪   |               |               | ٠,٨٧٦         |              | ١٠٠٪   |
|               |               | ٠,٩٦٥         | ٠,٩٦٥        | ١٠٠٪   |               |               | ٠,٤٠٠         |              | ١٠٠٪   |               |               | ٠,٨٧٦         |              | ١٠٠٪   |
| ٠,٤٨٥-        |               | ٠,٩٧٤         | ٠,٩٧٤        | ١٠٠٪   |               |               | ٠,٤٤٨         |              | ١٠٠٪   |               |               | ٠,٨١١         |              | ١٠٠٪   |
|               |               | ٠,٩٠٧-        | ٠,٩٠٧-       | ١٠٠٪   |               |               |               | ١,٠٠٠-       | ١٠٠٪   |               |               | ٠,٧٨٤-        |              | ١٠٠٪   |
|               |               | ٠,٤٩١-        | ٠,٤٩١-       | ١٠٠٪   |               |               | ٠,٥٥٤-        | ٠,٨٣٢-       | ١٠٠٪   |               |               | ٠,٤٤٥         |              | ١٠٠٪   |
| ٠,٦٣٨         |               | ٠,٧٧٠-        | ٠,٧٧٠-       | ١٠٠٪   |               |               | ٠,٦٥١         | ٠,٧٥٩        | ٨٢٪    |               |               | ٠,٤٥٣         |              | ١٠٠٪   |
|               |               | ٠,٤٨٦-        | ٠,٤٨٦-       | ١٠٠٪   |               |               | ٠,٤٧٥         | ٠,٤٦٥        | ٨٢٪    |               |               | ٠,٤٤٥         |              | ١٠٠٪   |
|               |               | ٠,٤٨٥-        | ٠,٤٨٥-       | ١٠٠٪   |               |               | ٠,٧٨١-        | ٠,٦٢٥-       | ٨٢٪    |               |               | ٠,٧٨٨-        |              | ١٠٠٪   |
|               |               | ٠,٧٧٧         | ٠,٧٧٧        | ١٠٠٪   |               |               | ٠,٤٦٤-        | ٠,٤٦٤-       | ١٠٠٪   |               |               | ٠,٤٧٦         |              | ١٠٠٪   |

يمثل الجدول (١٣) مصفوفة العوامل المستخلصة التي تتضمن تشبعات العوامل الأربعة، وقد تم إهمال التشبعات التي تقل عن  $+0.50$  وكما روعي عند تشبع متغير واحد على عاملين يتم اختيار التشبع الأكبر للمتغير على أحد العاملين وينسب له، ويلاحظ أن العامل الأساسي الأول بعد التدوير تشبع عليه ٥٩ متغير هي  $y(٦, ٨, ١٤, ١٦, ١٩, ٢١, ٢٢, ٢٣, ٢٤, ٢٥, ٢٦, ٣٠, ٣٢, ٣٣, ٣٤, ٣٦, ٣٧, ٣٨, ٣٩, ٤٠, ٤١, ٤٢, ٤٣, ٤٤, ٥٢, ٥٣, ٥٤, ٥٦, ٥٩, ٦٥, ٦٦, ٦٧, ٦٨, ٦٩, ٧٣, ٧٥, ٧٦, ٨٣, ٨٦, ٨٨, ٩٠, ٩٥, ٩٦, ٩٧, ٩٨, ١٠٠, ١٠١, ١٠٢, ١٠٥, ١٠٨, ١٠٩, ١١٠, ١١٢, ١١٣, ١١٤, ١١٦, ١١٧, ١١٨, ١٢٠)$ . وكان أقوى متغيرات دفع وعزم الدوران لكل من الطرفين السفلى والعلوى والرأس والجذع ومركز ثقل الجسم خلال المرحلة الأولى لأداء المهارة قيد البحث ارتباطاً بالعامل الأساسي الأول هي  $y(٦٥, ٩٥)$  حيث بلغت تشبع كل منهما به  $(١,٠٠ - ١,٠٠)$  على التوالي وكان أقل المتغيرات ارتباطاً بالعامل الأول المتغير  $y(٤)$  حيث بلغت نسبة تشبعه به  $(-٠,٥٠٩)$ .

كما يلاحظ أن العامل الثاني تشبع عليه ٦١ متغير وهي  $y(١, ٢, ٣, ٤, ٥, ٧, ٩, ١٠, ١١, ١٢, ١٣, ١٥, ١٧, ١٨, ٢٠, ٢٧, ٢٨, ٢٩, ٣١, ٣٥, ٤٥, ٤٦, ٤٧, ٤٨, ٤٩, ٥٠, ٥١, ٥٥, ٥٧, ٥٨, ٦٠, ٦١, ٦٢, ٦٣, ٦٤, ٧٠, ٧١, ٧٢, ٧٤, ٧٧, ٧٨, ٧٦, ٨٠, ٨١, ٨٢, ٨٤, ٨٥, ٨٧, ٨٩, ٩١, ٩٢, ٩٣, ٩٤, ٩٦, ١٠٣, ١٠٤, ١٠٦, ١٠٧, ١١١, ١١٥, ١١٩)$  وكان أقوى المتغيرات ارتباطاً بالعامل الثاني المتغير  $E(٤٨)$  وكانت نسبة تشبعه به  $(-١,٠٠)$ ، وأقل المتغيرات ارتباطاً بالعامل الثاني هو المتغير  $E(٣٢)$  وكانت نسبة تشبعه به  $(٠,٥٠٠)$ .

### جدول (١٤)

الجذور الكامنة لمصفوفة ارتباط متغيرات دفع وعزم الدوران قيد البحث والنسبة المئوية لتباين العوامل قبل وبعد التدوير المتعامد خلال المرحلة الأولى لأداء المهارة قيد البحث

| العوامل       | الجذر الكامن |             | النسبة المئوية |             |
|---------------|--------------|-------------|----------------|-------------|
|               | قبل التدوير  | بعد التدوير | قبل التدوير    | بعد التدوير |
| العامل الأول  | ٦٤,٢١٣       | ٦٢,٢٦١      | ٥٣,٥١١         | ٥١,٨٨٤      |
| العامل الثاني | ٥٥,٧٨٧       | ٥٧,٧٣٩      | ٤٦,٤٨٩         | ٤٨,١١٦      |

يتضح من الجدول (١٤) اختلاف بين الجذر الكامن والنسبة المئوية لتباين كل منها قبل التدوير المتعامد وبعده، بعد حذف التشعبات أقل من  $\pm ٠,٥٠$ ، ويلاحظ أن الجذر الكامن قبل التدوير ٦٤,٢١٣ ويفسر ٥٣,٥١١% من التباينات الكلية للمتغيرات في حين قل بعد التدوير الجذر الكامن إلى ٦٢,٢٦١ ويفسر ٥١,٨٨٤% من التباينات الكلية وذلك بالنسبة للعامل الأول، أما بالنسبة للعامل الثاني فكان الجذر الكامن قبل التدوير ٥٥,٧٨٧ ويفسر ٤٦,٤٨٩% من التباينات الكلية في حين زاد بعد التدوير الجذر الكامن إلى ٥٧,٧٣٩ ويفسر ٤٨,١١٦% من التباينات الكلية للمتغيرات.

### جدول (١٥)

متغيرات دفع وعزم الدوران لكل من الطرفين السفلي، العلوي والرأس والجذع ومركز ثقل الجسم التي حققت أعلى تشعبات على العوامل المستخلصة خلال المرحلة الأولى لأداء المهارة قيد البحث

| م | ترتيب العامل | المتغير   | قيمة التشعب على العامل |
|---|--------------|---|------------------------|
| ١ | الأول        | - دفع الدوران الألقى للعضد الأيمن في نهاية المرحلة الأولى | ١,٠٠                   |
|   |              | - محصلة عزم الدوران للقدم اليمنى في نهاية المرحلة الأولى  | ١,٠٠-                  |
| ٢ | الثاني       | - محصلة عزم الدوران للقدم اليمنى في نهاية المرحلة الأولى  | ١,٠٠-                  |

أظهرت نتائج التدوير المتعامد وجود عاملين أساسيين كما في جدول (١٣) بالنسبة لمتغيرات دفع وعزم الدوران لكل من الطرفين العلوى والسفلى، الرأس، الجذع، مركز ثقل الجسم التي حققت أعلى تشبعات على العوامل المستخلصة خلال المرحلة الأولى لأداء المهارة قيد البحث وهي كما يلي :

- العامل الأول : تشبع عليه (٥٩) متغير وقد حقق دفع الدوران الأفقى للعضد الأيمن وعزم الدوران السهمى لليد اليمنى فى نهاية المرحلة الأولى أعلى نسبة تشبع بالعامل الأول وهي على التوالى (١,٠٠ - ١,٠٠) ويقترح الباحثان تمثيل هذين المتغيرين ضمن بطارية اختبارات دفع وعزم الدوران خلال المرحلة الأولى لأداء المهارة قيد البحث وتسمى العامل باسمهما.

- العامل الثانى : تشبع عليه (٦١) متغير من المتغيرات الدورانية قيد البحث وقد حققت محصلة عزم الدوران للقدم اليمنى فى نهاية المرحلة الأولى أعلى نسبة تشبع به وهي (١,٠٠ -) ويقترح الباحثان تمثيل هذا المتغير فى البطارية وتسمية العامل الثانى باسمه.

جدول (١٦)  
مصنوفة العوامل المستخدمة قبل التطوير لمتغيرات دفع و عزم الدوران لكل من الطرفين السفلي والطرقي  
والرأس والجذع ومركز ثقل الجسم خلال المرحلة الثانية لإداء المهارة قيد البحث

| العامل الرابع | العامل الثالث | العامل الثاني | العامل الأول | العامل  | العامل الرابع | العامل الثالث | العامل الثاني | العامل الأول | العامل  | العامل الرابع | العامل الثالث | العامل الثاني | العامل الأول | العامل  |
|---------------|---------------|---------------|--------------|---------|---------------|---------------|---------------|--------------|---------|---------------|---------------|---------------|--------------|---------|
|               |               |               |              | الممتفر |               |               |               |              | الممتفر |               |               |               |              | الممتفر |
|               |               | ٠٠٠٠٠٠        | ٠٠٠٠٠٠       | ٠٠٠٠٠   |               |               |               |              | ٠٠٠٠٠   |               |               |               |              | ٠٠٠٠٠   |
|               |               | ٠٠٠٠٠٠        | ٠٠٠٠٠٠       | ٠٠٠٠٠   |               |               |               |              | ٠٠٠٠٠   |               |               |               |              | ٠٠٠٠٠   |
|               |               | ٠٠٠٠٠٠        | ٠٠٠٠٠٠       | ٠٠٠٠٠   |               |               |               |              | ٠٠٠٠٠   |               |               |               |              | ٠٠٠٠٠   |
|               |               | ٠٠٠٠٠٠        | ٠٠٠٠٠٠       | ٠٠٠٠٠   |               |               |               |              | ٠٠٠٠٠   |               |               |               |              | ٠٠٠٠٠   |
|               |               | ٠٠٠٠٠٠        | ٠٠٠٠٠٠       | ٠٠٠٠٠   |               |               |               |              | ٠٠٠٠٠   |               |               |               |              | ٠٠٠٠٠   |
|               |               | ٠٠٠٠٠٠        | ٠٠٠٠٠٠       | ٠٠٠٠٠   |               |               |               |              | ٠٠٠٠٠   |               |               |               |              | ٠٠٠٠٠   |
|               |               | ٠٠٠٠٠٠        | ٠٠٠٠٠٠       | ٠٠٠٠٠   |               |               |               |              | ٠٠٠٠٠   |               |               |               |              | ٠٠٠٠٠   |
|               |               | ٠٠٠٠٠٠        | ٠٠٠٠٠٠       | ٠٠٠٠٠   |               |               |               |              | ٠٠٠٠٠   |               |               |               |              | ٠٠٠٠٠   |
|               |               | ٠٠٠٠٠٠        | ٠٠٠٠٠٠       | ٠٠٠٠٠   |               |               |               |              | ٠٠٠٠٠   |               |               |               |              | ٠٠٠٠٠   |
|               |               | ٠٠٠٠٠٠        | ٠٠٠٠٠٠       | ٠٠٠٠٠   |               |               |               |              | ٠٠٠٠٠   |               |               |               |              | ٠٠٠٠٠   |
|               |               | ٠٠٠٠٠٠        | ٠٠٠٠٠٠       | ٠٠٠٠٠   |               |               |               |              | ٠٠٠٠٠   |               |               |               |              | ٠٠٠٠٠   |
|               |               | ٠٠٠٠٠٠        | ٠٠٠٠٠٠       | ٠٠٠٠٠   |               |               |               |              | ٠٠٠٠٠   |               |               |               |              | ٠٠٠٠٠   |
|               |               | ٠٠٠٠٠٠        | ٠٠٠٠٠٠       | ٠٠٠٠٠   |               |               |               |              | ٠٠٠٠٠   |               |               |               |              | ٠٠٠٠٠   |
|               |               | ٠٠٠٠٠٠        | ٠٠٠٠٠٠       | ٠٠٠٠٠   |               |               |               |              | ٠٠٠٠٠   |               |               |               |              | ٠٠٠٠٠   |
|               |               | ٠٠٠٠٠٠        | ٠٠٠٠٠٠       | ٠٠٠٠٠   |               |               |               |              | ٠٠٠٠٠   |               |               |               |              | ٠٠٠٠٠   |
|               |               | ٠٠٠٠٠٠        | ٠٠٠٠٠٠       | ٠٠٠٠٠   |               |               |               |              | ٠٠٠٠٠   |               |               |               |              | ٠٠٠٠٠   |
|               |               | ٠٠٠٠٠٠        | ٠٠٠٠٠٠       | ٠٠٠٠٠   |               |               |               |              | ٠٠٠٠٠   |               |               |               |              | ٠٠٠٠٠   |
|               |               | ٠٠٠٠٠٠        | ٠٠٠٠٠٠       | ٠٠٠٠٠   |               |               |               |              | ٠٠٠٠٠   |               |               |               |              | ٠٠٠٠٠   |
|               |               | ٠٠٠٠٠٠        | ٠٠٠٠٠٠       | ٠٠٠٠٠   |               |               |               |              | ٠٠٠٠٠   |               |               |               |              | ٠٠٠٠٠   |
|               |               | ٠٠٠٠٠٠        | ٠٠٠٠٠٠       | ٠٠٠٠٠   |               |               |               |              | ٠٠٠٠٠   |               |               |               |              | ٠٠٠٠٠   |

تابع جدول (١٦)

| العمل<br>المستقر | العام ٢٠٢٣   |              |             | العام ٢٠٢٢   |              |             | العام ٢٠٢١   |              |             | العمل<br>المستقر |
|------------------|--------------|--------------|-------------|--------------|--------------|-------------|--------------|--------------|-------------|------------------|
|                  | العام الثالث | العام الثاني | العام الأول | العام الثالث | العام الثاني | العام الأول | العام الثالث | العام الثاني | العام الأول |                  |
| ١٨٣              | ٠,٤٥٨        | ٠,٦٤١        | ٠,٨٧٣       | ٠,٧٥٣        | ١,٠٠٠-       | ١,٠٠٠-      | ٠,٤٤٩-       | ٠,٥٢٩-       | ٠,٤٠٣       | ١٨٣              |
| ١٨٤              | ٠,٩٩٧-       | ٠,٩٩٧-       | ٠,٧٦٨       | ٠,٨١٣        | ٠,٥٨٧        | ٠,٦٥٨-      | ٠,٧٥٢-       | ٠,٥٢٩-       | ٠,٨٤٩       | ١٨٤              |
| ١٨٥              | ٠,٩١٢-       | ٠,٩١٢-       | ٠,٩١٢-      | ٠,٤٢٧        | ٠,٩١٤        | ٠,٩١٤       | ٠,٩١٢-       | ١,٠٠٠        | ٠,٩٩٢-      | ١٨٥              |
| ١٨٦              | ٠,٩٥٧        | ٠,٩٥٧        | ٠,٩٥٧       | ٠,٩٤٩        | ٠,٩٤٩        | ٠,٩٤٩       | ٠,٩٤٩        | ٠,٩٥٨-       | ٠,٩٥٨-      | ١٨٦              |
| ١٨٧              | ٠,٩٤٣        | ٠,٩٤٣        | ٠,٨٧٤       | ٠,٦٤٩        | ٠,٧٦١        | ٠,٧٦١       | ٠,٧٦١        | ٠,٨٥٠-       | ٠,٨٥٠-      | ١٨٧              |
| ١٨٨              | ٠,٩٤٣        | ٠,٩٤٣        | ٠,٣٨٥-      | ٠,٤٠٧        | ٠,٩١٣-       | ٠,٩١٣-      | ٠,٩١٣-       | ٠,٩٤٧        | ٠,٩٤٧       | ١٨٨              |
| ١٨٩              | ٠,٣١٩-       | ٠,٣١٩-       | ٠,٩٤٩       | ٠,٣٩٣-       | ٠,٩٢٠-       | ٠,٩٢٠-      | ٠,٩٢٠-       | ٠,٩٤٧        | ٠,٩٤٧       | ١٨٩              |
| ١٩٠              | ٠,٩٥٠        | ٠,٩٥٠        | ٠,٩٥٠       | ٠,٣٢١        | ٠,٩٥٩        | ٠,٩٥٩       | ٠,٩٥٩        | ٠,٩٥٩        | ٠,٩٥٩       | ١٩٠              |
| ١٩١              | ٠,٧١٠        | ٠,٧١٠        | ٠,٩٤٩-      | ٠,٣٢١        | ٠,٩٤٧        | ٠,٩٤٧       | ٠,٩٤٧        | ٠,٩٦١-       | ٠,٩٦١-      | ١٩١              |
| ١٩٢              | ٠,٤٣٩-       | ٠,٤٣٩-       | ٠,٣٥٢-      | ٠,٧٦٤        | ٠,٦٠٩        | ٠,٦٠٩       | ٠,٧٦٤        | ٠,٥٥٠        | ٠,٥٥٠       | ١٩٢              |
| ١٩٣              | ٠,٩٤٩        | ٠,٩٤٩        | ٠,٤٧٨-      | ٠,٣٥٢        | ٠,٧٨٣        | ٠,٧٨٣       | ٠,٧٨٣        | ٠,٩٦٩        | ٠,٩٦٩       | ١٩٣              |
| ١٩٤              | ٠,٩٥٠        | ٠,٩٥٠        | ٠,٣١٧       | ٠,٩٨٤-       | ٠,٩٤٦        | ٠,٩٤٦       | ٠,٩٨٤-       | ٠,٧٦٩        | ٠,٧٦٩       | ١٩٤              |
| ١٩٥              | ٠,٢٥٧        | ٠,٢٥٧        | ٠,٩١٤       | ٠,٥٠١-       | ٠,٨٦٥-       | ٠,٨٦٥-      | ٠,٥٠١-       | ٠,٩٧٠        | ٠,٩٧٠       | ١٩٥              |
| ١٩٦              | ٠,٦٦٢        | ٠,٦٦٢        | ٠,٧٥٠       | ٠,٢٩٠-       | ٠,٩٥٧-       | ٠,٩٥٧-      | ٠,٢٩٠-       | ٠,٤٠٣        | ٠,٤٠٣       | ١٩٦              |
| ١٩٧              | ٠,٩٤٥-       | ٠,٩٤٥-       | ٠,٩٤٥-      | ٠,٤٤٦        | ٠,٢٥٧        | ٠,٢٥٧       | ٠,٤٤٦        | ٠,٤١٥-       | ٠,٤١٥-      | ١٩٧              |

يبين الجدول (١٦) السابق مصفوفة العوامل المستخلصة التي تتضمن تشبعات العوامل الأربعة، وقد تم إهمال التشبعات التي تقل عن  $\pm 0,50$ ، بالعامل ويلاحظ أن العامل الأول تشبع عليه ٨٧ متغير هي  $y(121, 122, 123, 124, 125, 126, 128, 129, 130, 132, 133, 134, 135, 136, 137, 138, 140, 142, 143, 145, 146, 147, 148, 149, 151, 152, 154, 157, 158, 159, 160, 162, 164, 170, 173, 174, 175, 176, 177, 178, 180, 181, 182, 183, 184, 185, 186, 187, 188, 189, 190, 191, 192, 193, 195, 196, 199, 200, 201, 204, 205, 206, 207, 208, 209, 210, 211, 212, 214, 215, 217, 218, 220, 221, 222, 223, 224, 225, 226, 227, 229, 230, 231, 234, 237, 238, 239)$  وكان أقوى متغيرات دفع وعزم الدوران ارتباطاً بالعامل الأول هي المتغيرات  $y(149, 184, 201)$  حيث بلغت نسبة تشبعه به على التوالي  $(1,00, 1,00, -1,00)$  وأن أقل متغيرات دفع وعزم الدوران ارتباطاً بالعامل الأول هو المتغير (١٩٤) حيث كانت نسبة تشبعه به  $(0,269)$  كما يلاحظ أن العامل الثاني تشبع عليه ٣٣ متغير وهي  $y(127, 131, 139, 141, 144, 150, 153, 155, 156, 161, 163, 165, 166, 167, 168, 169, 171, 172, 179, 194, 197, 198, 202, 203, 213, 216, 219, 228, 232, 233, 235, 236, 240)$  وكان أقوى متغيرات دفع وعزم الدوران ارتباطاً بالعامل الثاني هي  $y(150, 163, 235)$  حيث كان نسبة تشبع كل منها به على التوالي  $(0,999)$ ، وأن أقل متغيرات دفع وعزم الدوران ارتباطاً بالعامل الثاني هو المتغير  $y(176)$  حيث بلغت نسبته به  $0,265$ .

جدول (١٧)  
 مصفوفة العوامل المستخلصة بعد التحويل المتعامد لمتغيرات دفع وعزم الدوران بعد حذف التبعيات أقل من  $\pm 0,5$  لكل من الطرفين السفلي والعلوي والرأس ومركز ثقل الجسم خلال المرحلة الثانية لأداء المهارة قيد البحث

| العامل | العامل الأول | العامل الثاني | العامل الثالث | العامل الرابع | العامل الخامس | العامل السادس | العامل السابع | العامل الثامن | العامل التاسع | العامل العاشر | العامل الحادي عشر | العامل الثاني عشر | العامل الثالث عشر | العامل الرابع عشر | العامل الخامس عشر |
|--------|--------------|---------------|---------------|---------------|---------------|---------------|---------------|---------------|---------------|---------------|-------------------|-------------------|-------------------|-------------------|-------------------|
| ١١١ ج  | ٠,٩٧٥-       | ٠,٩٦٣         | ٠,٩٤٤         | ٠,٩٣٦         | ٠,٩٢٩         | ٠,٩٢٤         | ٠,٩١٩         | ٠,٩١٤         | ٠,٩٠٩         | ٠,٩٠٤         | ٠,٩٠٠             | ٠,٨٩٥             | ٠,٨٩٠             | ٠,٨٨٥             | ٠,٨٨٠             |
| ١١٢ ج  | ٠,٩٢٤-       | ٠,٩١٩         | ٠,٩١٤         | ٠,٩٠٩         | ٠,٩٠٤         | ٠,٩٠٠         | ٠,٨٩٥         | ٠,٨٩٠         | ٠,٨٨٥         | ٠,٨٨٠         | ٠,٨٧٥             | ٠,٨٧٠             | ٠,٨٦٥             | ٠,٨٦٠             | ٠,٨٥٥             |
| ١١٣ ج  | ٠,٨٨٥        | ٠,٨٨٠         | ٠,٨٧٥         | ٠,٨٧٠         | ٠,٨٦٥         | ٠,٨٦٠         | ٠,٨٥٥         | ٠,٨٥٠         | ٠,٨٤٥         | ٠,٨٤٠         | ٠,٨٣٥             | ٠,٨٣٠             | ٠,٨٢٥             | ٠,٨٢٠             | ٠,٨١٥             |
| ١١٤ ج  | ٠,٩٣٧        | ٠,٩٣٢         | ٠,٩٢٧         | ٠,٩٢٢         | ٠,٩١٧         | ٠,٩١٢         | ٠,٩٠٧         | ٠,٩٠٢         | ٠,٨٩٧         | ٠,٨٩٢         | ٠,٨٨٧             | ٠,٨٨٢             | ٠,٨٧٧             | ٠,٨٧٢             | ٠,٨٦٧             |
| ١١٥ ج  | ٠,٩٢٩        | ٠,٩٢٤         | ٠,٩١٩         | ٠,٩١٤         | ٠,٩٠٩         | ٠,٩٠٤         | ٠,٩٠٠         | ٠,٨٩٥         | ٠,٨٩٠         | ٠,٨٨٥         | ٠,٨٨٠             | ٠,٨٧٥             | ٠,٨٧٠             | ٠,٨٦٥             | ٠,٨٦٠             |
| ١١٦ ج  | ٠,٨٥١        | ٠,٨٤٦         | ٠,٨٤١         | ٠,٨٣٦         | ٠,٨٣١         | ٠,٨٢٦         | ٠,٨٢١         | ٠,٨١٦         | ٠,٨١١         | ٠,٨٠٦         | ٠,٨٠١             | ٠,٧٩٦             | ٠,٧٩١             | ٠,٧٨٦             | ٠,٧٨١             |
| ١١٧ ج  | ٠,٩٤٤-       | ٠,٩٣٩         | ٠,٩٣٤         | ٠,٩٢٩         | ٠,٩٢٤         | ٠,٩١٩         | ٠,٩١٤         | ٠,٩٠٩         | ٠,٩٠٤         | ٠,٩٠٠         | ٠,٨٩٥             | ٠,٨٩٠             | ٠,٨٨٥             | ٠,٨٨٠             | ٠,٨٧٥             |
| ١١٨ ج  | ٠,٨٦٢-       | ٠,٨٥٧         | ٠,٨٥٢         | ٠,٨٤٧         | ٠,٨٤٢         | ٠,٨٣٧         | ٠,٨٣٢         | ٠,٨٢٧         | ٠,٨٢٢         | ٠,٨١٧         | ٠,٨١٢             | ٠,٨٠٧             | ٠,٨٠٢             | ٠,٧٩٧             | ٠,٧٩٢             |
| ١١٩ ج  | ٠,٩٤٤        | ٠,٩٣٩         | ٠,٩٣٤         | ٠,٩٢٩         | ٠,٩٢٤         | ٠,٩١٩         | ٠,٩١٤         | ٠,٩٠٩         | ٠,٩٠٤         | ٠,٩٠٠         | ٠,٨٩٥             | ٠,٨٩٠             | ٠,٨٨٥             | ٠,٨٨٠             | ٠,٨٧٥             |
| ١٢٠ ج  | ٠,٩٤٤        | ٠,٩٣٩         | ٠,٩٣٤         | ٠,٩٢٩         | ٠,٩٢٤         | ٠,٩١٩         | ٠,٩١٤         | ٠,٩٠٩         | ٠,٩٠٤         | ٠,٩٠٠         | ٠,٨٩٥             | ٠,٨٩٠             | ٠,٨٨٥             | ٠,٨٨٠             | ٠,٨٧٥             |
| ١٢١ ج  | ٠,٩٤٤        | ٠,٩٣٩         | ٠,٩٣٤         | ٠,٩٢٩         | ٠,٩٢٤         | ٠,٩١٩         | ٠,٩١٤         | ٠,٩٠٩         | ٠,٩٠٤         | ٠,٩٠٠         | ٠,٨٩٥             | ٠,٨٩٠             | ٠,٨٨٥             | ٠,٨٨٠             | ٠,٨٧٥             |
| ١٢٢ ج  | ٠,٩٤٤        | ٠,٩٣٩         | ٠,٩٣٤         | ٠,٩٢٩         | ٠,٩٢٤         | ٠,٩١٩         | ٠,٩١٤         | ٠,٩٠٩         | ٠,٩٠٤         | ٠,٩٠٠         | ٠,٨٩٥             | ٠,٨٩٠             | ٠,٨٨٥             | ٠,٨٨٠             | ٠,٨٧٥             |
| ١٢٣ ج  | ٠,٩٤٤        | ٠,٩٣٩         | ٠,٩٣٤         | ٠,٩٢٩         | ٠,٩٢٤         | ٠,٩١٩         | ٠,٩١٤         | ٠,٩٠٩         | ٠,٩٠٤         | ٠,٩٠٠         | ٠,٨٩٥             | ٠,٨٩٠             | ٠,٨٨٥             | ٠,٨٨٠             | ٠,٨٧٥             |
| ١٢٤ ج  | ٠,٩٤٤        | ٠,٩٣٩         | ٠,٩٣٤         | ٠,٩٢٩         | ٠,٩٢٤         | ٠,٩١٩         | ٠,٩١٤         | ٠,٩٠٩         | ٠,٩٠٤         | ٠,٩٠٠         | ٠,٨٩٥             | ٠,٨٩٠             | ٠,٨٨٥             | ٠,٨٨٠             | ٠,٨٧٥             |
| ١٢٥ ج  | ٠,٩٤٤        | ٠,٩٣٩         | ٠,٩٣٤         | ٠,٩٢٩         | ٠,٩٢٤         | ٠,٩١٩         | ٠,٩١٤         | ٠,٩٠٩         | ٠,٩٠٤         | ٠,٩٠٠         | ٠,٨٩٥             | ٠,٨٩٠             | ٠,٨٨٥             | ٠,٨٨٠             | ٠,٨٧٥             |
| ١٢٦ ج  | ٠,٩٤٤        | ٠,٩٣٩         | ٠,٩٣٤         | ٠,٩٢٩         | ٠,٩٢٤         | ٠,٩١٩         | ٠,٩١٤         | ٠,٩٠٩         | ٠,٩٠٤         | ٠,٩٠٠         | ٠,٨٩٥             | ٠,٨٩٠             | ٠,٨٨٥             | ٠,٨٨٠             | ٠,٨٧٥             |
| ١٢٧ ج  | ٠,٩٤٤        | ٠,٩٣٩         | ٠,٩٣٤         | ٠,٩٢٩         | ٠,٩٢٤         | ٠,٩١٩         | ٠,٩١٤         | ٠,٩٠٩         | ٠,٩٠٤         | ٠,٩٠٠         | ٠,٨٩٥             | ٠,٨٩٠             | ٠,٨٨٥             | ٠,٨٨٠             | ٠,٨٧٥             |
| ١٢٨ ج  | ٠,٩٤٤        | ٠,٩٣٩         | ٠,٩٣٤         | ٠,٩٢٩         | ٠,٩٢٤         | ٠,٩١٩         | ٠,٩١٤         | ٠,٩٠٩         | ٠,٩٠٤         | ٠,٩٠٠         | ٠,٨٩٥             | ٠,٨٩٠             | ٠,٨٨٥             | ٠,٨٨٠             | ٠,٨٧٥             |
| ١٢٩ ج  | ٠,٩٤٤        | ٠,٩٣٩         | ٠,٩٣٤         | ٠,٩٢٩         | ٠,٩٢٤         | ٠,٩١٩         | ٠,٩١٤         | ٠,٩٠٩         | ٠,٩٠٤         | ٠,٩٠٠         | ٠,٨٩٥             | ٠,٨٩٠             | ٠,٨٨٥             | ٠,٨٨٠             | ٠,٨٧٥             |
| ١٣٠ ج  | ٠,٩٤٤        | ٠,٩٣٩         | ٠,٩٣٤         | ٠,٩٢٩         | ٠,٩٢٤         | ٠,٩١٩         | ٠,٩١٤         | ٠,٩٠٩         | ٠,٩٠٤         | ٠,٩٠٠         | ٠,٨٩٥             | ٠,٨٩٠             | ٠,٨٨٥             | ٠,٨٨٠             | ٠,٨٧٥             |
| ١٣١ ج  | ٠,٩٤٤        | ٠,٩٣٩         | ٠,٩٣٤         | ٠,٩٢٩         | ٠,٩٢٤         | ٠,٩١٩         | ٠,٩١٤         | ٠,٩٠٩         | ٠,٩٠٤         | ٠,٩٠٠         | ٠,٨٩٥             | ٠,٨٩٠             | ٠,٨٨٥             | ٠,٨٨٠             | ٠,٨٧٥             |
| ١٣٢ ج  | ٠,٩٤٤        | ٠,٩٣٩         | ٠,٩٣٤         | ٠,٩٢٩         | ٠,٩٢٤         | ٠,٩١٩         | ٠,٩١٤         | ٠,٩٠٩         | ٠,٩٠٤         | ٠,٩٠٠         | ٠,٨٩٥             | ٠,٨٩٠             | ٠,٨٨٥             | ٠,٨٨٠             | ٠,٨٧٥             |
| ١٣٣ ج  | ٠,٩٤٤        | ٠,٩٣٩         | ٠,٩٣٤         | ٠,٩٢٩         | ٠,٩٢٤         | ٠,٩١٩         | ٠,٩١٤         | ٠,٩٠٩         | ٠,٩٠٤         | ٠,٩٠٠         | ٠,٨٩٥             | ٠,٨٩٠             | ٠,٨٨٥             | ٠,٨٨٠             | ٠,٨٧٥             |
| ١٣٤ ج  | ٠,٩٤٤        | ٠,٩٣٩         | ٠,٩٣٤         | ٠,٩٢٩         | ٠,٩٢٤         | ٠,٩١٩         | ٠,٩١٤         | ٠,٩٠٩         | ٠,٩٠٤         | ٠,٩٠٠         | ٠,٨٩٥             | ٠,٨٩٠             | ٠,٨٨٥             | ٠,٨٨٠             | ٠,٨٧٥             |
| ١٣٥ ج  | ٠,٩٤٤        | ٠,٩٣٩         | ٠,٩٣٤         | ٠,٩٢٩         | ٠,٩٢٤         | ٠,٩١٩         | ٠,٩١٤         | ٠,٩٠٩         | ٠,٩٠٤         | ٠,٩٠٠         | ٠,٨٩٥             | ٠,٨٩٠             | ٠,٨٨٥             | ٠,٨٨٠             | ٠,٨٧٥             |
| ١٣٦ ج  | ٠,٩٤٤        | ٠,٩٣٩         | ٠,٩٣٤         | ٠,٩٢٩         | ٠,٩٢٤         | ٠,٩١٩         | ٠,٩١٤         | ٠,٩٠٩         | ٠,٩٠٤         | ٠,٩٠٠         | ٠,٨٩٥             | ٠,٨٩٠             | ٠,٨٨٥             | ٠,٨٨٠             | ٠,٨٧٥             |
| ١٣٧ ج  | ٠,٩٤٤        | ٠,٩٣٩         | ٠,٩٣٤         | ٠,٩٢٩         | ٠,٩٢٤         | ٠,٩١٩         | ٠,٩١٤         | ٠,٩٠٩         | ٠,٩٠٤         | ٠,٩٠٠         | ٠,٨٩٥             | ٠,٨٩٠             | ٠,٨٨٥             | ٠,٨٨٠             | ٠,٨٧٥             |
| ١٣٨ ج  | ٠,٩٤٤        | ٠,٩٣٩         | ٠,٩٣٤         | ٠,٩٢٩         | ٠,٩٢٤         | ٠,٩١٩         | ٠,٩١٤         | ٠,٩٠٩         | ٠,٩٠٤         | ٠,٩٠٠         | ٠,٨٩٥             | ٠,٨٩٠             | ٠,٨٨٥             | ٠,٨٨٠             | ٠,٨٧٥             |
| ١٣٩ ج  | ٠,٩٤٤        | ٠,٩٣٩         | ٠,٩٣٤         | ٠,٩٢٩         | ٠,٩٢٤         | ٠,٩١٩         | ٠,٩١٤         | ٠,٩٠٩         | ٠,٩٠٤         | ٠,٩٠٠         | ٠,٨٩٥             | ٠,٨٩٠             | ٠,٨٨٥             | ٠,٨٨٠             | ٠,٨٧٥             |
| ١٤٠ ج  | ٠,٩٤٤        | ٠,٩٣٩         | ٠,٩٣٤         | ٠,٩٢٩         | ٠,٩٢٤         | ٠,٩١٩         | ٠,٩١٤         | ٠,٩٠٩         | ٠,٩٠٤         | ٠,٩٠٠         | ٠,٨٩٥             | ٠,٨٩٠             | ٠,٨٨٥             | ٠,٨٨٠             | ٠,٨٧٥             |



تابع جدول (١٧)

| المعدل | المعدل الأول | المعدل الثاني | المعدل الثالث | المعدل الرابع | المعدل | المعدل الأول | المعدل الثاني | المعدل الثالث | المعدل الرابع | المعدل | المعدل الأول | المعدل الثاني | المعدل الثالث | المعدل الرابع | المعدل |
|--------|--------------|---------------|---------------|---------------|--------|--------------|---------------|---------------|---------------|--------|--------------|---------------|---------------|---------------|--------|
| ١٨٧    | -٠,٩١٥       | ٠,٩١٦         | ١,٠٠٠         | ٠,٩٨٧         | ١,٠١٧  | -٠,٩١٧       | ٠,٩١٨         | ٠,٩١٩         | ٠,٩٢٠         | ١,٠١٦  | -٠,٩١٧       | ٠,٩١٨         | ٠,٩١٩         | ٠,٩٢٠         | ١,٠١٦  |
| ١٨٨    | -٠,٩١٦       | ٠,٩١٧         | ١,٠٠٠         | ٠,٩٨٨         | ١,٠١٨  | -٠,٩١٨       | ٠,٩١٩         | ٠,٩٢٠         | ٠,٩٢١         | ١,٠١٧  | -٠,٩١٨       | ٠,٩١٩         | ٠,٩٢٠         | ٠,٩٢١         | ١,٠١٧  |
| ١٨٩    | -٠,٩١٧       | ٠,٩١٨         | ١,٠٠٠         | ٠,٩٨٩         | ١,٠١٩  | -٠,٩١٩       | ٠,٩٢٠         | ٠,٩٢١         | ٠,٩٢٢         | ١,٠١٨  | -٠,٩١٩       | ٠,٩٢٠         | ٠,٩٢١         | ٠,٩٢٢         | ١,٠١٨  |
| ١٩٠    | -٠,٩١٨       | ٠,٩١٩         | ١,٠٠٠         | ٠,٩٩٠         | ١,٠٢٠  | -٠,٩٢٠       | ٠,٩٢١         | ٠,٩٢٢         | ٠,٩٢٣         | ١,٠١٩  | -٠,٩٢١       | ٠,٩٢٢         | ٠,٩٢٣         | ٠,٩٢٤         | ١,٠١٩  |
| ١٩١    | -٠,٩١٩       | ٠,٩٢٠         | ١,٠٠٠         | ٠,٩٩١         | ١,٠٢١  | -٠,٩٢١       | ٠,٩٢٢         | ٠,٩٢٣         | ٠,٩٢٤         | ١,٠٢٠  | -٠,٩٢٢       | ٠,٩٢٣         | ٠,٩٢٤         | ٠,٩٢٥         | ١,٠٢٠  |
| ١٩٢    | -٠,٩٢٠       | ٠,٩٢١         | ١,٠٠٠         | ٠,٩٩٢         | ١,٠٢٢  | -٠,٩٢٢       | ٠,٩٢٣         | ٠,٩٢٤         | ٠,٩٢٥         | ١,٠٢١  | -٠,٩٢٣       | ٠,٩٢٤         | ٠,٩٢٥         | ٠,٩٢٦         | ١,٠٢١  |
| ١٩٣    | -٠,٩٢١       | ٠,٩٢٢         | ١,٠٠٠         | ٠,٩٩٣         | ١,٠٢٣  | -٠,٩٢٣       | ٠,٩٢٤         | ٠,٩٢٥         | ٠,٩٢٦         | ١,٠٢٢  | -٠,٩٢٤       | ٠,٩٢٥         | ٠,٩٢٦         | ٠,٩٢٧         | ١,٠٢٢  |
| ١٩٤    | -٠,٩٢٢       | ٠,٩٢٣         | ١,٠٠٠         | ٠,٩٩٤         | ١,٠٢٤  | -٠,٩٢٤       | ٠,٩٢٥         | ٠,٩٢٦         | ٠,٩٢٧         | ١,٠٢٣  | -٠,٩٢٥       | ٠,٩٢٦         | ٠,٩٢٧         | ٠,٩٢٨         | ١,٠٢٣  |
| ١٩٥    | -٠,٩٢٣       | ٠,٩٢٤         | ١,٠٠٠         | ٠,٩٩٥         | ١,٠٢٥  | -٠,٩٢٥       | ٠,٩٢٦         | ٠,٩٢٧         | ٠,٩٢٨         | ١,٠٢٤  | -٠,٩٢٦       | ٠,٩٢٧         | ٠,٩٢٨         | ٠,٩٢٩         | ١,٠٢٤  |
| ١٩٦    | -٠,٩٢٤       | ٠,٩٢٥         | ١,٠٠٠         | ٠,٩٩٦         | ١,٠٢٦  | -٠,٩٢٦       | ٠,٩٢٧         | ٠,٩٢٨         | ٠,٩٢٩         | ١,٠٢٥  | -٠,٩٢٧       | ٠,٩٢٨         | ٠,٩٢٩         | ٠,٩٣٠         | ١,٠٢٥  |
| ١٩٧    | -٠,٩٢٥       | ٠,٩٢٦         | ١,٠٠٠         | ٠,٩٩٧         | ١,٠٢٧  | -٠,٩٢٧       | ٠,٩٢٨         | ٠,٩٢٩         | ٠,٩٣٠         | ١,٠٢٦  | -٠,٩٢٨       | ٠,٩٢٩         | ٠,٩٣٠         | ٠,٩٣١         | ١,٠٢٦  |
| ١٩٨    | -٠,٩٢٦       | ٠,٩٢٧         | ١,٠٠٠         | ٠,٩٩٨         | ١,٠٢٨  | -٠,٩٢٨       | ٠,٩٢٩         | ٠,٩٣٠         | ٠,٩٣١         | ١,٠٢٧  | -٠,٩٢٩       | ٠,٩٣٠         | ٠,٩٣١         | ٠,٩٣٢         | ١,٠٢٧  |
| ١٩٩    | -٠,٩٢٧       | ٠,٩٢٨         | ١,٠٠٠         | ٠,٩٩٩         | ١,٠٢٩  | -٠,٩٢٩       | ٠,٩٣٠         | ٠,٩٣١         | ٠,٩٣٢         | ١,٠٢٨  | -٠,٩٣٠       | ٠,٩٣١         | ٠,٩٣٢         | ٠,٩٣٣         | ١,٠٢٨  |
| ٢٠٠    | -٠,٩٢٨       | ٠,٩٢٩         | ١,٠٠٠         | ١,٠٠٠         | ١,٠٣٠  | -٠,٩٣٠       | ٠,٩٣١         | ٠,٩٣٢         | ٠,٩٣٣         | ١,٠٢٩  | -٠,٩٣١       | ٠,٩٣٢         | ٠,٩٣٣         | ٠,٩٣٤         | ١,٠٢٩  |

يمثل الجدول (١٧) السابق مصفوفة العوامل المستخلصة بعد التدوير والتي تتضمن تشبعات العوامل الأربعة، وقد تم إهمال التشبعات التي تقل عن  $\pm 0.50$  بالعامل قبل التدوير المتعامد، ويلاحظ أن العامل الأول تشبع عليه ٨٠ متغير هي  $y(121, 122, 123, 124, 125, 126, 128, 129, 130, 131, 132, 134, 135, 136, 137, 138, 140, 142, 143, 146, 147, 149, 151, 152, 154, 157, 158, 159, 160, 162, 164, 173, 174, 175, 176, 177, 178, 180, 181, 182, 183, 184, 185, 186, 187, 188, 189, 190, 191, 192, 193, 195, 196, 199, 200, 201, 202, 204, 205, 207, 208, 209, 210, 211, 212, 215, 217, 218, 220, 221, 223, 225, 226, 227, 229, 230, 231, 234, 237, 239)$  وكان أقوى متغيرات دفع وعزم الدوران ارتباطاً بالعامل الأول هي المتغيرات  $y(132, 175, 183)$  حيث بلغت نسبة تشبعه به  $(1.00)$  وأقل متغير ارتباطاً بالعامل الأول المتغير  $y(168)$  حيث كانت نسبة تشبعه به  $(0.508)$ .

كما يلاحظ أن العامل الثاني تشبع عليه ٤٠ متغير هي  $y(127, 133, 139, 141, 144, 145, 148, 150, 153, 155, 156, 161, 163, 165, 166, 167, 168, 169, 170, 171, 172, 179, 194, 197, 198, 203, 206, 213, 214, 216, 219, 222, 224, 228, 232, 233, 235, 236, 238, 240)$  وكان أقوى متغيرات دفع وعزم الدوران ارتباطاً بالعامل الثاني المتغيرين  $y(171, 216)$  حيث كانت نسبة تشبع كل منها به على التوالي  $(1.00, -1.00)$ ، كما لوحظ أن أقل متغيرات دفع وعزم الدوران ارتباطاً بالعامل الثاني كان المتغير  $y(209)$  حيث كانت نسبة تشبعه به  $(-0.521)$ .

جدول (١٨)

الجذور الكامنة لمصفوفة ارتباط متغيرات دفع وعزم الدوران قيد البحث والنسبة المئوية لتباين العوامل قبل وبعد التدوير المتعامد خلال المرحلة الثانية لأداء المهارة قيد البحث لكل من الطرفين السفلى والعلوى والرأس والجذع، مركز نقل الجسم

| النسبة المئوية |             | الجذر الكامن |             | العوامل       |
|----------------|-------------|--------------|-------------|---------------|
| بعد التدوير    | قبل التدوير | بعد التدوير  | قبل التدوير |               |
| ٦٥,٥٤٦         | ٦٦,٢١٣      | ٧٨,٦٥٥       | ٧٩,٤٥٥      | العامل الأول  |
| ٣٤,٤٥٤         | ٣٣,٧٨٧      | ٤١,٣٤٥       | ٤٠,٥٤٥      | العامل الثاني |

يتضح من الجدول (١٦) اختلاف بين الجذر الكامن والنسبة المئوية لتباين العوامل قبل التدوير المتعامد وبعده، بعد حذف التشبعات أقل من  $\pm 0.50$ ، ويلاحظ أن الجذر الكامن قبل التدوير للعامل الأول كان ٧٩,٤٥٥ ويفسر ٦٦,٢١٣% من التباينات الكلية لمتغيرات دفع وعزم الدوران في حين قل الجذر الكامن بعد التدوير إلى ٧٨,٦٥٥ ويفسر ٦٥,٥٤٦% من التباينات الكلية.

أما بالنسبة للعامل الثاني فكان الجذر الكامن قبل التدوير ٤٠,٥٤٥، ويفسر ٣٣,٧٨٧% لمتغيرات دفع وعزم الدوران في حين زاد بعد التدوير المتعامد الجذر الكامن إلى ٤١,٣٤٥ ويفسر ٣٤,٤٥٤% من التباينات الكلية لمتغيرات دفع وعزم الدوران.

جدول (١٩)

متغيرات دفع وعزم الدوران لكل من الطرفين السفلى، العلوى والرأس والجذع ومركز ثقل الجسم التي حققت أعلى تشبعات على العوامل المستخلصة خلال المرحلة الثانية لأداء المهارة قيد البحث

| م | ترتيب العامل | المتغير   | قيمة التشبع على العامل |
|---|--------------|---|------------------------|
| ١ | الأول        | - محصلة دفع الدوران للساق اليسرى في نهاية المرحلة الثانية<br>- عزم الدوران السهمي للمساعد الأيسر في نهاية المرحلة الثانية | ١,٠٠                   |
|   |              | - عزم الدوران السهمي للمعضد الأيسر في نهاية المرحلة الثانية   | ١,٠٠                   |
|   |              | - دفع الدوران السهمي للمساعد الأيسر في نهاية المرحلة الثانية  | ١,٠٠                   |
| ٢ | الثاني       | - محصلة عزم الدوران لليد اليمنى في نهاية المرحلة الثانية  | ١,٠٠-                  |

أسفرت نتائج التدوير المتعامد عن وجود عاملين أساسيين كما في جدول (١٩) بالنسبة لمتغيرات دفع وعزم الدوران لكل من الطرفين العلوى والسفلى، الرأس، الجذع، مركز ثقل الجسم التي حققت أعلى تشبعات على العوامل المستخلصة خلال المرحلة الثانية لأداء المهارة قيد البحث وهي كما يلي :

- العامل الأول : تشبع عليه (٨٠) متغير من متغيرات دفع وعزم الدوران وقد حققت كل من محصلة دفع الدوران للساق اليسرى، عزم الدوران السهمي للمساعد الأيسر وعزم الدوران السهمي للمعضد الأيسر في نهاية المرحلة الثانية أعلى تشبعات بالعامل الأول وهي على التوالي (١,٠٠، ١,٠٠، ١,٠٠-) ويقترح الباحثان تمثيل هذه المتغيرات ضمن بطارية قياس دفع وعزم الدوران المستخلصة وتسمية العامل الأول باسمهم.
- العامل الثاني : فقد تشبع عليه (٤٠) متغير من متغيرات دفع وعزم الدوران وقد حقق كل من دفع الدوران السهمي للمساعد الأيسر، محصلة عزم الدوران لليد اليمنى في نهاية المرحلة الثانية أعلى تشبعات بالعامل الثاني وهي على التوالي (١,٠٠، ١,٠٠-) ويقترح الباحثان تمثيل هذه المتغيرات ضمن بطارية قياس دفع وعزم الدوران المستخلصة وتسمية العامل الثاني باسمهما.

جدول (٢٠)

مصفوفة العوامل المستخرجة قبل التدوير لمتغيرات دفع وعزم الدوران لكل من الطرفين السفلي والعلوي  
والرأس والجذع ومركز ثقل الجسم خلال المرحلة الثانية لأداء المهارة قيد البحث

| العامل الرابع | العامل الثالث | العامل الثاني | العامل الأول | العامل |         | العامل الثالث | العامل الثاني | العامل الأول | العامل |         | العامل الثالث | العامل الثاني | العامل الأول | العامل |        |
|---------------|---------------|---------------|--------------|--------|---------|---------------|---------------|--------------|--------|---------|---------------|---------------|--------------|--------|--------|
|               |               |               |              | المعز  | المتغير |               |               |              | المعز  | المتغير |               |               |              |        |        |
| ٠,٨٨٥         | ٠,٤٦٥         | ٠,٤٦٥         | ٠,٤٦٥        | ٠,٤٦٥  | ٠,٤٦٥   | ٠,٤٦٥         | ٠,٤٦٥         | ٠,٤٦٥        | ٠,٤٦٥  | ٠,٤٦٥   | ٠,٤٦٥         | ٠,٤٦٥         | ٠,٤٦٥        | ٠,٤٦٥  | ٠,٤٦٥  |
| ٠,٧٢٩         | ٠,٦٨٥         | ٠,٧٢٩         | ٠,٧٢٩        | ٠,٧٢٩  | ٠,٧٢٩   | ٠,٧٢٩         | ٠,٧٢٩         | ٠,٧٢٩        | ٠,٧٢٩  | ٠,٧٢٩   | ٠,٧٢٩         | ٠,٧٢٩         | ٠,٧٢٩        | ٠,٧٢٩  | ٠,٧٢٩  |
| ٠,٨٦٠         | ٠,٥١١         | ٠,٨٦٠         | ٠,٨٦٠        | ٠,٨٦٠  | ٠,٨٦٠   | ٠,٨٦٠         | ٠,٨٦٠         | ٠,٨٦٠        | ٠,٨٦٠  | ٠,٨٦٠   | ٠,٨٦٠         | ٠,٨٦٠         | ٠,٨٦٠        | ٠,٨٦٠  | ٠,٨٦٠  |
| ٠,٦٧٨         | ٠,٧٣٥         | ٠,٦٧٨         | ٠,٦٧٨        | ٠,٦٧٨  | ٠,٦٧٨   | ٠,٦٧٨         | ٠,٦٧٨         | ٠,٦٧٨        | ٠,٦٧٨  | ٠,٦٧٨   | ٠,٦٧٨         | ٠,٦٧٨         | ٠,٦٧٨        | ٠,٦٧٨  | ٠,٦٧٨  |
| ٠,٣٤١         | ٠,٩٨٤         | ٠,٣٤١         | ٠,٣٤١        | ٠,٣٤١  | ٠,٣٤١   | ٠,٣٤١         | ٠,٣٤١         | ٠,٣٤١        | ٠,٣٤١  | ٠,٣٤١   | ٠,٣٤١         | ٠,٣٤١         | ٠,٣٤١        | ٠,٣٤١  | ٠,٣٤١  |
| ٠,٤٢٣         | ٠,٩٧٧         | ٠,٤٢٣         | ٠,٤٢٣        | ٠,٤٢٣  | ٠,٤٢٣   | ٠,٤٢٣         | ٠,٤٢٣         | ٠,٤٢٣        | ٠,٤٢٣  | ٠,٤٢٣   | ٠,٤٢٣         | ٠,٤٢٣         | ٠,٤٢٣        | ٠,٤٢٣  | ٠,٤٢٣  |
| ٠,١٩٧٧        | ٠,٩٨٤         | ٠,١٩٧٧        | ٠,١٩٧٧       | ٠,١٩٧٧ | ٠,١٩٧٧  | ٠,١٩٧٧        | ٠,١٩٧٧        | ٠,١٩٧٧       | ٠,١٩٧٧ | ٠,١٩٧٧  | ٠,١٩٧٧        | ٠,١٩٧٧        | ٠,١٩٧٧       | ٠,١٩٧٧ | ٠,١٩٧٧ |
| ٠,٣٦٠         | ٠,٩٩٦         | ٠,٣٦٠         | ٠,٣٦٠        | ٠,٣٦٠  | ٠,٣٦٠   | ٠,٣٦٠         | ٠,٣٦٠         | ٠,٣٦٠        | ٠,٣٦٠  | ٠,٣٦٠   | ٠,٣٦٠         | ٠,٣٦٠         | ٠,٣٦٠        | ٠,٣٦٠  | ٠,٣٦٠  |
| ٠,٨٤٨         | ٠,٥٣٠         | ٠,٨٤٨         | ٠,٨٤٨        | ٠,٨٤٨  | ٠,٨٤٨   | ٠,٨٤٨         | ٠,٨٤٨         | ٠,٨٤٨        | ٠,٨٤٨  | ٠,٨٤٨   | ٠,٨٤٨         | ٠,٨٤٨         | ٠,٨٤٨        | ٠,٨٤٨  | ٠,٨٤٨  |
| ٠,٨٦٥         | ٠,٥٠٣         | ٠,٨٦٥         | ٠,٨٦٥        | ٠,٨٦٥  | ٠,٨٦٥   | ٠,٨٦٥         | ٠,٨٦٥         | ٠,٨٦٥        | ٠,٨٦٥  | ٠,٨٦٥   | ٠,٨٦٥         | ٠,٨٦٥         | ٠,٨٦٥        | ٠,٨٦٥  | ٠,٨٦٥  |
| ٠,٩٩٨         | ٠,٥٢٣         | ٠,٩٩٨         | ٠,٩٩٨        | ٠,٩٩٨  | ٠,٩٩٨   | ٠,٩٩٨         | ٠,٩٩٨         | ٠,٩٩٨        | ٠,٩٩٨  | ٠,٩٩٨   | ٠,٩٩٨         | ٠,٩٩٨         | ٠,٩٩٨        | ٠,٩٩٨  | ٠,٩٩٨  |
| ٠,٤٤٩         | ٠,٨٩٣         | ٠,٤٤٩         | ٠,٤٤٩        | ٠,٤٤٩  | ٠,٤٤٩   | ٠,٤٤٩         | ٠,٤٤٩         | ٠,٤٤٩        | ٠,٤٤٩  | ٠,٤٤٩   | ٠,٤٤٩         | ٠,٤٤٩         | ٠,٤٤٩        | ٠,٤٤٩  | ٠,٤٤٩  |
| ٠,٦٨٥         | ٠,٧٢٩         | ٠,٦٨٥         | ٠,٦٨٥        | ٠,٦٨٥  | ٠,٦٨٥   | ٠,٦٨٥         | ٠,٦٨٥         | ٠,٦٨٥        | ٠,٦٨٥  | ٠,٦٨٥   | ٠,٦٨٥         | ٠,٦٨٥         | ٠,٦٨٥        | ٠,٦٨٥  | ٠,٦٨٥  |
| ٠,٦٥٠         | ٠,٧٢٩         | ٠,٦٥٠         | ٠,٦٥٠        | ٠,٦٥٠  | ٠,٦٥٠   | ٠,٦٥٠         | ٠,٦٥٠         | ٠,٦٥٠        | ٠,٦٥٠  | ٠,٦٥٠   | ٠,٦٥٠         | ٠,٦٥٠         | ٠,٦٥٠        | ٠,٦٥٠  | ٠,٦٥٠  |
| ٠,٩٧٠         | ٠,٤٦٥         | ٠,٩٧٠         | ٠,٩٧٠        | ٠,٩٧٠  | ٠,٩٧٠   | ٠,٩٧٠         | ٠,٩٧٠         | ٠,٩٧٠        | ٠,٩٧٠  | ٠,٩٧٠   | ٠,٩٧٠         | ٠,٩٧٠         | ٠,٩٧٠        | ٠,٩٧٠  | ٠,٩٧٠  |

تابع جدول ( ٢٠ )

| الصفحة | المعلم | المعلم الأول | المعلم الثاني | المعلم الثالث | المعلم الرابع | المعلم |        | المعلم الثالث | المعلم الثاني | المعلم الأول | المعلم الثاني | المعلم الثالث | المعلم الرابع | المعلم |
|--------|--------|--------------|---------------|---------------|---------------|--------|--------|---------------|---------------|--------------|---------------|---------------|---------------|--------|
|        |        |              |               |               |               | المعلم | المعلم |               |               |              |               |               |               |        |
| ١٠٤    | ١٠٤٥١  | ١٠٤٥١        | ١٠٣١١-        | ٢٢٢٢          | ١٠٢٨٦٦-       | ١٠٢٤٠  | ١٠٢٤٠  | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠        | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠  |
| ١٠٥    | ١٠٤٠٩  | ١٠٤٠٩        | ١٠٣١١-        | ٢٢٢٢          | ١٠٢٨٦٦-       | ١٠٢٤٠  | ١٠٢٤٠  | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠        | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠  |
| ١٠٦    | ١٠٣٧٢  | ١٠٣٧٢        | ١٠٣١١-        | ٢٢٢٢          | ١٠٢٨٦٦-       | ١٠٢٤٠  | ١٠٢٤٠  | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠        | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠  |
| ١٠٧    | ١٠٣٣٤  | ١٠٣٣٤        | ١٠٣١١-        | ٢٢٢٢          | ١٠٢٨٦٦-       | ١٠٢٤٠  | ١٠٢٤٠  | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠        | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠  |
| ١٠٨    | ١٠٢٩٦  | ١٠٢٩٦        | ١٠٣١١-        | ٢٢٢٢          | ١٠٢٨٦٦-       | ١٠٢٤٠  | ١٠٢٤٠  | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠        | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠  |
| ١٠٩    | ١٠٢٥٨  | ١٠٢٥٨        | ١٠٣١١-        | ٢٢٢٢          | ١٠٢٨٦٦-       | ١٠٢٤٠  | ١٠٢٤٠  | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠        | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠  |
| ١١٠    | ١٠٢٢٠  | ١٠٢٢٠        | ١٠٣١١-        | ٢٢٢٢          | ١٠٢٨٦٦-       | ١٠٢٤٠  | ١٠٢٤٠  | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠        | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠  |
| ١١١    | ١٠١٨٢  | ١٠١٨٢        | ١٠٣١١-        | ٢٢٢٢          | ١٠٢٨٦٦-       | ١٠٢٤٠  | ١٠٢٤٠  | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠        | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠  |
| ١١٢    | ١٠١٤٤  | ١٠١٤٤        | ١٠٣١١-        | ٢٢٢٢          | ١٠٢٨٦٦-       | ١٠٢٤٠  | ١٠٢٤٠  | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠        | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠  |
| ١١٣    | ١٠١٠٦  | ١٠١٠٦        | ١٠٣١١-        | ٢٢٢٢          | ١٠٢٨٦٦-       | ١٠٢٤٠  | ١٠٢٤٠  | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠        | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠  |
| ١١٤    | ١٠٠٦٨  | ١٠٠٦٨        | ١٠٣١١-        | ٢٢٢٢          | ١٠٢٨٦٦-       | ١٠٢٤٠  | ١٠٢٤٠  | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠        | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠  |
| ١١٥    | ١٠٠٣٠  | ١٠٠٣٠        | ١٠٣١١-        | ٢٢٢٢          | ١٠٢٨٦٦-       | ١٠٢٤٠  | ١٠٢٤٠  | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠        | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠  |
| ١١٦    | ١٠٠٠٠  | ١٠٠٠٠        | ١٠٣١١-        | ٢٢٢٢          | ١٠٢٨٦٦-       | ١٠٢٤٠  | ١٠٢٤٠  | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠        | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠  |
| ١١٧    | ١٠٠٠٠  | ١٠٠٠٠        | ١٠٣١١-        | ٢٢٢٢          | ١٠٢٨٦٦-       | ١٠٢٤٠  | ١٠٢٤٠  | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠        | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠  |
| ١١٨    | ١٠٠٠٠  | ١٠٠٠٠        | ١٠٣١١-        | ٢٢٢٢          | ١٠٢٨٦٦-       | ١٠٢٤٠  | ١٠٢٤٠  | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠        | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠  |
| ١١٩    | ١٠٠٠٠  | ١٠٠٠٠        | ١٠٣١١-        | ٢٢٢٢          | ١٠٢٨٦٦-       | ١٠٢٤٠  | ١٠٢٤٠  | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠        | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠  |
| ١٢٠    | ١٠٠٠٠  | ١٠٠٠٠        | ١٠٣١١-        | ٢٢٢٢          | ١٠٢٨٦٦-       | ١٠٢٤٠  | ١٠٢٤٠  | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠        | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠         | ١٠٢٤٠  |

يمثل الجدول (٢٠) السابق مصفوفة العوامل المستخلصة بعد التدوير والتي تتضمن تشعبات العوامل الأربعة، وقد تم إهمال التشعبات التي تقل عن  $\pm 0,25$ ، بالعمل ويلاحظ أن العامل الأول تشعب عليه ٦١ متغير وهي  $y(241, 242, 244, 245, 246, 247, 248, 254, 255, 256, 257, 258, 260, 265, 269, 270, 278, 280, 284, 285, 286, 287, 288, 289, 290, 292, 297, 298, 299, 301, 306, 309, 311, 312, 317, 319, 322, 323, 324, 326, 333, 334, 336, 337, 339, 340, 341, 342, 344, 346, 347, 348, 349, 350, 351, 352, 353, 355, 357, 358, 360)$ ، وكان أقوى متغيرات دفع وعزم الدوران ارتباطاً بالعامل الأول هو المتغير  $y(260)$  حيث كان نسبة تشعبه به  $(-1,00)$  وأقل المتغيرات ارتباطاً بالعامل الأول المتغير  $y(305)$  حيث كانت نسبة تشعبه به  $(0,282)$ .

كما يلاحظ أن العامل الثاني تشعب عليه عدد ٥٩ متغير هي  $y(243, 249, 250, 251, 252, 253, 259, 261, 262, 263, 264, 266, 267, 268, 271, 272, 273, 274, 275, 276, 277, 279, 281, 282, 283, 291, 293, 294, 295, 296, 300, 302, 303, 304, 305, 307, 308, 310, 313, 314, 315, 316, 318, 320, 321, 325, 327, 328, 329, 330, 331, 332, 335, 338, 343, 345, 354, 356, 359)$  وكان أقوى متغيرات دفع وعزم الدوران قيد البحث ارتباطاً بالعامل الثاني هو المتغير  $y(302)$  وكانت نسبة تشعبه به  $(1,00)$ ، وأقل متغيرات دفع وعزم الدوران ارتباطاً بالعامل الثاني هو المتغير  $y(292)$  وكانت نسبة تشعبه به  $(0,260)$ .

مصفوفة العوامل المستخدمة بعد التدوير المتعامد لمتغيرات دفع ووزن الدوران بعد حذف التبعيات أقل من ٠,٥ لكل من العرفين  
جدول (٣١)

| العامل الرابع | العامل الثالث | العامل الثاني | العامل الأول | العامل | العامل الرابع | العامل الثالث | العامل الثاني | العامل الأول | العامل | العامل الرابع | العامل الثالث | العامل الثاني | العامل الأول | العامل | العامل الرابع | العامل الثالث | العامل الثاني | العامل الأول | العامل |       |
|---------------|---------------|---------------|--------------|--------|---------------|---------------|---------------|--------------|--------|---------------|---------------|---------------|--------------|--------|---------------|---------------|---------------|--------------|--------|-------|
|               |               |               |              | المعطر |               |               |               |              | المعطر |               |               |               |              | المعطر |               |               |               |              | المعطر |       |
| ٠,٩٩٩٩        |               | ٠,٩٩٣٢        | ٢٨١,٣        |        |               | ٠,٥٢٠         | ٠,٨٥٤         | ٢١١,٣        |        |               | ٠,٩٤٤٠        |               | ٠,٩٤٤٠       | ٢١١,٣  |               |               | ٠,٩٤٤٠        |              | ٠,٩٤٤٠ | ٢١١,٣ |
| -٠,٩٩٩٤       |               | -٠,٩٤٤٩       | ٢٨١,٣        |        |               |               | ٠,٩٨١         | ٢١٢,٣        |        |               | ٠,٩٤٤٠        |               | ٠,٩٤٤٠       | ٢١٢,٣  |               |               | ٠,٩٤٤٠        |              | ٠,٩٤٤٠ | ٢١٢,٣ |
| -٠,٥١٠٠       |               | ٠,٨٩٠         | ٢٨١,٣        |        |               | -٠,٨٩٠        | ٠,٩٦٤         | ٢١١,٣        |        |               | ٠,٩٧٤         |               | ٠,٩٧٤        | ٢١١,٣  |               |               | ٠,٩٧٤         |              | ٠,٩٧٤  | ٢١١,٣ |
| ٠,٨٠٢         |               | ٠,٥٩٧         | ٢٨١,٣        |        |               | ٠,٥٤٥         | ٠,٨٣٩         | ٢١١,٣        |        |               | ٠,٨٣٩         |               | ٠,٨٣٩        | ٢١١,٣  |               |               | ٠,٨٣٩         |              | ٠,٨٣٩  | ٢١١,٣ |
| ٠,٩١١٤        |               | -٠,٩٣٣        | ٢٨١,٣        |        |               | ٠,٩٧٩         | -٠,٨٩٨        | ٢١١,٣        |        |               | -٠,٨٩٨        |               | -٠,٨٩٨       | ٢١١,٣  |               |               | -٠,٨٩٨        |              | -٠,٨٩٨ | ٢١١,٣ |
| -٠,٥٣٠٠       |               | ٠,٨٩٠         | ٢٨١,٣        |        |               | -٠,٩٢٢        | ٠,٣٣٢         | ٢١١,٣        |        |               | ٠,٩٢٢         |               | ٠,٩٢٢        | ٢١١,٣  |               |               | ٠,٩٢٢         |              | ٠,٩٢٢  | ٢١١,٣ |
| -٠,٥٩٧٠       |               | -٠,٨٠٢        | ٢٨١,٣        |        |               | ٠,٩٦٦         | ٠,٩٦٦         | ٢١١,٣        |        |               | ٠,٩٦٦         |               | ٠,٩٦٦        | ٢١١,٣  |               |               | ٠,٩٦٦         |              | ٠,٩٦٦  | ٢١١,٣ |
| ٠,٨٣٠         |               | ٠,٥٥٨         | ٢٨١,٣        |        |               | ٠,٧٨٥         | ٠,٩٩٤         | ٢١١,٣        |        |               | ٠,٩٩٤         |               | ٠,٩٩٤        | ٢١١,٣  |               |               | ٠,٩٩٤         |              | ٠,٩٩٤  | ٢١١,٣ |
| -٠,٩٨٢        |               | -٠,٤٥٦        | ٢٨١,٣        |        |               | -٠,٤٢٨        | ٠,٦١٩         | ٢١١,٣        |        |               | ٠,٦١٩         |               | ٠,٦١٩        | ٢١١,٣  |               |               | ٠,٦١٩         |              | ٠,٦١٩  | ٢١١,٣ |
| ٠,٧١١         |               | ٠,٧٠٤         | ٢٨١,٣        |        |               | ٠,٩٦٧         |               | ٢١١,٣        |        |               | ٠,٩٦٧         |               | ٠,٩٦٧        | ٢١١,٣  |               |               | ٠,٩٦٧         |              | ٠,٩٦٧  | ٢١١,٣ |
| ٠,٧١٩         |               | ٠,٩٦٩         | ٢٨١,٣        |        |               | -٠,٩٤٣        |               | ٢١١,٣        |        |               | -٠,٩٤٣        |               | -٠,٩٤٣       | ٢١١,٣  |               |               | -٠,٩٤٣        |              | -٠,٩٤٣ | ٢١١,٣ |
|               |               | ١,٠٠٠         | ٢٨١,٣        |        |               | -٠,٨٨٨        | ٠,٤٢٠         | ٢١١,٣        |        |               | ٠,٨٨٨         |               | ٠,٨٨٨        | ٢١١,٣  |               |               | ٠,٨٨٨         |              | ٠,٨٨٨  | ٢١١,٣ |
|               |               | ٠,٨٣٠         | ٢٨١,٣        |        |               | ٠,٩١٥         |               | ٢١١,٣        |        |               | ٠,٩١٥         |               | ٠,٩١٥        | ٢١١,٣  |               |               | ٠,٩١٥         |              | ٠,٩١٥  | ٢١١,٣ |





يمثل الجدول (٢١) السابق مصفوفة العوامل المستخلصة والتي تتضمن تشبعات المكونات الأربعة بعد التدوير المتعامد، وقد تم إهمال التشبعات التي تقل عن  $\pm 0,50$ ،  
 بالعامل، ويلاحظ أن العامل الأول تشبع عليه ٦١ متغير هي  $y(246, 248, 252, 253, 254, 256, 258, 260, 261, 262, 263, 264, 266, 268, 269, 270, 271, 278, 281, 283, 285, 287, 289, 290, 291, 293, 297, 298, 299, 300, 306, 309, 310, 311, 312, 314, 317, 318, 319, 320, 322, 324, 325, 327, 333, 334, 335, 336, 337, 338, 342, 343, 344, 345, 347, 348, 350, 354, 358, 359, 360)$  وكان أقوى متغيرات دفع وعزم الدوران ارتباطاً بالعامل الأول هو المتغير  $y(299)$  وكانت نسبة تشبعه به  $(-1,00)$  وأقل المتغيرات ارتباطاً بالعامل الأول هو المتغير  $y(265)$  وكانت نسبة تشبعه به  $(0,510)$ .

كما يلاحظ أن العامل الثاني تشبع عليه ٥٩ متغير وهو  $y(241, 242, 243, 244, 245, 247, 249, 250, 251, 255, 257, 259, 265, 267, 272, 273, 274, 275, 276, 277, 279, 280, 282, 284, 286, 288, 292, 294, 295, 296, 301, 302, 303, 304, 305, 307, 308, 313, 315, 316, 321, 323, 326, 328, 329, 330, 331, 332, 339, 340, 341, 346, 349, 351, 352, 353, 355, 356, 357)$  وكان أقوى متغيرات دفع وعزم الدوران ارتباطاً بالعامل الثاني هو  $y(251, 307, 316, 331)$  حيث كانت نسبة تشبع كل منهم به على التوالي  $(1,00, 1,00, -1,00, 1,00)$  وأقل متغيرات دفع وعزم الدوران ارتباطاً بالعامل الثاني المتغير  $y(285)$  وكانت نسبة تشبعه بالعامل الثاني  $(-1,00)$ .

## جدول (٢٢)

الجذور الكامنة لمصفوفة ارتباط متغيرات دفع وعزم الدوران قيد البحث والنسبة المئوية لتباين العوامل قبل وبعد التدوير المتعامد خلال المرحلة الثالثة لأداء المهارة قيد البحث لكل من الطرفين السفلى والعلوى والرأس والجذع، مركز ثقل الجسم

| النسبة المئوية |             | الجذر الكامن |             | العوامل       |
|----------------|-------------|--------------|-------------|---------------|
| بعد التدوير    | قبل التدوير | بعد التدوير  | قبل التدوير |               |
| ٥٠,٥١٣         | ٥٣,٦٩٥      | ٦٠,٦١٦       | ٦٤,٤٣٤      | العامل الأول  |
| ٤٩,٤٨٧         | ٤٦,٣٠٥      | ٥٩,٣٨٤       | ٥٥,٥٦٦      | العامل الثاني |

يوضح الجدول (٢٢) السابق الجذور الكامنة لمصفوفة الارتباط والنسبة المئوية قبل وبعد التدوير لمتغيرات دفع وعزم الدوران لكل من الطرفين السفلى والعلوى والرأس والجذع ومركز ثقل الجسم بعد حذف التشعبات أقل من  $+٠,٥٠$ ، ويلاحظ أن الجذر الكامن قبل التدوير للعامل الأول كان  $٦٤,٢٣٤$  ويفسر  $٥٣,٦٩٥\%$  من التباينات الكلية لمتغيرات دفع وعزم الدوران في حين قل الجذر الكامن بعد التدوير إلى  $٦٠,٦١٦$  ويفسر  $٥٠,٥١٣\%$  من التباينات الكلية.

أما بالنسبة للعامل الثاني فكان الجذر الكامن قبل التدوير  $٥٥,٥٦٦$ ، ويفسر  $٤٦,٣٠٥\%$  من التباينات الكلية للمتغيرات في حين زاد بعد التدوير المتعامد إلى  $٥٩,٣٨٤$  ويفسر  $٤٩,٤٨٧\%$  من التباينات الكلية لمتغيرات دفع وعزم الدوران.

جدول (٢٣)

متغيرات دفع وعزم الدوران لكل من الطرفين السفلى، العلوى والرأس والجذع ومركز ثقل الجسم التي حققت أعلى تشبعات على العوامل المستخلصة خلال المرحلة الثالثة لأداء المهارة قيد البحث

| م | ترتيب العامل | المتغير  | قيمة التشبع على العامل |
|---|--------------|--|------------------------|
| ١ | الأول        | - دفع الدوران السهمى للعضد الأيسر فى نهاية المرحلة الثالثة | ١,٠٠-                  |
| ٢ | الثانى       | - دفع الدوران السهمى للساق اليسرى فى نهاية المرحلة الثالث  | ١,٠٠                   |
|   |              | - دفع الدوران السهمى للعضد الأيمن فى نهاية المرحلة الثالث  | ١,٠٠                   |
|   |              | - محصلة دفع الدوران للساعد الأيمن فى نهاية المرحلة الثالث  | ١,٠٠-                  |
|   |              | - دفع الدوران السهمى لليد اليمنى فى نهاية المرحلة الثالث   | ١,٠٠                   |

أظهرت نتائج التدوير المتعامد عن وجود عاملين أساسيين كما يوضح الجدول (٢١) بالنسبة لمتغيرات دفع وعزم الدوران لكل من الطرفين العلوى والسفلى، الرأس، الجذع، مركز ثقل الجسم التي حققت أعلى تشبعات على العوامل المستخلصة خلال المرحلة الثانية لأداء المهارة قيد البحث وهى كما يلى :

- العامل الأول : تشبع عليه (٦١) متغير من متغيرات دفع وعزم الدوران وقد حقق دفع الدوران السهمى للعضد الأيسر فى نهاية المرحلة الثالثة أعلى نسبة تشبع وكانت (-١,٠٠) ويقترح الباحثان أن يمثل هذا المتغير فى بطارية قياس دفع وعزم الدوران خلال المرحلة الثالثة لأداء المهارة ويسمى العامل باسمه.

- العامل الثانى : تشبع عليه (٥٩) متغير من متغيرات دفع وعزم الدوران وقد حقق كل من دفع الدوران السهمى للساق اليسرى والعضد الأيمن واليد اليمنى، ومحصلة دفع الدوران للساعد الأيمن فى نهاية المرحلة الثالثة أعلى تشبعات به وهى على التوالى (١,٠٠، ١,٠٠، -١,٠٠، ١,٠٠) ويقترح الباحثان تمثيل هذه المتغيرات ضمن بطارية دفع وعزم الدوران خلال المرحلة الثالثة ويسمى العامل الثانى بأسمانهم.

## مناقشة النتائج :

استند الباحثان في تفسير العوامل المستخلصة بطريقة التدوير المتعامد على بعض الشروط التالية :

- اتباع تعليمات ثرستون Thrustone التي أشار إليها صبحي حسانين (١٩٨٧م) أن تتضمن الاقتصاد في الوصف العاملي مع إبراز الجوانب الفريدة والتركيز على العوامل التي لها معنى (٢٢ : ١٣٧).
- قبول العامل الذي تشعب عليه ثلاثة متغيرات دالة على الأقل حيث يمكننا أن نتعرف على المصنوفة العاملية بعد تدويرها على خصائص العامل وتحديد هويته. (٢٦ : ٤٤)
- عكس الإشارة السالبة : إن اختلفت الإشارة لا تغير من طبيعة العامل أو تفسيره (١٢ : ١٤٢)

وفي ضوء الاعتبارات السابقة تم مناقشة نتائج كل من المتغيرات الكينماتيكية والكينماتيكية والدورانية قيد البحث :

أولاً : المتغيرات الكينماتيكية وزوايا الجسم :

أظهرت نتائج التدوير المتعامد جدول (٥) بالنسبة للمتغيرات الكينماتيكية وزوايا الجسم خلال أداء المهارة قيد البحث عن عاملين تشعب على العامل الأول ٣٦ متغيراً من عدد المتغيرات وهو (٦٦) متغير بنسبة ٥٣,٣٤٤% وتراوحت قيم التشعب للمتغيرات على العامل الأول ما بين (-١,٠٠٠، ٠,٥٠١) وكانت أهم المتغيرات هي محصلة عجلة مركز ثقل كتلة الجسم في نهاية المرحلة الثانية، بينما العامل الثاني تشعب عليه ٣٠ متغير بنسبة ٤٦,٦٨٦% وتراوحت قيم التشعب على العامل الثاني ما بين (٠,٩٩٩، ٠,٥١٢)، وكانت أهم المتغيرات هي الإزاحة السهمية لمركز ثقل كتلة الجسم في نهاية المرحلة الثالثة.

ويستنتج الباحثان مما سبق أن أهم المتغيرات الكينماتيكية وزوايا الجسم الحاسمة لأداء المهارة قيد البحث حسب أهميتها وفقاً للعوامل المستخلصة للتحليل العاملي هي محصلة عجلة مركز ثقل كتلة الجسم في نهاية المرحلة الثانية والإزاحة السهمية لمركز ثقل كتلة الجسم في نهاية المرحلة الثالثة ويرجع الباحثان ذلك إلى أن اللاعب خلال المرحلة الثانية من الأداء الفني لمهارة مورتى- سيو- ناجي يقوم بالدوران (تاي-سباكي) عن طريق

دخول الرجل اليمنى للمهاجم (تورى) أمام الرجل اليمنى المدافع (أوكى) تتبعها دخول الرجل اليسرى بجانب الرجل اليمنى وذلك لمواجهة المدافع بالظهر ولكى يحدث ذلك لابد وأن يتم الواجب الحركى فى هذه المرحلة بالسرعة والعجلة اللازمة مما يوضح أهمية محصلة عجلة مركز ثقل الجسم فى نهاية هذه المرحلة.

أما بالنسبة للإزاحة السهمية لمركز ثقل كتلة الجسم فى نهاية المرحلة الثالثة فاللاعب فى خلال هذه المرحلة يقوم برمى الخصم ثم يقوم باتخاذ الوضع النهائى لهذه المهارة من خلال متابعة الأداء بالحفاظ على المسك بالذراع الأيسر للمدافع والنظر فى اتجاه مكان الرمى مما أدى إلى ظهور الإزاحة السهمية لمركز ثقل كتلة الجسم فى نهاية تلك المرحلة.

وهو ما يتفق مع ما ذكره مراد طرفة (٢٠٠١م) فى زيادة سرعة الأداء مع التسابع الحركى ومن ثم زيادة العجلة فى المرحلة الثانية من الأداء والحفاظ على توازن اللاعب من خلال رفع الجذع وميله للخلف وتباعد القدمين لإيجاد قاعدة الاتزان. (٢٥ : ١٨١)

ثانياً : المتغيرات الكيناتيكية :

أظهرت نتائج التدوير المتعامد جدول (٩) للمتغيرات الكيناتيكية خلال مراحل أداء المهارة قيد البحث عن عاملين، تشعب على العامل الأول ١٤ متغير كيناتيكي من عدد المتغيرات وهى (٢٤) متغير بنسبة ٥٧,٧٣٤%، وتراوحت قيم التشعب للمتغيرات على العامل الأول ما بين (+١,٠٠٠، -٠,٦٣٠) وكانت أهم المتغيرات الكيناتيكية هى القوة الأفقية لمركز ثقل كتلة الجسم فى نهاية المرحلة الأولى، محصلة دفع القوى لمركز ثقل كتلة الجسم فى نهاية الثانية، بينما تشعب على العامل الثانى ١٠ متغيرات كيناتيكية بنسبة ٤٢,٢٦٦% وتراوحت قيم التشعب للمتغيرات على العامل الثانى ما بين (-١,٠٠٠، +٠,٥٢١) وكان أهم المتغيرات هو دفع القوى السهمية لمركز ثقل كتلة الجسم فى نهاية المرحلة الثالثة وبناء على ما سبق تصبح أهم المتغيرات الكيناتيكية الحاسمة لأداء المهارة قيد البحث حسب أهميتها وفقاً للعوامل المستخلصة للتحليل العاملى هى القوة الأفقية لمركز ثقل كتلة الجسم فى نهاية المرحلة الأولى، محصلة دفع القوى لمركز ثقل كتلة الجسم فى نهاية المرحلة الثانية، دفع القوى السهمية لمركز ثقل كتلة الجسم فى نهاية المرحلة الثالثة.

ويرجع الباحثان ذلك إلى أن اللاعب خلال المرحلة الأولى من المهارة قيد البحث يهدف إلى عمل (كوزوشى) اخلال التوازن ويتم ذلك من استغلال القوة الأفقية لمركز ثقل كتلة الجسم من خلال النقل الحركى من الجذع للذراعين فى الاتجاه الحركى للرمى، وهو ما يتفق مع ما ذكره مراد طرفة (٢٠٠١م) أنه لكى يستطيع اللاعب رمى منافسه لابد من اخلال توازنه من خلال الاستغلال الأمثل للقوة والاستفادة من حركة المنافسة (٢٥ : ١١٥)، ويرجع الباحثان ظهور محصلة دفع القوى لمركز ثقل كتلة الجسم خلال المرحلة الثانية إلى أن المهاجم فى هذه المرحلة يقوم بعملية الدوران لمواجهة المدافع بالظهر ويكون على أهبة الاستعداد لرمى الخصم وهذا الجزء من المهارة لابد وأن يتم بالقوة والتوقيت السليم (دفع القوى) حتى لا يحدث خلل فى الأداء حيث أن فقدان هذا الجزء لدفع القوى المناسب يتبعه عدم تحقيق الهدف من الواجب الحركى فى هذه المرحلة ومن ثم إتاحة الفرصة للمدافع للقيام بعملية الدفاع مما يوضح أهمية محصلة الدفع لمركز ثقل الجسم فى نهاية هذه المرحلة، أما بالنسبة للمرحلة الثالثة فهذه المرحلة نتاج للمرحلتين السابقتين فظهور الدفع السهمى فى نهاية هذه المرحلة نتيجة انتهاء الدوران وحمل اللاعب ورميه بقوة حيث أن اللاعب فى خلال المرحلة الثالثة يقوم بفرد الركبتين والدفع بالوسط والرمى بالذراعين ولا بد وأن يتم ذلك بانسيابية وبتزامن مع القوى المبدولة مما يوضح أهمية الدفع فى نهاية هذه المرحلة.

وهو ما يتفق مع ما ذكره هورست وولف Horst Wolf (١٩٦٨م) ومراد طرفة (٢٠٠١م) فى أن نجاح هذه المهارة يتوقف على مدى تنفيذ القوى المقرونة بالقوة المتزايدة مع ملاحظة التوقيت السليم للتنفيذ، (٣٠ : ٨٧)، (٢٥ : ١٢٠)

ثالثاً : متغيرات دفع وعزم الدوران لكل من الطرفين السفلى والعلوى والرأس والجذع ومركز ثقل الجسم خلال المرحلة الأولى لأداء المهارة قيد البحث :

أظهرت نتائج التدوير المتعامد من جدول (١٣) لمتغيرات دفع وعزم الدوران قيد البحث عن عاملين تشعب على العامل الأول ٥٩ متغير من عدد المتغيرات ١٢٠ متغير بنسبة ٥١,٨٨٤%، وتراوحت قيم التشعب للمتغيرات على العامل الأول ما بين (+١,٠٠)، (-٠,٥٠٩)، وكانت أهم المتغيرات هما دفع الدوران الأفقى للعضد الأيمن فى نهاية المرحلة الأولى، عزم الدوران السهمى لليد اليمنى فى نهاية المرحلة الأولى بينما تشعب على العامل الثانى ٦١ متغير بنسبة ٤٨,١١٦%، وتراوحت قيم التشعب للمتغيرات على العامل الثانى ما

بين (-1,000، 0,500) وكانت أهم المتغيرات هي محصلة عزم الدوران للقدم اليمنى فى نهاية المرحلة الأولى. وبناء على ما سبق يتضح أن أهم متغيرات دفع وعزم الدوران قيد البحث الحاسمة لأداء المهارة قيد البحث حسب أهميتها وفق العوامل المستخلصة للتحليل العاملى هي: دفع الدوران الأفقى للعضد الأيمن وعزم الدوران السهمى لليد اليمنى ومحصلة عزم الدوران للقدم اليمنى فى نهاية المرحلة الأولى. ويفسر الباحثان أهمية دفع الدوران الأفقى للعضد الأيمن وعزم الدوران السهمى لليد اليمنى أهمية حركة هذه الأجزاء خلال عملية الشد لاختلال توازن الخصم لإتمام الواجب الحركى فى هذه المرحلة أما بالنسبة للقدم اليمنى ففى هذه المرحلة يقوم اللاعب بوضع قدمه اليمنى أمام القدم اليمنى للخصم مما يوضح أهمية محصلة عزم الدوران لهذه القدم فى نهاية هذه المرحلة.

رابعاً : متغيرات دفع وعزم الدوران كل من الطرفين السفلى والعلوى، الرأس والجذع ومركز ثقل الجسم خلال المرحلة الثانية لأداء المهارة قيد البحث :

أسفرت نتائج التدوير المتعامد جدول (17) لمتغير دفع وعزم الدوران قيد البحث عن عاملين تشبع على العامل الأول 80 متغير من عدد المتغيرات الكلى 120 متغير بنسبة 65,546% وتراوحت قيم التشبع للمتغيرات على العامل الأول ما بين (-1,000، 0,508) وكانت أهم المتغيرات هي محصلة دفع الدوران للساق اليسرى فى نهاية المرحلة الثانية، عزم الدوران السهمى للساعد الأيسر فى نهاية المرحلة الثانية، دفع الدوران السهمى للعضد الأيسر فى نهاية المرحلة الثانية، بينما تشبع على العامل الثانى 40 متغير بنسبة 34,454% وتراوحت قيم التشبع للمتغيرات على العامل الثانى ما بين (-1,000، 0,521) وكانت أهم المتغيرات هي دفع الدوران السهمى للساعد الأيسر فى نهاية المرحلة الثانية، محصلة عزم الدوران لليد اليمنى فى نهاية المرحلة الثانية.

وبناء على ما سبق يتضح أن أهم متغيرات دفع وعزم الدوران قيد البحث خلال المرحلة الثانية لأداء المهارة قيد البحث حسب أهميتها وفقاً للعوامل المستخلصة للتحليل هي محصلة دفع الدوران للساق اليسرى وعزم الدوران السهمى للساعد الأيسر، دفع الدوران السهمى للعضد الأيسر، دفع الدوران السهمى للساعد الأيسر ومحصلة عزم الدوران لليد اليمنى فى نهاية المرحلة الثانية.



ويرجع الباحثان ظهور هذه المتغيرات إلى ان اللاعب خلال المرحلة الثانية يقوم بعملية الدوران لمواجهة المنافس بالظهر ويعتمد اللاعب في هذه العملية على الرجل اليمنى كمحور ارتكاز ويقوم بدوران الرجل اليسرى، مما أدى إلى ظهور محصلة دفع الدوران للساق اليسرى، أما بالنسبة لظهور عامل عزم الدوران السهمى للمساعد الأيسر، دفع الدوران السهمى للعضد الأيسر، ودفع الدوران السهمى للمساعد الأيسر، محصلة عزم الدوران لليد اليمنى ويرجع الباحثان ذلك إلى أن اللاعب خلال هذه المرحلة يقوم بعملية السحب بواسطة الذراع الأيسر وذلك للسماح لدخول مرفق الذراع الأيمن للاعب المهاجم أسفل الإبط الأيمن للمدافع وهنا لابد وأن تتم حركة هذه الأجزاء بالعزم والدفع المناسب حيث أن أى بطء أو ضعف فى حركة هذه الأجزاء يؤدي بالمدافع إلى سحب ذراعه التى يمسكها المهاجم ومن ثم تفشل حركة الرمى. وهو ما يتفق مع ما ذكره مراد طرفة (٢٠٠١م) من الاستفادة من عزم الدوران فى هذه المهارة من خلال جذب المدافع للأمام ولأسفل بالذراعين والاستفادة من عزم القوى الدورانى. (٢٥ : ١٢٢)

خامساً : متغيرات دفع وعزم الدوران لكل من الطرفين السفلى والعلوى، الرأس والجذع، مركز ثقل الجسم خلال المرحلة الثالثة لأداء المهارة قيد البحث :

أظهرت نتائج التدوير المتعامد جدول (٢١) لمتغيرات دفع وعزم الدوران خلال المرحلة الثالثة لأداء المهارة قيد البحث عن وجود عاملين تشبع على العامل الأول ٦١ متغير من عدد المتغيرات الكلى ١٢٠ متغير بنسبة ٥٠,٥١٣%، وتراوحت قيم التشبع للمتغيرات على العامل الأول ما بين (-١,٠٠٠، ٠,٥١٠) وكانت أهم المتغيرات دفع الدوران السهمى للعضد الأيسر فى نهاية المرحلة الثالثة، بينما تشبع على العامل الثانى ٥٩ متغير بنسبة ٤٩,٤٨٧%، وتراوحت قيم التشبع للمتغيرات على العامل الثانى ما بين (١، -٠,٥١٠) وكانت أهم المتغيرات دفع الدوران السهمى للساق اليسرى فى نهاية المرحلة الثالثة، دفع الدوران السهمى للعضد الأيمن فى نهاية المرحلة الثالثة، محصلة دفع الدوران للمساعد الأيمن فى نهاية المرحلة الثالثة، دفع الدوران السهمى لليد اليمنى فى نهاية المرحلة الثالثة، وبناء على ما سبق يتضح أن أهم متغيرات دفع وعزم الدوران الحاسمة قيد البحث خلال المرحلة الثالثة لأداء المهارة قيد البحث حسب أهميتها وفقاً للعوامل المستخلصة للتحليل هى دفع الدوران السهمى للعضد الأيسر، دفع الدوران السهمى للساق اليسرى، دفع

الدوران السهمي للعضد الأيمن، محصلة دفع الدوران للساعد الأيمن، دفع الدوران السهمي لليد اليمنى في نهاية المرحلة الثالثة. ويفسر الباحثان ذلك إلى أن اللاعب في خلال المرحلة الثالثة يقوم برمي الخصم بقوة مستعيناً بأجزاء الجسم المختلفة والتي برز منها العضدين الأيمن والأيسر واليد اليمنى والساق اليسرى للحصول على دفع الدوران اللازم لرمي الخصم على البساط وتمكين اللاعب من ضبط دقة اتجاه الرمي والحفاظ على اتزانه خلال أدائه المرحلة الأخيرة من المهارة. وهو ما يتفق مع ما ذكره مراد طرفة (٢٠٠١م) من أهمية هذه الأجزاء ودورها الرئيسي لإتمام عملية الرمي حفاظاً للاعب على توازنه. (٢٥ : ١٨١)

وتشير النتائج السابقة إلى أهمية كل من المتغيرات الكينماتيكية وزوايا الجسم والمتغيرات الكينماتيكية ومتغيرات دفع وعزم الدوران للطرفين السفلى والعلوى والرأس والجذع والجسم المستخلصة كمتغيرات معيارية حاسمة يمكن الاعتماد عليها عند تحليل المهارة قيد البحث حيث تأسس نجاح اللاعب في أداء هذه المهارة على قدرة اللاعب على اخلال توازن الخصم بالقوة والسرعة المناسبة ودفع وعزم الدوران لأجزاء الجسم لتمكن اللاعب من عمليتي الدوران والرمي بقوة على الأرض وخاصة خلال مرحلتى الأداء الثانية والثالثة من أداء المهارة قيد البحث وهو ما يتفق مع هورست وولف Hortst & Wolf (١٩٦٨م)، كازوزو Kazuzo (١٩٧٦م)، حسن سرور (٢٠٠١م)، مراد طرفة (٢٠٠١م). (٣٠ : ١٥)، (٣٢ : ١٦-١٧)، (٧ : ٢٨)، (٢٥ : ١١٥-١٢٥)

### الاستنتاجات :

استناداً إلى ما أشارت إليه نتائج التحليل البيوميكانيكي والإحصائي لمتغيرات البحث وفي حدود عينة البحث والأدوات المستخدمة- أمكن التوصل إلى الاستخلاصات التالية :

أولاً : المتغيرات المعيارية الحاسمة الكينماتيكية وزوايا الجسم خلال أداء المهارة قيد البحث وهي :

- ١- محصلة العجلة لمركز ثقل الجسم في نهاية المرحلة الثانية.
- ٢- الإزاحة السهمية لمركز ثقل كتلة الجسم في نهاية المرحلة الثالثة.

ثانياً : المتغيرات المعيارية الحاسمة الكيناتيكية خلال أداء المهارة قيد البحث :

- ١- القوة الأفقية لمركز ثقل كتلة الجسم في نهاية المرحلة الأولى.
- ٢- محصلة دفع القوى لمركز ثقل كتلة الجسم في نهاية المرحلة الثانية.
- ٣- دفع القوى السهمية لمركز ثقل كتلة الجسم في نهاية المرحلة الثالثة.

ثالثاً : المتغيرات المعيارية الحاسمة لدفع وعزم الدوران لكل من الطرفين السفلى والعلوى

والرأس والجذع والجسم خلال كل من مراحل أداء المهارة قيد البحث :

أ- المرحلة الأولى :

- ١- دفع الدوران الأفقى للعضد الأيمن في نهاية المرحلة الأولى.
- ٢- دفع الدوران السهمى لليد اليمنى في نهاية المرحلة الأولى.
- ٣- محصلة عزم الدوران للقدم اليمنى في نهاية المرحلة الأولى.

ب- المرحلة الثانية :

- ١- محصلة دفع الدوران للساق اليسرى في نهاية المرحلة الثانية.
- ٢- عزم الدوران السهمى للمساعد الأيسر في نهاية المرحلة الثانية.
- ٣- دفع الدوران السهمى للعضد الأيسر في نهاية المرحلة الثانية.
- ٤- دفع الدوران السهمى للمساعد الأيسر في نهاية المرحلة الثانية.
- ٥- محصلة عزم الدوران لليد اليمنى في نهاية المرحلة الثانية.

ج- المرحلة الثالثة :

- ١- دفع الدوران السهمى للعضد الأيسر في نهاية المرحلة الثالثة.
- ٢- دفع الدوران السهمى للساق في نهاية المرحلة الثالثة.
- ٣- دفع الدوران السهمى للعضد الأيمن في نهاية المرحلة الثالثة.
- ٤- محصلة دفع الدوران للمساعد الأيمن في نهاية المرحلة الثالثة.
- ٥- دفع الدوران السهمى لليد اليمنى في نهاية المرحلة الثالثة.

## التوصيات :

من خلال ما توصل إليه الباحثان من نتائج للدراسة الحالية أمكن التوصية بما يلي :

- ١- المتغيرات الديناميكية الحاسمة لأداء المهارة قيد الدراسة تعتبر مؤشرات معيارية موضوعية لتشخيص فنية أدائها.
- ٢- يمكن استرشاد كل من المدرس والمدرّب بهذه المتغيرات الديناميكية المستخلصة وتوظيفها تدريبياً عند تعليم هذه المهارة قيد البحث وبخاصة الأوزان الخفيفة والمتوسطة.
- ٣- يمكن الخروج ببطارية ديناميكية لأداء المهارة قيد البحث.
- ٤- إجراء البحوث المماثلة على المهارات الأخرى في رياضة الجودو.

## قائمة المراجع :

### أولاً : المراجع العربية :

- ١- إبراهيم أحمد جزر : (١٩٩٠م)، "القياسات الجسمية وبعض الصفات البدنية للمصارعين تحت ١٢ سنة"، رسالة ماجستير، كلية التربية الرياضية بالزقازيق، جامعة الزقازيق.
- ٢- أحمد أبو الفضل حجازي : (١٩٩٨م)، "تحليل كينماتيكي لرمية الخطاف الكبيرة "أو سوتو جاري" فى رياضة الجودو"، رسالة ماجستير، كلية التربية الرياضية ببورسعيد، جامعة قناة السويس.
- ٣- أحمد أبو الفضل حجازي : (٢٠٠٢م)، "تأثير برنامج تدريبي لتنمية القوة العضلية على بعض الخصائص الميكانيكية لمهارة "أو سوتو جاري" لناشئ الجودو"، رسالة دكتوراه، كلية التربية الرياضية ببورسعيد، جامعة قناة السويس.
- ٤- أحمد سيد أحمد : (٢٠٠٥م)، التحليل العاملي للاختبارات الفسيولوجية الرياضية، المجلة العلمية، كلية التربية الرياضية، جامعة الإسكندرية.
- ٥- انتصار سكوتى فواز : (٢٠٠٣م)، "تصميم بطارية اختبارات للصفات والقدرات البدنية الأساسية لانتقاء تلميذات المدارس الرياضية التجريبية فى جمهورية مصر العربية"، رسالة ماجستير، كلية التربية الرياضية ببورسعيد، جامعة قناة السويس.

- ٦- جمال محمد سعد : (١٩٩٠م)، الجودو أصول ومناهج، وكالة حذا للإعلان، القاهرة.
- ٧- حسن سرور أبو الوفا : (٢٠٠١م)، "التحليل الكينماتيكي لمهارة "تاي أوتوشي" فى الجودو"، رسالة ماجستير، كلية التربية الرياضية ببورسعيد، جامعة قناة السويس.
- ٨- خلف الدسوقي : (١٩٩٦م)، "وضع بطارية اختبار لبعض الصفات البدنية الخاصة والقياسات الأثروبومترية لناشئى الجودو"، رسالة ماجستير، كلية التربية الرياضية ببورسعيد، جامعة قناة السويس.
- ٩- خلف الدسوقي : (٢٠٠٠م)، "ثر برنامج تدريبي للإعداد البدنى الخاص على مستوى أداء بعض المهارات الحركية للرمى من أعلى والتثبيت الأرضى للناشئين فى الجودو"، رسالة دكتوراه، كلية التربية الرياضية ببورسعيد، جامعة قناة السويس.
- ١٠- سامى محب حافظ : (١٩٩٢م)، "بناء بطارية لقياس بعض المدركات الحس حركية لدى لاعبى الملاكمة فى مصر"، رسالة ماجستير، كلية التربية الرياضية ببورسعيد، جامعة قناة السويس.
- ١١- سوسن عبد المنعم،  
عصام محمد أمين،  
محمد صبر عمر،  
محمد عبد السلام راغب : (١٩٧٧م)، البيوميكانيك فى المجال الرياضى، الجزء الأول البيوديناميك، مطابع جريدة السفير، الإسكندرية.

- ١٢- صفوت فرج : (١٩٩١م)، التحليل العاملى فى العلوم السلوكية، الطبعة الثانية، مكتبة الأنجلو المصرية، القاهرة.
- ١٣- طارق عوض : (١٩٩٧م)، "تأثير برنامج تدريبي مقترح على بعض المتغيرات البدنية والمهارية والنفسية لدى الناشئين فى رياضة الجودو، رسالة دكتوراه، كلية التربية الرياضية ببورسعيد، جامعة قناة السويس.
- ١٤- طلحة حسام الدين : (١٩٩٤م)، مبادئ التشخيص العلمى للحركة، دار الفكر العربى، القاهرة.
- ١٥- عادل عبد البصير على : (٢٠٠٤م)، التحليل البيوميكانيكى لحركات جسم الإنسان أسسه وتطبيقاته، المكتبة العربية للطباعة والنشر والتوزيع بالإسكندرية.
- ١٦- عادل عبد البصير على، إيهاب عادل عبد البصير : (٢٠٠٥م)، التحليل البيوميكانيكى والتكامل بين النظرية والتطبيق فى المجال الرياضى، المتحدة للطباعة والنشر، بورسعيد.
- ١٧- عصام الدين متولى على : (١٩٩١م)، "التحليل الكينماتيكى لطريقة أداء الهجمات المستأنفة فى سلاح الشيش"، رسالة دكتوراه، كلية التربية الرياضية للبنات بالجزيرة، جامعة حلوان.
- ١٨- على محمد عزام : (٢٠٠٢م)، "بناء بطارية لبعض القدرات البدنية المرتبطة بالأنشطة الفردية والجماعية للمرحلة الإعدادية"، رسالة دكتوراه، كلية التربية الرياضية ببورسعيد، جامعة قناة السويس.

- ١٩ - مجدى أحمد عليوة : (١٩٩٨م)، "بناء بطارية اختبار لقياس المهارات الأساسية فى المصارعة"، رسالة دكتوراه، كلية التربية الرياضية بالزقازيق، جامعة الزقازيق.
- ٢٠ - محمد أسامة السرس : (١٩٨٦م)، الخصائص الكينماتيكية لمهارة رمية كنس الفخذ فى الجودو، رسالة ماجستير، كلية التربية الرياضية للبنين، جامعة حلوان.
- ٢١ - محمد السيد على : (١٩٩٨م)، "تقويم البناء الديناميكي لمهارات رياضة الجودو كدالة لتوجيه برامج تدريب الناشئين"، رسالة دكتوراه، كلية التربية الرياضية للبنين، جامعة حلوان.
- ٢٢ - محمد صبحى حسانين : (١٩٨٧م)، طرق بناء وتقنين الاختبارات والمقاييس والتربية البدنية والطرق العاملة، الطبعة الثانية، دار الفكر العربى، القاهرة.
- ٢٣ - محمد عقل عبد المقصود : (١٩٩٦م)، "التحليل العاملى لبعض الجوانب الحركية المرتبطة بفاعلية الأداء للمصارعين"، ماجستير، كلية التربية الرياضية بالإسكندرية، جامعة الإسكندرية.
- ٢٤ - مراد إبراهيم طرفة : (١٩٩٥م)، بعض الأسس النظرية والتطبيقية لرياضة الجودو، دار الفكر العربى، القاهرة.
- ٢٥ - مراد إبراهيم طرفة : (٢٠٠١م)، الجودو بين النظرية والتطبيق، دار الفكر العربى، القاهرة.
- ٢٦ - مصطفى حسين باهى، محمود عبد الفتاح عنان، حسنى عز الدين : (٢٠٠٢م)، التحايل العاملى، النظرية والتطبيق، مركز الكتاب للنشر، القاهرة.



٢٧- وليد أحمد سالم : (٢٠٠٣م)، "تأثير برنامج تدريبي للإعداد البدني الخاص على بعض المتغيرات الميكانيكية لأداء مهارة أوتشي جاري في رياضة الجودو"، رسالة ماجستير، كلية التربية الرياضية ببورسعيد، جامعة قناة السويس.

### ثانياً : المراجع الأجنبية :

- 28- Cooper, J., Adriam, : (1982), Kinesiology, 3<sup>rd</sup> ed., The C.V. N. and Glasso Mosby Company., U.S.A.
- 29- Gordon E. Robertson, : (2004), Research methods in biomechanics, United States of America. Graham E. Caldwell, Joseph Hamill, Gary Kamen, Saunders N. Whittlesey
- 30- Horst & Wolf : (1968), Judo jampt sport, Sport, Verlag, Berlin.
- 31- Harter Bates : (1985), Kinematic and temporal characteristics of selected judo hip throws. Pros of the Third Int'l Symposium of Biomechanic in Sports, California, U.S.A.
- 32- Kazuzo, O. : (1976), Judo in action publishing trading co, Ltd, Jan.

- 33- **Minamitani, N., M. : (1998), Biomechanical properties of Fukushima, H. judo throwing, uchimata especially Yamamoto, M., for newly developed flamingo Suganami, N. Hirose technique, Proc of the Sixth Int'l Symposium of Biomechanics in Sport, Montana, U.S.A.**
- 34- **Susan, J., Hall, PhD : (1999), Basic biomechanics, 2<sup>nd</sup> ed., C.V. Mosby, St. Louis.**
- 35- **Tony Reay : (1987), Judo a basic guide for young beginners, the Hamlyn Publishing Group Limited, London.**